



Briselē, 2025. gada 13. maijā
(OR. en)

8775/25
ADD 1

Starpiestāžu lieta:
2025/0106(COD)

PECHE 119
CODEC 577

PAVADVĒSTULE

Sūtītājs:	Eiropas Komisijas ģenerālsekretāre, parakstījusi direktore <i>Martine DEPREZ</i>
Saņemšanas datums:	2025. gada 12. maijs
Saņēmējs:	Eiropas Savienības Padomes ģenerālsekretāre <i>Thérèse BLANCHET</i>
K-jas dok. Nr.:	COM(2025) 195 final annex
Temats:	PIELIKUMS dokumentam Priekšlikums EIROPAS PARLAMENTA UN PADOMES REGULA, ar kuru groza Regulu (ES) 2017/2107, ar ko nosaka pārvaldības, saglabāšanas un kontroles pasākumus, kuri piemērojami Starptautiskās Atlantijas tunzivju saglabāšanas komisijas (<i>ICCAT</i>) konvencijas apgabalā, Regulu (ES) 2018/975, ar ko nosaka pārvaldības, saglabāšanas un kontroles pasākumus, kuri piemērojami Klusā okeāna dienvidu daļas reģionālās zvejniecības pārvaldības organizācijas (<i>SPRFMO</i>) konvencijas apgabalā, Regulu (ES) 2019/833, ar ko nosaka saglabāšanas un izpildes panākšanas pasākumus, kuri piemērojami Ziemeļrietumu Atlantijas zvejniecības organizācijas pārvaldības apgabalā, Regulu (ES) 2021/56, ar ko nosaka Amerikas Tropisko tunzivju konvencijas apgabalā piemērojamās pārvaldības, saglabāšanas un kontroles pasākumus, Regulu (ES) 2022/2056, ar ko nosaka Klusā okeāna rietumu un centrālās daļas zvejniecības konvencijas apgabalā piemērojamus saglabāšanas un pārvaldības pasākumus, Regulu (ES) 2022/2343, ar ko nosaka pārvaldības, saglabāšanas un kontroles pasākumus, kuri piemērojami Indijas okeāna tunzivju komisijas (<i>IOTC</i>) kompetences apgabalā, un Regulu (ES) 2023/2053, ar ko izveido daudzgadu pārvaldības plānu zilajai tunzivij Atlantijas okeāna austrumu daļā un Vidusjūrā

Pielikumā ir pievienots dokuments COM(2025) 195 final annex.



EIROPAS
KOMISIJA

Briselē, 12.5.2025.
COM(2025) 195 final

ANNEX

PIELIKUMS

dokumentam

Priekšlikums

EIROPAS PARLAMENTA UN PADOMES REGULA,

ar kuru groza Regulu (ES) 2017/2107, ar ko nosaka pārvaldības, saglabāšanas un kontroles pasākumus, kuri piemērojami Starptautiskās Atlantijas tunzivju saglabāšanas komisijas (*ICCAT*) konvencijas apgabalā, Regulu (ES) 2018/975, ar ko nosaka pārvaldības, saglabāšanas un kontroles pasākumus, kuri piemērojami Klusā okeāna dienvidu daļas reģionālās zvejniecības pārvaldības organizācijas (*SPRFMO*) konvencijas apgabalā, Regulu (ES) 2019/833, ar ko nosaka saglabāšanas un izpildes panākšanas pasākumus, kuri piemērojami Ziemeļrietumu Atlantijas zvejniecības organizācijas pārvaldības apgabalā, Regulu (ES) 2021/56, ar ko nosaka Amerikas Tropisko tunzivju konvencijas apgabalā piemērojamus pārvaldības, saglabāšanas un kontroles pasākumus, Regulu (ES) 2022/2056, ar ko nosaka Klusā okeāna rietumu un centrālās daļas zvejniecības konvencijas apgabalā piemērojamus saglabāšanas un pārvaldības pasākumus, Regulu (ES) 2022/2343, ar ko nosaka pārvaldības, saglabāšanas un kontroles pasākumus, kuri piemērojami Indijas okeāna tunzivju komisijas (*IOTC*) kompetences apgabalā, un Regulu (ES) 2023/2053, ar ko izveido daudzgadu pārvaldības plānu zilajai tunzivij Atlantijas okeāna austrumu daļā un Vidusjūrā

PIELIKUMS

Groza šādus Regulas (ES) 2018/975 pielikumus:

1) regulas IV pielikumu aizstāj ar šādu:

“IV PIELIKUMS

Vadlīnijas par to, kā sagatavot un iesniegt paziņojumus par saskari ar potenciāli jutīgu jūras ekosistēmu (JJE)

1. Vispārīga informācija:

- a) kontaktinformācija
- b) karogs
- c) kuģa vārds
- d) zvejas piepūles īstenošanas un paziņošanas datumī
- e) tralēšanas sākuma laiks (*UTC*)
- f) tralēšanas beigu laiks (*UTC*)
- g) izmantotais zvejas rīks

2. Ar atrašanās vietu saistīta informācija:

- a) grunts tralis vai pelaģiskais tralis
- b) traļa sākuma un beigu pozīcija (decimālformā līdz tuvākajai grāda simtdaļai)

3. Informācija par JJE:

- a) informācijas kopsavilkums:
 - i) saskarē konstatēto JJE indikatortaksonu skaits
 - ii) saskarē konstatēto JJE indikatortaksonu kopējais svars
- b) detalizēta informācija:
 - i) katra tralējumā konstatētā JJE indikatortaksona svars (ieskaitot visus taksonus, kuru svars robežsliekšni nesasniedz)”;

2) regulas X pielikumu groza šādi:

- 1. pielikuma A iedaļas 1. punkta g) apakšpunktu aizstāj ar šādu:

“g) UKI (unikālais kuģa identifikators) / *Lloyd's* / SJO numurs”;
- 2. pielikuma B iedaļas 2. punkta c) un d) apakšpunktu aizstāj ar šādiem:

“c) Pozīcija tralēšanas sākumā (ģeogr. platums/garums decimālformā, grunts zvejas gadījumā – līdz tuvākajai grāda simtdaļai, pelaģiskā traļa gadījumā – desmitdaļai)

d) Pozīcija tralēšanas beigās (ģeogr. platums/garums decimālformā, grunts zvejas gadījumā – līdz tuvākajai grāda simtdaļai, pelaģiskā traļa gadījumā – desmitdaļai)”;
- 3. pielikuma B iedaļas 2. punkta n), o), p) un q) apakšpunktu aizstāj ar šādiem:

- “n) Ja sagūstīti jūras zīdītāji, jūrasputni, rāpuļi vai citu problemātisko sugu īpatņi, ziņot saskaņā ar G iedaļā aprakstītajām prasībām.
- o) Ja iegūts bentiskais materiāls, arī JJE indikatortaksoni¹, reģistrēt saskaņā ar H iedaļā aprakstītajām prasībām.
- p) Visu nozvejoto sugu, ieskaitot visus bentiskos taksonus, izmetumu aplēses dzīvsvara kilogramos (līdz tuvākajam kg) sadalījumā pa sugām (*FAO* sugas kods)
- q) Reģistrēt veiktos sagūstīšanas iespējas mazināšanas pasākumus:
- i) putnu atbaidīšanas auklas – ja izmantotas, reģistrēt L iedaļā prasīto detalizēto informāciju
 - ii) putnu atturēšanas ierīces – ja izmantotas, reģistrēt N iedaļā prasīto detalizēto informāciju
 - iii) atkritumu pārvaldība – ja izmantota, reģistrēt šādu informāciju:
 - i) izsviešanu neveic zvejas rīka ievietošanas un pacelšanas laikā
 - ii) izsviež tikai šķidrumus
 - iii) atkritumus uzkrāj 2 stundas un ilgāk / citi pasākumi / neveic
 - iv) citi pasākumi – ja izmantoti, reģistrēt detalizētu informāciju”;
4. pielikuma C iedaļas 2. punkta d) apakšpunktu aizstāj ar šādu:
- “d) Pozīcija ievietošanas sākumā (ģeogr. platums/garums ar izšķirtspēju līdz tuvākajai grāda simtdaļai)”;
5. pielikuma C iedaļas 2. punkta j), k), l) un m) apakšpunktu aizstāj ar šādiem:
- “j) Ja sagūstīti jūras zīdītāji, jūrasputni, rāpuļi vai citu problemātisko sugu īpatņi, ziņot saskaņā ar G iedaļā aprakstītajām prasībām.
- k) Ja iegūts bentiskais materiāls, arī JJE indikatortaksoni², reģistrēt saskaņā ar H iedaļā aprakstītajām prasībām.
- l) Visu nozvejoto sugu, ieskaitot visus bentiskos taksonus, izmetumu aplēses dzīvsvara kilogramos (līdz tuvākajam kg) sadalījumā pa sugām (*FAO* sugas kods)
- m) Reģistrēt veiktos sagūstīšanas iespējas mazināšanas pasākumus, izmantojot tālāk aprakstītos veidus un sniedzot prasīto detalizēto informāciju:
- i) putnu atbaidīšanas auklas – ja izmantotas, reģistrēt L iedaļā prasīto detalizēto informāciju
 - ii) putnu atturēšanas ierīces – ja izmantotas, reģistrēt N iedaļā prasīto detalizēto informāciju
 - iii) atkritumu pārvaldība – ja izmantota, reģistrēt šādu informāciju:
 - i) izsviešanu neveic zvejas rīka ievietošanas un pacelšanas laikā
 - ii) izsviež tikai šķidrumus
 - iii) atkritumus uzkrāj 2 stundas un ilgāk / citi pasākumi / neveic

¹ JJE indikatortaksoni norādīti XVII pielikumā.

² JJE indikatortaksoni norādīti XVII pielikumā.

- iv) zvejas rīku ievietošana naktī (ievieto tikai starp jūras krēslas un jūras ausmas laikiem)
 - v) citi pasākumi – ja izmantoti, reģistrēt detalizētu informāciju”;
6. pielikuma D iedaļas 2. punkta c) un d) apakšpunktu aizstāj ar šādiem:
- “c) Pozīcija ievietošanas sākumā (ģeogr. platums/garums decimālformā līdz tuvākajai grāda simtdaļai)
 - d) Pozīcija ievietošanas beigās (ģeogr. platums/garums decimālformā līdz tuvākajai grāda simtdaļai)”;
7. pielikuma D iedaļas 2. punkta k), l), m) un n) apakšpunktu aizstāj ar šādiem:
- “k) Ja sagūstīti jūras zīdītāji, jūrasputni, rāpuļi vai citu problemātisko sugu īpatņi, ziņot saskaņā ar G iedaļā aprakstītajām prasībām.
 - l) Ja iegūts bentiskais materiāls, arī JJE indikortaksoni, reģistrēt saskaņā ar H iedaļā aprakstītajām prasībām.
 - m) Visu nozvejoto sugu, ieskaitot visus bentiskos taksonus, izmetumu aplēses dzīvsvara kilogramos (līdz tuvākajam kg) sadalījumā pa sugām (*FAO* sugas kods)
 - n) Reģistrēt veiktos sagūstīšanas iespējas mazināšanas pasākumus un ēsmas veidu, izmantojot tālāk aprakstītos veidus un sniedzot prasīto detalizēto informāciju:
 - i) putnu atbaidīšanas auklas – ja izmantotas, reģistrēt M iedaļā prasīto detalizēto informāciju
 - ii) putnu atturēšanas ierīces – ja izmantotas, reģistrēt O iedaļā prasīto detalizēto informāciju
 - iii) atkritumu pārvaldība – ja izmantota, reģistrēt šādu informāciju:
 - i) izsviešanu neveic zvejas rīka ievietošanas un pacelšanas laikā
 - ii) izsviež tikai šķidrumus
 - iii) atkritumus uzkrāj 2 stundas un ilgāk / citi pasākumi / neveic
 - iv) zvejas rīku ievietošana naktī (ievieto tikai starp jūras krēslas un jūras ausmas laikiem)
 - v) āķu jedas/rindas noslogošana – ja izmantota, reģistrēt M iedaļā prasīto detalizēto informāciju
 - vi) ēsmas veids – reģistrēt, vai izmantotā ēsma ir zivis/kalmāri/jaukta; dzīva/nedzīva/jaukta; saldēta/atkausēta/jaukta; sintētiska
 - vii) citi pasākumi – ja izmantoti, reģistrēt detalizētu informāciju”;
8. pielikuma D iedaļas 2. punkta p), q) un r) apakšpunktu svīturo;
9. pielikuma E iedaļu aizstāj ar šādu:

“E. Vācamie garuma sastopamības biežuma dati

Attiecībā uz mērķsugām un, ja pietiek laika, citām galvenajām piezvejas sugām ir jāvēc reprezentatīvi un pēc nejaušības principa atlasīti garuma sastopamības biežuma dati. Garuma datus vāc un reģistrē ar konkrētajai sugai atbilstošo augstāko precizitātes pakāpi (cm vai mm, noapaļojot uz augšu vai uz leju), un reģistrē arī izmantoto mērījuma veidu (kopgarums, garums no purna gala līdz astes spuras šķēlumam vai standarta garums). Ja iespējams, reģistrē katras sugas garuma sastopamības biežuma paraugu kopējo svaru, vai arī to aplēš un reģistrē

aplēšanas metodi; novērotājiem var prasīt noteikt mērīto zivju dzimumu, lai ģenerētu pēc dzimuma stratificētus garuma sastopamības biežuma datus.

1. Komerčiālās paraugošanas protokols

- (a) Zivju sugas, kas nav rajveidīgās zivis un haizivis
 - i) Zivīm, kuru maksimālais garums ir lielāks par 40 cm, garumu mēra saskaņā ar P iedaļu ar precizitāti līdz tuvākajam cm.
 - ii) Zivīm, kuru maksimālais garums ir mazāks par 40 cm, garumu mēra saskaņā ar P iedaļu ar precizitāti līdz tuvākajam mm.
- (b) Kalmāri
Mēra mantijas garumu ar precizitāti līdz tuvākajam cm.
- (c) Rajveidīgās zivis
Mēra maksimālo ķermeņa platumu (attālumu starp krūšu spuru galiem).
- (d) Haizivis
Izvēlas katrai sugai piemērotu garuma mērīšanas veidu (sk. P iedaļu). Pēc noklusējuma mēra kopgarumu.
- (e) Jūras zīdītāji un rāpuļi (pēc iespējas)
Kad iespējams, mēra kopgarumu.

2. Zinātniskās paraugošanas protokols

Sugu zinātniskās paraugošanas vajadzībām var būt nepieciešams veikt precīzākus garuma mērījumus, nekā noteikts 1. punktā.

Pēc vajadzības un atkarībā no saistītās izpētes zvejniecības attīstības izstrādā bezmugurkaulnieku (t. i., krabju/omāru) mērīšanas standartus.”;

10. pielikuma F iedaļas 1. punktu aizstāj ar šādu:

“1. Par galveno mērķsugu un, ja pietiek laika, citu – nozveju papildinošu – galveno piezvejas sugu reprezentatīviem paraugiem vāc šādus bioloģiskos datus:

- (a) Suga
- (b) Garums (mm vai cm). Mērījuma precizitāti un veidu nosaka katrai sugai atsevišķi saskaņā ar E iedaļas noteikumiem
- (c) Izmantotais garuma mērīšanas veids (t. i., kopgarums, garums no purna gala līdz astes spuras šķēlumam utt.)
- (d) Dzimums (tēviņš, mātīte, dzimumnenobriedis īpatnis, nenoteikts dzimums)
- (e) Dzimbrieduma stadija (par haizivīm ziņo, vai tās ir grūsnas, un – attiecīgā gadījumā – cik ikru/mazuļu atrasts)”;

11. pielikuma G iedaļas 1. punkta e) apakšpunktu aizstāj ar šādu:

“e) Ja nedzīvi, saskaņā ar iepriekš noteiktiem paraugošanas protokoliem ievāc pietiekamu informāciju vai paraugus³, kas krastā vajadzīgi taksona noteikšanai. Ja tas nav iespējams,

³ Ir šādas iespējas: paturēt liemeņus autopsijas vajadzībām, uzņemt fotoattēlus saskaņā ar attiecīgiem protokoliem vai ņemt audu vai spalvu paraugus ģenētiskās noteikšanas vajadzībām.

novērotājiem var prasīt ievākt identificējošo daļu apakšparaugus, kā noteikts bioloģiskās paraugošanas protokolos.”;

12. pielikuma G iedaļas 2. punktu aizstāj ar šādu:

“2. Reģistrē katra īpatņa dzimumu tiem taksoniem, kuriem to ir iespējams noteikt, veicot ārēju apskati, piemēram, roņveidīgo, mazo vaļveidīgo vai plātņzaunzivju problemātiskajām sugām.”;

13. pielikuma G iedaļas 3. punktu aizstāj ar šādu:

“3. Reģistrē katra īpatņa garumu (cm) un norāda izmantoto garuma mērīšanas veidu. Mērīšanas precizitāti un veidu nosaka katrai sugai atsevišķi.”;

14. pielikuma G iedaļā pievieno šādu 4. punktu:

“4. Kad iespējams, reģistrē katra īpatņa dzīves cikla posmu (t. i., mazulis/pieaudzis īpatnis).”;

15. pielikuma H iedaļu aizstāj ar šādu:

“H. Ar JJE saistītas zvejas konstatēšana

(1) Visos grunts zvejas notikumos, ieskaitot zveju ar trali, grunts āķu jedu/rindu un zivju ķeramajiem groziem, par visiem nozvejotajiem bentiskajiem taksoniem vāc šādus datus:

- (a) Suga (vai pievienots fotoattēls, ja noteikt ģinti vai sugu ir grūti)
- (b) Katra zvejas notikumā iegūtā norādītā bentiskā taksona daudzuma aplēse (līdz tuvākajam 0,1 kg)
- (c) Svara aplēšanas metode (piem., vizuāla aplēse, pilnīga svēršana, precīzs tvertņu skaits, reizināts ar tvertņu skaitu) (ņemiet vērā, ka *SPRFMO* sekretariāts šo informāciju nevāc, bet tai jābūt pieejamai pēc pieprasījuma).
- (d) Kad iespējams, īpaši no jaunām vai reti sastopamām bentiskajām sugām, kas sugu noteicējos nav atrodamas, vāc veselus īpatņus, kurus pienācīgi saglabā taksona noteikšanai krastā.
- (e) Kad iespējams, novērotāji vāc paraugus un attēlus saskaņā ar iepriekš noteiktām īpašām pētniecības programmām, kuras īsteno *SPRFMO* zinātniskā komiteja, vai citiem valstu zinātniskajiem pētījumiem.

(2) Visos grunts zvejas notikumos par visiem taksoniem, kas noteikti kā XVII pielikumā norādītie JJE indikatortaksoni, jāvāc šādi dati:

- (a) Katra zvejas notikumā iegūtā norādītā JJE indikatortaksona daudzuma aplēse (līdz tuvākajam 0,1 kg)
- (b) Kad iespējams, katra zvejas notikumā iegūtā JJE indikatortaksona reprezentatīva parauga fotoattēls, ko karoga dalībvalsts savas novērotāju programmas satvarā arhivē tā, lai fotoattēlu varētu sasaistīt ar zvejas notikuma konkrēto svara ierakstu.
- (c) Kad iespējams, katra zvejas notikumā iegūtā JJE indikatortaksona kopējā daudzuma fotoattēls, ko karoga dalībvalsts savas novērotāju programmas satvarā arhivē tā, lai fotoattēlu varētu sasaistīt ar zvejas notikuma konkrēto svara ierakstu.

(3) Attiecībā uz katru novēroto trali par visiem taksoniem, kas noteikti kā XVII pielikumā norādītie JJE indikortaksoni, jāvēc šādi dati, izmantojot atbilstošo JJE saskares veidlapu:

- (a) ieraksts par to, vai kāda JJE indikortaksona svārs traļa nozvejā ir pārsniedzis svāra robežsliekšņus, kas katram taksonam noteikti XVIII pielikumā;
- (b) ieraksts par to, vai triju vai vairāku JJE indikortaksonu svārs traļa nozvejā ir pārsniedzis svāra robežsliekšņus, kas katram taksonam noteikti XVIII pielikumā.”;

16. pielikuma I iedaļas j) punktu aizstāj ar šādu:

“j) Nozvejas vieta (ģeogr. platums/garums līdz tuvākajai grāda desmitdaļai)”;

17. pielikuma J iedaļas 2. punkta d) apakšpunktu aizstāj ar šādu:

“d) Ziņošana par nozveju un bioloģiskās paraugošanas procedūrām jāvēc šādā prioritāšu secībā, kas noteikta pa sugu grupām.

Suga	Prioritāte (“1” ir visaugstākā)
Galvenās mērksugas (piemēram, Čīles stavrida pelaģiskajās zvejniecībās, Atlantijas lielgalvis bentiskajās zvejniecībās, kalmārs specializētajās zvejniecībās)	1
Jūrasputni, zīdītāji, rāpuļi (bruņurupuči) vai citas problemātiskās sugas	2
Visas haizivis	3
Citas sugas, kas parasti ir zvejniecības piecu galveno sugu vidū (piem., Austrālāzijas makrele pelaģiskajās zvejniecībās un oreo dzimtas zivis un slaidā beriksa demersālajās zvejniecībās)	4
Visas pārējās sugas	5

Novērotāju slodzes sadalījums starp šīm darbībām būs atkarīgs no operācijas un zvejas rīka ievietošanas veida. Apakšparaugu lielums attiecībā pret nenovērotajiem daudzumiem (piem., sugu sastāva noteikšanas vajadzībām pārbaudīto āķu skaits pret ievietoto āķu skaitu) skaidri jāreģistrē saskaņā ar dalībvalsts novērotāju programmas prasībām.”;

18. pielikuma O iedaļas 1. punkta e) apakšpunktu aizstāj ar šādu:

“e) unikālais kuģa identifikators / SJO numurs (ja tāds piešķirts)”;

19. pielikuma O iedaļas 3. punkta d) apakšpunktu aizstāj ar šādu:

“d) indikatīvais zvejas apgabals (ģeogr. platums/garums decimālformā līdz tuvākajai grāda desmitdaļai, ciktāl iespējams)”;

20. pievieno šādu P iedaļu:

“P. Garuma mērīšanas standarts

(1) Kopgarumu mēra šādu sugu zivīm:

- (a) Jūrasasaru un grūperu dzimta (*Serranidae*)
- (b) Oreo dzimta (*Oreosomatidae*)

- (c) Makrūrzivju dzimta (*Macrouridae*)
 - (d) Heku dzimta (*Merluccidae*)
 - (e) Zāģspures (*Polyprion* spp.)
 - (f) Čūskzušu dzimta (*Ophidiidae*)
 - (g) Moru dzimta (*Moridae*)
 - (h) Bruņgalvji (*Pseudopentaceros* spp.)
 - (i) Akmeņasaru un sarkanasarū dzimta (*Sebastidae*)
 - (j) Skorpēnu dzimta (*Scorpaenidae*)
 - (k) Raupjzivju dzimta (*Trachichthyidae*)
 - (l) Ilkņzivis (*Dissostichus* spp.)
 - (m) Visas atsevišķi neminētas haizivju vai himēru sugas (sk. *FAO* zvejniecības tehnisko dokumentu 474 par haizivju mērīšanu)
- (2) Garumu no purna gala līdz astes spuras šķēlumam mēra šādu sugu zivīm:
- (a) Seriolas (*Seriola* spp.)
 - (b) Sneks (pieder pie *Gempylidae*)
 - (c) Antarktiskas sviestzivs (*Hyperoglyphe antarctica*)
 - (d) Beriksu dzimta (*Berycidae*)
 - (e) Driftzivju dzimta (*Nomeidae*)
 - (f) Kardinālvzivju dzimta (*Apogonidae*)
 - (g) Čīles stavrida (*Trachurus murphyi*)
 - (h) Austrumu makrele (*Scomber japonicus*)
 - (i) Pirkstspures (*Nemadactylus* spp.)
 - (j) Imperatorzivju dzimta (*Lethrinidae*)
 - (k) Jūrasplaužu dzimta (*Bramidae*)
 - (l) Lutjānzivju dzimta (*Lutjanidae*)
 - (m) Čūskmakreļu dzimta (*Gempylidae*)
 - (n) *Seriolella* ģints (visas warehou)
- (3) Standarta garumu mēra šādai sugai:
- (a) Atlantijas lielgalvis (*Hoplostethus atlanticus*)
- (4) Mantijas garumu mēra šādām sugām:
- (a) Kalmāri (visas sugas, ieskaitot *Dosidicus gigas*);

3. Regulai (ES) 2018/975 pievieno šādu XIV, XV, XVI, XVII, XVIII, XIX un XX pielikumu:

“XIV pielikums
Grunts zvejas pārvaldības apgabali (ZPA)

Grunts traļa pārvaldības apgabala koordinātas

Bloka nosaukums	ZPA	Metode	Ģeogrāfiskā is platums	Ģeogrāfiskā is garums	EEZ virziens
<i>C. Lord Howe – West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°21,000'S	165°13,553'E	
<i>C. Lord Howe – West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°21,000'S	165°24,000'E	
<i>C. Lord Howe – West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°36,000'S	165°24,000'E	
<i>C. Lord Howe – West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°36,000'S	165°18,000'E	
<i>C. Lord Howe – West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°06,000'S	165°18,000'E	
<i>C. Lord Howe – West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°06,000'S	164°46,000'E	
<i>C. Lord Howe – West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°54,000'S	164°46,000'E	
<i>C. Lord Howe – West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°54,000'S	164°54,000'E	
<i>C. Lord Howe – West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°31,000'S	165°54,000'E	
<i>C. Lord Howe – West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°31,000'S	165°13,550'E	
<i>C. Lord Howe – East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°26,000'S	165°44,000'E	
<i>C. Lord Howe – East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°26,000'S	166°21,915'E	
<i>C. Lord Howe – East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°47,000'S	165°26,000'E	
<i>C. Lord Howe – East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°47,000'S	165°44,000'E	
<i>C. Lord Howe – East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°00,500'S	165°26,000'E	
<i>C. Lord Howe – East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°00,500'S	166°21,915'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°13,460'S	164°40,830'E	<i>S. Lord Howe</i>
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°13,460'S	165°06,050'E	<i>S. Lord Howe</i>
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°26,800'S	164°40,830'E	<i>S. Lord Howe</i>
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°26,800'S	165°06,050'E	<i>S. Lord Howe</i>
01	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	47°40,000'S	149°27,000'W	
01	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	47°40,000'S	150°00,000'W	

Bloka nosaukums	ZPA	Metode	Ģeogrāfiskā is platums	Ģeogrāfiskā is garums	EEZ virziens
01	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	48°05,000'S	149°27,000'W	
01	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	48°05,000'S	150°00,000'W	
03	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	45°59,000'S	154°07,224'W	
03	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	45°59,000'S	154°28,653'W	
03	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	46°15,000'S	154°07,224'W	
03	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	46°15,000'S	154°28,653'W	
04	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	46°01,000'S	155°40,000'W	
04	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	46°01,000'S	156°10,000'W	
04	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	46°24,000'S	155°40,000'W	
04	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	46°24,000'S	156°10,000'W	
05	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	45°26,000'S	156°30,000'W	
05	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	45°26,000'S	156°55,000'W	
05	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	45°42,000'S	156°30,000'W	
05	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	45°42,000'S	156°55,000'W	
06	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	45°19,500'S	157°19,000'W	
06	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	45°19,500'S	157°55,000'W	
06	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	45°30,000'S	157°19,000'W	
06	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	45°30,000'S	157°55,000'W	
07	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	44°43,950'S	158°18,000'W	
07	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	44°43,950'S	158°38,000'W	
07	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	44°57,950'S	158°18,000'W	
07	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	44°57,950'S	158°38,000'W	
08	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	44°13,000'S	159°43,000'W	
08	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	44°13,000'S	159°54,000'W	
08	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	44°21,000'S	159°43,000'W	
08	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	44°21,000'S	159°54,000'W	
09	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	43°51,183'S	160°29,235'W	
09	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	43°51,183'S	160°50,820'W	

Bloka nosaukums	ZPA	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
09	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	44°07,000'S	160°29,235'W	
09	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	44°07,000'S	160°50,820'W	
10	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	43°22,000'S	161°21,770'W	
10	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	43°22,000'S	161°39,000'W	
10	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	43°31,370'S	161°10,170'W	
10	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	43°31,370'S	161°21,770'W	
10	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	43°41,440'S	161°10,170'W	
10	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	43°41,440'S	161°39,000'W	
11	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	42°40,000'S	161°48,000'W	
11	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	42°40,000'S	162°07,000'W	
11	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	42°54,500'S	161°48,000'W	
11	<i>South Louisville</i>	Grunts tralis	42°54,500'S	162°07,000'W	
13	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	41°45,000'S	163°29,500'W	
13	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	41°45,000'S	163°49,000'W	
13	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	42°00,000'S	163°29,500'W	
13	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	42°00,000'S	163°49,000'W	
14	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	41°17,000'S	164°00,000'W	
14	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	41°17,000'S	164°27,000'W	
14	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	41°40,000'S	164°00,000'W	
14	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	41°40,000'S	164°27,000'W	
15	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	40°32,897'S	165°12,000'W	
15	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	40°32,897'S	165°30,000'W	
15	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	40°42,000'S	164°56,400'W	
15	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	40°42,000'S	165°12,000'W	
15	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	40°48,000'S	165°24,000'W	
15	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	40°48,000'S	165°30,000'W	
15	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	40°54,000'S	165°12,000'W	
15	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	40°54,000'S	165°24,000'W	

Bloka nosaukums	ZPA	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
15	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	41°06,000'S	164°56,400'W	
15	<i>Central Louisville</i>	Grunts tralis	41°06,000'S	165°12,000'W	
17	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	38°20,013'S	167°29,000'W	
17	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	38°20,013'S	167°47,067'W	
17	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	38°32,000'S	167°29,000'W	
17	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	38°32,000'S	167°47,067'W	
18	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	38°11,013'S	168°01,785'W	
18	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	38°11,013'S	168°20,000'W	
18	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	38°40,000'S	168°01,785'W	
18	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	38°40,000'S	168°20,000'W	
22	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	36°45,000'S	169°30,000'W	
	<i>North Louisville</i>				
22	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	36°45,000'S	170°00,000'W	
22	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	37°08,000'S	169°30,000'W	
22	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	37°08,000'S	170°00,000'W	
23	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	36°00,000'S	169°22,000'W	
23	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	36°00,000'S	169°40,000'W	
23	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	36°10,000'S	169°22,000'W	
23	<i>North Louisville</i>	Grunts tralis	36°10,000'S	169°40,000'W	
<i>N. Lord Howe - South</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	34°04,035'S	162°20,000'E	
<i>N. Lord Howe - South</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	34°04,035'S	163°00,000'E	
<i>N. Lord Howe - South</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	34°40,000'S	162°20,000'E	
<i>N. Lord Howe - South</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	34°40,000'S	163°00,000'E	
<i>N. Lord Howe - East</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	32°54,650'S	163°16,615'E	
<i>N. Lord Howe - East</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	32°54,650'S	163°26,380'E	
<i>N. Lord Howe - East</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	33°04,400'S	163°16,615'E	

Bloka nosaukums	ZPA	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>N. Lord Howe - East</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	33°04,400'S	163°26,380'E	
<i>N. Lord Howe - West</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	33°16,400'S	162°52,540'E	
<i>N. Lord Howe - West</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	33°09,296'S	162°52,540'E	Uz ziemeļaustrumiem pa Austrālijas EEZ
<i>N. Lord Howe - West</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	33°04,400'S	162°54,941'E	
<i>N. Lord Howe - West</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	33°04,400'S	163°10,540'E	
<i>N. Lord Howe - West</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	33°10,400'S	163°10,540'E	
<i>N. Lord Howe - West</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	33°10,400'S	163°04,540'E	
<i>N. Lord Howe - West</i>	<i>N. Lord Howe Rise</i>	Grunts tralis	33°16,400'S	163°04,540'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	38°00,000'S	169°47,848'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	38°00,000'S	169°42,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°48,000'S	169°42,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°48,000'S	169°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°42,000'S	169°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°42,000'S	167°42,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°48,000'S	167°42,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°48,000'S	167°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	39°06,000'S	167°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	39°06,000'S	167°18,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	38°52,000'S	167°18,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	38°52,000'S	167°06,000'E	

Bloka nosaukums	ZPA	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°48,000'S	167°06,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°48,000'S	167°00,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°42,000'S	167°00,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°42,000'S	166°40,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°01,333'S	166°40,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°01,333'S	169°36,706'E	Uz dienvidaustrumiem pa Jaunzēlandes EEZ
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°29,902'S	170°00,000'E	Uz dienvidiem līdz punktam Jaunzēlandes EEZ
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts tralis	37°41,589'S	170°00,000'E	Uz dienvidrietumiem pa Jaunzēlandes EEZ
<i>S. Tasman Rise Box 1</i>	<i>S. Tasman Rise 1</i>	Grunts tralis	47°08,280'S	147°50,200'E	Sākumpunkts Austrālijas EEZ
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 1</i>	Grunts tralis	47°17,370'S	147°50,200'E	
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 1</i>	Grunts tralis	47°17,370'S	147°32,300'E	
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 1</i>	Grunts tralis	47°10,197'S	147°32,300'E	Uz austrumiem pa Austrālijas EEZ līdz sākumpunktam
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Grunts tralis	47°05,160'S	148°24,165'E	
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Grunts tralis	47°05,160'S	148°50,670'E	
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Grunts tralis	47°13,780'S	148°24,165'E	
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Grunts tralis	47°13,780'S	148°50,670'E	

Bloka nosaukums	ZPA	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts tralis	47°21,000'S	148°45,610'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts tralis	47°21,000'S	149°03,200'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts tralis	47°24,015'S	148°37,235'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts tralis	47°24,015'S	148°45,610'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts tralis	47°24,800'S	149°03,200'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts tralis	47°30,320'S	148°44,390'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts tralis	47°30,320'S	148°57,650'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts tralis	47°35,205'S	148°37,235'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts tralis	47°35,205'S	148°44,390'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Lord Howe</i>	Grunts tralis	35°31,000'S	164°54,000'E	
<i>S. Lord Howe - West</i>	<i>S. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°13,460'S	164°40,830'E	
<i>S. Lord Howe - South</i>	<i>S. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°13,460'S	165°06,050'E	
<i>S. Lord Howe - South</i>	<i>S. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°26,800'S	164°40,830'E	
<i>S. Lord Howe - South</i>	<i>S. Lord Howe</i>	Grunts tralis	36°26,800'S	165°06,050'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk West Norfolk Ridge</i>	Grunts tralis	33°28,000'S	167°42,000'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk West Norfolk Ridge</i>	Grunts tralis	33°28,000'S	168°00,000'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk West Norfolk Ridge</i>	Grunts tralis	33°52,000'S	167°13,000'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk West Norfolk Ridge</i>	Grunts tralis	33°52,000'S	167°42,000'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk West Norfolk Ridge</i>	Grunts tralis	34°12,000'S	167°13,000'E	

Bloka nosaukums	ZPA	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk West Norfolk Ridge</i>	Grunts tralis	34°12,000'S	168°00,000'E	
<i>Westpac Bank</i>	<i>Westpac Bank</i>	Grunts tralis	39°39,000'S	167°05,000'E	
<i>Westpac Bank</i>	<i>Westpac Bank</i>	Grunts tralis	39°39,000'S	167°21,090'E	
<i>Westpac Bank</i>	<i>Westpac Bank</i>	Grunts tralis	39°55,000'S	167°05,000'E	
<i>Westpac Bank</i>	<i>Westpac Bank</i>	Grunts tralis	39°55,000'S	167°21,090'E	

a) Pelāgiskā traļa pārvaldības apgabalu koordinātas

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>CS. Lord Howe - East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°26,000'S	165°44,000'E	
<i>C. Lord Howe - EastS. Lord Howe - East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°26,000'S	166°21,915'E	
<i>C. Lord Howe - EastS. Lord Howe - East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°47,000'S	165°26,000'E	
<i>C. Lord Howe - EastS. Lord Howe - East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°47,000'S	165°44,000'E	
<i>C. Lord Howe - EastS. Lord Howe - East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	36°00,500'S	165°26,000'E	
<i>C. Lord Howe - EastS. Lord Howe - East</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	36°00,500'S	166°21,915'E	
<i>C. Lord Howe - WestS. Lord Howe - West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°21,000'S	165°13,550'E	
<i>C. Lord Howe - WestS. Lord Howe - West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°21,000'S	165°24,000'E	
<i>C. Lord Howe - WestS. Lord Howe - West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°31,000'S	164°54,000'E	
<i>C. Lord Howe - WestS. Lord Howe - West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°31,000'S	165°13,550'E	
<i>C. Lord Howe - WestS. Lord Howe - West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°40,383'S	165°18,000'E	
<i>C. Lord Howe - WestS. Lord Howe - West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°40,383'S	165°24,000'E	
<i>C. Lord Howe - WestS. Lord Howe - West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelāgiskais tralis	35°54,000'S	164°46,000'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>C. Lord Howe - WestS. Lord Howe - West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	35°54,000'S	164°54,000'E	
<i>C. Lord Howe - WestS. Lord Howe - West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	36°06,000'S	164°46,000'E	
<i>CS. Lord Howe - West</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	36°06,000'S	165°18,000'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	36°13,460'S	164°40,830'E	<i>S. Lord Howe</i>
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	36°13,460'S	165°06,050'E	<i>S. Lord Howe</i>
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	36°26,800'S	164°40,830'E	<i>S. Lord Howe</i>
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	36°26,800'S	165°06,050'E	<i>S. Lord Howe</i>
1	<i>South Louisville</i>	Pelaģiskais tralis	47°40,000'S	149°27,000'W	
1	<i>Louisville Ridge</i>	Pelaģiskais tralis	47°40,000'S	150°00,000'W	
1	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelaģiskais tralis	48°05,000'S	149°27,000'W	
1	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelaģiskais tralis	48°05,000'S	150°00,000'W	
3	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelaģiskais tralis	45°59,000'S	154°07,224'W	
3	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelaģiskais tralis	45°59,000'S	154°28,653'W	
3	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelaģiskais tralis	46°15,000'S	154°07,224'W	
3	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelaģiskais tralis	46°15,000'S	154°28,653'W	
4	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelaģiskais tralis	46°01,000'S	155°40,000'W	
4	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelaģiskais tralis	46°01,000'S	156°10,000'W	
4	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelaģiskais tralis	46°24,000'S	155°40,000'W	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
4	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	46°24,000'S	156°10,000'W	
5	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	45°26,000'S	156°30,000'W	
5	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	45°26,000'S	156°55,000'W	
5	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	45°42,000'S	156°30,000'W	
5	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	45°42,000'S	156°55,000'W	
6	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	45°19,500'S	157°19,000'W	
6	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	45°19,500'S	157°55,000'W	
6	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	45°30,000'S	157°19,000'W	
6	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	45°30,000'S	157°55,000'W	
7	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	44°43,950'S	158°18,000'W	
7	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	44°43,950'S	158°38,000'W	
7	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	44°57,950'S	158°18,000'W	
7	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	44°57,950'S	158°38,000'W	
8	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	44°13,000'S	159°43,000'W	
8	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	44°13,000'S	159°54,000'W	
8	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	44°21,000'S	159°43,000'W	
8	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	44°21,000'S	159°54,000'W	
9	South Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	43°51,183'S	160°29,235'W	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
9	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	43°51,183'S	160°50,820'W	
9	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	44°07,000'S	160°29,235'W	
9	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	44°07,000'S	160°50,820'W	
10	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	43°22,000'S	161°21,770'W	
10	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	43°22,000'S	161°39,000'W	
10	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	43°31,370'S	161°10,170'W	
10	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	43°31,370'S	161°21,770'W	
10	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	43°41,440'S	161°10,170'W	
10	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	43°41,440'S	161°39,000'W	
11	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	42°40,000'S	161°48,000'W	
11	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	42°40,000'S	162°07,000'W	
11	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	42°54,500'S	161°48,000'W	
11	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	42°54,500'S	162°07,000'W	
13	<i>Central Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	41°45,000'S	163°29,500'W	
13	<i>Central Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	41°45,000'S	163°49,000'W	
13	<i>Central Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	42°00,000'S	163°29,500'W	
13	<i>Central Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	42°00,000'S	163°49,000'W	
14	<i>Central Louisville Louisville Ridge</i>	Pelāgiskais tralis	41°17,000'S	164°00,000'W	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
14	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	41°17,000'S	164°27,000'W	
14	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	41°40,000'S	164°00,000'W	
14	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	41°40,000'S	164°27,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	40°32,897'S	165°12,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	40°32,897'S	165°30,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	40°42,000'S	164°56,400'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	40°42,000'S	165°12,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	40°48,000'S	165°24,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	40°48,000'S	165°30,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	40°54,000'S	165°12,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	40°54,000'S	165°24,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	41°06,000'S	164°56,400'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	41°06,000'S	165°12,000'W	
17	North Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	38°20,013'S	167°29,000'W	
17	North Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	38°20,013'S	167°47,067'W	
17	North Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	38°32,000'S	167°29,000'W	
17	North Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	38°32,000'S	167°47,067'W	
18	North Louisville Louisville Ridge	Pelāgiskais tralis	38°11,013'S	168°01,785'W	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
18	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	38°11,013'S	168°20,000'W	
18	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	38°40,000'S	168°01,785'W	
18	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	38°40,000'S	168°20,000'W	
22	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	36°45,000'S	169°30,000'W	
22	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	36°45,000'S	170°00,000'W	
22	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	37°08,000'S	169°30,000'W	
22	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	37°08,000'S	170°00,000'W	
23	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	36°00,000'S	169°22,000'W	
23	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	36°00,000'S	169°40,000'W	
23	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	36°10,000'S	169°22,000'W	
23	North Louisville Louisville Ridge	Pelaģiskais tralis	36°10,000'S	169°40,000'W	
N. Lord Howe - Central	N. Lord Howe RiseN. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°49,630'S	162°25,670'E	
N. Lord Howe - Central	N. Lord Howe RiseN. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°48,622'S	162°25,670'E	Uz ziemeļaustrumiem pa Austrālijas EEZ
N. Lord Howe - Central	N. Lord Howe RiseN. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°32,530'S	162°38,450'E	
N. Lord Howe - Central	N. Lord Howe RiseN. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°32,530'S	162°57,770'E	
N. Lord Howe - Central	N. Lord Howe RiseN. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°49,630'S	162°57,770'E	
N. Lord Howe - East	N. Lord Howe RiseN. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	32°54,650'S	163°16,615'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
N. Lord Howe - East	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	32°54,650'S	163°26,380'E	
N. Lord Howe - East	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°04,400'S	163°16,615'E	
N. Lord Howe - East	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°04,400'S	163°26,380'E	
N. Lord Howe - South	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°58,670'S	162°20,000'E	
N. Lord Howe - South	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°58,670'S	163°00,000'E	
N. Lord Howe - South	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	34°40,000'S	162°20,000'E	
N. Lord Howe - South	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	34°40,000'S	163°00,000'E	
N. Lord Howe - West	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°16,400'S	162°52,540'E	
N. Lord Howe - West	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°09,296'S	162°52,540'E	Uz ziemeļaustrumiem pa Austrālijas EEZ
N. Lord Howe - West	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°04,400'S	162°54,941'E	
N. Lord Howe - West	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°04,400'S	163°10,540'E	
N. Lord Howe - West	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°10,400'S	163°04,540'E	
N. Lord Howe - West	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°10,400'S	163°10,540'E	
N. Lord Howe - West	N. Lord Howe Rise N. Lord Howe	Pelaģiskais tralis	33°16,400'S	163°04,540'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°01,333'S	166°40,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°01,333'S	169°36,706'E	Uz dienvidaustrumiem pa Jaunzēlandes EEZ
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°29,902'S	170°00,000'E	Uz dienvidiem līdz punktam Jaunzēlandes EEZ
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°41,589'S	170°00,000'E	Uz dienvidrietumiem pa Jaunzēlandes EEZ
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	38°00,000'S	169°47,848'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	38°00,000'S	169°42,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°48,000'S	169°42,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°48,000'S	169°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°42,000'S	169°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°42,000'S	167°42,004'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°48,000'S	167°42,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°48,000'S	167°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	39°06,000'S	167°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	39°06,000'S	167°18,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	38°52,000'S	167°18,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	38°52,000'S	167°06,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°48,000'S	167°06,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°48,000'S	167°00,000'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°42,000'S	167°00,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Pelaģiskais tralis	37°42,000'S	166°40,000'E	
<i>S. Lord Howe - South</i>	<i>S. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	36°13,460'S	164°40,830'E	
<i>S. Lord Howe - South</i>	<i>S. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	36°13,460'S	165°06,050'E	
<i>S. Lord Howe - South</i>	<i>S. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	36°26,800'S	164°40,830'E	
<i>S. Lord Howe - South</i>	<i>S. Lord Howe</i>	Pelaģiskais tralis	36°26,800'S	165°06,050'E	
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman Rise 1</i>	Pelaģiskais tralis	47°08,280'S	147°50,200'E	Sākumpunkts Austrālijas EEZ
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 1</i>	Pelaģiskais tralis	47°17,370'S	147°50,200'E	
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 1</i>	Pelaģiskais tralis	47°17,370'S	147°32,300'E	
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 1</i>	Pelaģiskais tralis	47°10,197'S	147°32,300'E	Uz austrumiem pa Austrālijas EEZ līdz sākumpunktam
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Pelaģiskais tralis	47°05,160'S	148°24,165'E	
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Pelaģiskais tralis	47°05,160'S	148°50,670'E	
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Pelaģiskais tralis	47°13,780'S	148°24,165'E	
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Pelaģiskais tralis	47°13,780'S	148°50,670'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Pelaģiskais tralis	47°21,000'S	148°45,610'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Pelaģiskais tralis	47°21,000'S	149°03,200'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Pelaģiskais tralis	47°24,015'S	148°37,235'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Pelaģiskais tralis	47°24,015'S	148°45,610'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Pelagiskais tralis	47°24,800'S	149°03,200'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Pelagiskais tralis	47°30,320'S	148°44,390'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Pelagiskais tralis	47°30,320'S	148°57,650'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Pelagiskais tralis	47°35,205'S	148°37,235'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Pelagiskais tralis	47°35,205'S	148°44,390'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk Ridge</i>	Pelagiskais tralis	33°28,000'S	167°42,000'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk Ridge</i>	Pelagiskais tralis	33°28,000'S	168°00,000'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk Ridge</i>	Pelagiskais tralis	33°52,000'S	167°13,000'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk Ridge</i>	Pelagiskais tralis	33°52,000'S	167°42,000'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk Ridge</i>	Pelagiskais tralis	34°12,000'S	167°13,000'E	
<i>Wanganella</i>	<i>West Norfolk Ridge</i>	Pelagiskais tralis	34°12,000'S	168°00,000'E	
<i>Westpac Bank</i>	<i>Westpac Bank</i>	Pelagiskais tralis	39°39,000'S	167°05,000'E	
<i>Westpac Bank</i>	<i>Westpac Bank</i>	Pelagiskais tralis	39°39,000'S	167°21,090'E	
<i>Westpac Bank</i>	<i>Westpac Bank</i>	Pelagiskais tralis	39°55,000'S	167°05,000'E	
<i>Westpac Bank</i>	<i>Westpac Bank</i>	Pelagiskais tralis	39°55,000'S	167°21,090'E	

b) Grunts āķu jeda/rindas pārvaldības apgabalu koordinātas

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>Carpel bank</i>		Grunts āķu jeda/rinda	25°14,950'S	159°00,285'E	
<i>Carpel bank</i>		Grunts āķu jeda/rinda	25°14,950'S	160°00,000'E	
<i>Carpel bank</i>		Grunts āķu jeda/rinda	25°59,640'S	159°00,285'E	
<i>Carpel bank</i>		Grunts āķu jeda/rinda	25°59,640'S	160°00,000'E	
<i>Gascoyne</i>		Grunts āķu jeda/rinda	36°19,950'S	155°53,630'E	
<i>Gascoyne</i>		Grunts āķu jeda/rinda	36°19,950'S	156°43,770'E	
<i>Gascoyne</i>		Grunts āķu jeda/rinda	36°59,440'S	155°53,630'E	
<i>Gascoyne</i>		Grunts āķu jeda/rinda	36°59,440'S	156°43,770'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	35°20,000'S	165°00,000'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	35°20,000'S	166°21,915'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	35°31,000'S	164°54,000'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	35°31,000'S	165°00,000'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	35°54,000'S	164°46,000'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	35°54,000'S	164°54,000'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°00,500'S	165°18,000'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°00,500'S	166°21,915'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°06,000'S	164°46,000'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°06,000'S	165°18,000'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°13,460'S	164°40,830'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°13,460'S	165°06,050'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°26,800'S	164°40,830'E	
<i>S. Lord Howe</i>	<i>C. Lord Howe</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°26,800'S	165°06,050'E	
<i>North Lord Howe Rise</i>	<i>Capel bank</i>	Grunts āķu jeda/rinda	25°14,950'S	159°00,285'E	
<i>North Lord Howe Rise</i>	<i>Capel bank</i>	Grunts āķu jeda/rinda	25°14,950'S	160°00,000'E	
<i>North Lord Howe Rise</i>	<i>Capel bank</i>	Grunts āķu jeda/rinda	25°59,640'S	159°00,285'E	
<i>North Lord Howe Rise</i>	<i>Capel bank</i>	Grunts āķu jeda/rinda	25°59,640'S	160°00,000'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°45,615'S	168°35,830'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°55,230'S	168°35,830'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°55,230'S	169°25,400'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	38°13,830'S	169°25,400'E	Uz dienvidrietumiem pa Jaunzēlandes EEZ
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	38°23,165'S	169°11,967'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	38°23,165'S	168°30,780'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	38°32,750'S	168°30,780'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	38°32,750'S	167°57,950'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	39°17,180'S	167°57,950'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	39°17,180'S	167°30,500'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	38°06,430'S	167°30,500'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	38°06,430'S	168°09,833'E	
<i>Central Challenger</i>	<i>Central Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°45,615'S	168°09,833'E	
<i>Gascoyne</i>	<i>Gascoyne</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°19,950'S	155°53,630'E	
<i>Gascoyne</i>	<i>Gascoyne</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°19,950'S	156°43,770'E	
<i>Gascoyne</i>	<i>Gascoyne</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°59,440'S	155°53,630'E	
<i>Gascoyne</i>	<i>Gascoyne</i>	Grunts āķu jeda/rinda	36°59,440'S	156°43,770'E	
1	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°40,000'S	149°27,000'W	
1	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°40,000'S	150°00,000'W	
1	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	48°05,000'S	149°27,000'W	
1	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	48°05,000'S	150°00,000'W	
3	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	45°59,000'S	154°07,224'W	
3	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	45°59,000'S	154°28,653'W	
3	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	46°15,000'S	154°07,224'W	
3	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	46°15,000'S	154°28,653'W	
4	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	46°01,000'S	155°40,000'W	
4	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	46°01,000'S	156°10,000'W	
4	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	46°24,000'S	155°40,000'W	
4	<i>South Louisville Louisville Ridge</i>	Grunts āķu jeda/rinda	46°24,000'S	156°10,000'W	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
5	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	45°26,000'S	156°30,000'W	
5	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	45°26,000'S	156°55,000'W	
5	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	45°42,000'S	156°30,000'W	
5	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	45°42,000'S	156°55,000'W	
6	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	45°19,500'S	157°19,000'W	
6	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	45°19,500'S	157°55,000'W	
6	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	45°30,000'S	157°19,000'W	
6	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	45°30,000'S	157°55,000'W	
7	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	44°43,950'S	158°18,000'W	
7	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	44°43,950'S	158°38,000'W	
7	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	44°57,950'S	158°18,000'W	
7	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	44°57,950'S	158°38,000'W	
8	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	44°13,000'S	159°43,000'W	
8	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	44°13,000'S	159°54,000'W	
8	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	44°21,000'S	159°43,000'W	
8	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	44°21,000'S	159°54,000'W	
9	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	43°51,183'S	160°29,235'W	
9	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	43°51,183'S	160°50,820'W	
9	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	44°07,000'S	160°29,235'W	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
9	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	44°07,000'S	160°50,820'W	
10	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	43°22,000'S	161°21,770'W	
10	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	43°22,000'S	161°39,000'W	
10	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	43°31,370'S	161°10,170'W	
10	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	43°31,370'S	161°21,770'W	
10	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	43°41,440'S	161°10,170'W	
10	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	43°41,440'S	161°39,000'W	
11	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	42°40,000'S	161°48,000'W	
11	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	42°40,000'S	162°07,000'W	
11	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	42°54,500'S	161°48,000'W	
11	South Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	42°54,500'S	162°07,000'W	
13	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	41°45,000'S	163°29,500'W	
13	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	41°45,000'S	163°49,000'W	
13	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	42°00,000'S	163°29,500'W	
13	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	42°00,000'S	163°49,000'W	
14	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	41°17,000'S	164°00,000'W	
14	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	41°17,000'S	164°27,000'W	
14	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	41°40,000'S	164°00,000'W	
14	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	41°40,000'S	164°27,000'W	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
15	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	40°32,897'S	165°12,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	40°32,897'S	165°30,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	40°42,000'S	164°56,400'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	40°42,000'S	165°12,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	40°48,000'S	165°24,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	40°48,000'S	165°30,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	40°54,000'S	165°12,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	40°54,000'S	165°24,000'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	41°06,000'S	164°56,400'W	
15	Central Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	41°06,000'S	165°12,000'W	
17	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	38°20,013'S	167°29,000'W	
17	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	38°20,013'S	167°47,067'W	
17	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	38°32,000'S	167°29,000'W	
17	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	38°32,000'S	167°47,067'W	
18	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	38°11,013'S	168°01,785'W	
18	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	38°11,013'S	168°20,000'W	
18	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	38°40,000'S	168°01,785'W	
18	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	38°40,000'S	168°20,000'W	
22	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	36°45,000'S	169°30,000'W	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
22	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	36°45,000'S	170°00,000'W	
22	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	37°08,000'S	169°30,000'W	
22	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	37°08,000'S	170°00,000'W	
23	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	36°00,000'S	169°22,000'W	
23	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	36°00,000'S	169°40,000'W	
23	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	36°10,000'S	169°22,000'W	
23	North Louisville Louisville Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	36°10,000'S	169°40,000'W	
N. Lord Howe	N. Lord Howe	Grunts āķu jeda/rinda	32°39,630'S	163°04,415'E	Sākumpunkts Austrālijas EEZ
N. Lord Howe	N. Lord Howe	Grunts āķu jeda/rinda	32°39,630'S	163°40,000'E	
N. Lord Howe	N. Lord Howe	Grunts āķu jeda/rinda	33°20,000'S	163°40,000'E	
N. Lord Howe	N. Lord Howe	Grunts āķu jeda/rinda	33°20,000'S	163°20,000'E	
N. Lord Howe	N. Lord Howe	Grunts āķu jeda/rinda	34°40,000'S	162°20,000'E	
N. Lord Howe	N. Lord Howe	Grunts āķu jeda/rinda	34°40,000'S	163°20,000'E	
N. Lord Howe	N. Lord Howe	Grunts āķu jeda/rinda	33°54,773'S	162°20,000'E	Uz ziemeļaustrumiem pa Austrālijas EEZ līdz sākumpunktam
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	37°45,615'S	168°35,830'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	37°55,230'S	168°35,830'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	37°55,230'S	169°25,400'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	38°13,830'S	169°25,400'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	38°23,165'S	169°11,967'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	38°23,165'S	168°30,780'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	38°32,750'S	168°30,780'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	38°32,750'S	167°57,950'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	39°17,180'S	167°57,950'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	39°17,180'S	167°30,500'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	38°06,430'S	167°30,500'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	38°06,430'S	168°09,833'E	
Central Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	37°45,615'S	168°09,833'E	
Northwest Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	37°01,333'S	169°36,706'E	Uz dienvidaustrumiem pa Jaunzēlandes EEZ
Northwest Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	37°29,902'S	170°00,000'E	Uz dienvidiem līdz punktam Jaunzēlandes EEZ
Northwest Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	37°41,589'S	170°00,000'E	Uz dienvidrietumiem pa Jaunzēlandes EEZ
Northwest Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	38°00,000'S	169°47,848'E	
Northwest Challenger	Northwest Challenger	Grunts āķu jeda/rinda	38°00,000'S	169°42,000'E	

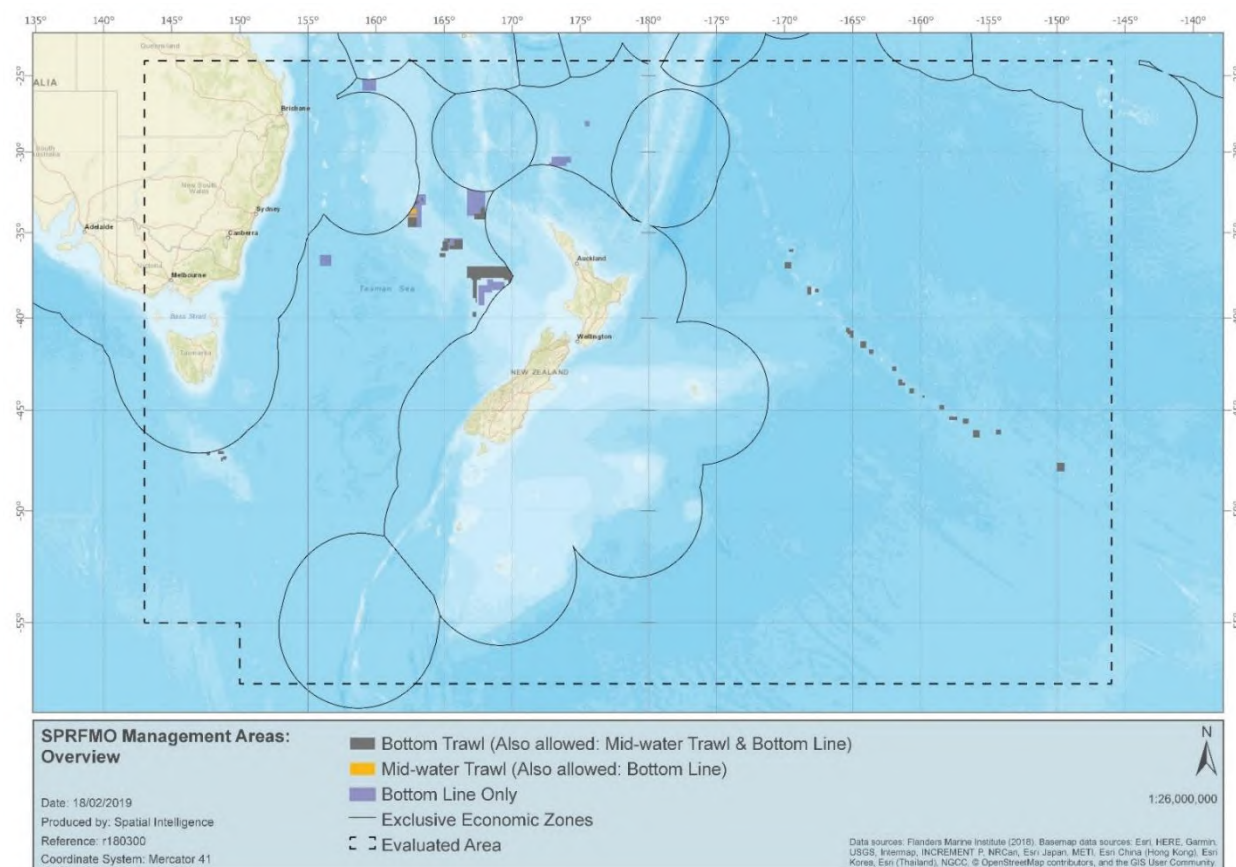
Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°48,000'S	169°42,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°48,000'S	169°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°42,000'S	169°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°42,000'S	167°42,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°48,000'S	167°42,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°48,000'S	167°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	39°06,000'S	167°24,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	39°06,000'S	167°18,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	38°52,000'S	167°18,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	38°52,000'S	167°06,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°48,000'S	167°06,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°48,000'S	167°00,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°42,000'S	167°00,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°42,000'S	166°40,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	<i>Northwest Challenger</i>	Grunts āķu jeda/rinda	37°01,333'S	166°40,000'E	
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman Rise 1 S. Tasman Rise</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°08,280'S	147°50,200'E	Sākumpunkts Austrālijas EEZ
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 1</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°17,370'S	147°50,200'E	
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 1</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°17,370'S	147°32,300'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>S. Tasman Rise 1 Box 1</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 1</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°10,197'S	147°32,300'E	Uz austrumiem pa Austrālijas EEZ līdz sākumpunktam
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°05,160'S	148°24,165'E	
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°05,160'S	148°50,670'E	
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°13,780'S	148°24,165'E	
<i>S. Tasman Rise 2 Box 2</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 2</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°13,780'S	148°50,670'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°21,000'S	148°45,610'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°21,000'S	149°03,200'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°24,015'S	148°37,235'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°24,015'S	148°45,610'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°24,800'S	149°03,200'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°30,320'S	148°44,390'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°30,320'S	148°57,650'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°35,205'S	148°37,235'E	
<i>S. Tasman Rise 3 Box 3</i>	<i>S. Tasman RiseS. Tasman Rise 3</i>	Grunts āķu jeda/rinda	47°35,205'S	148°44,390'E	
<i>Marion</i>	<i>Three Kings</i>	Grunts āķu jeda/rinda	27°59,155'S	175°19,590'E	
<i>Marion</i>	<i>Three Kings</i>	Grunts āķu jeda/rinda	27°59,155'S	175°40,370'E	
<i>Marion</i>	<i>Three Kings</i>	Grunts āķu jeda/rinda	28°19,800'S	175°19,590'E	
<i>Marion</i>	<i>Three Kings</i>	Grunts āķu jeda/rinda	28°19,800'S	175°40,370'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
Three Kings	Three Kings	Grunts āķu jeda/rinda	30°49,324'S	172°42,880'E	Sākumpunkts Jaunzēlandes EEZ
Three Kings	Three Kings	Grunts āķu jeda/rinda	30°40,115'S	172°42,880'E	
Three Kings	Three Kings	Grunts āķu jeda/rinda	30°40,115'S	172°53,295'E	
Three Kings	Three Kings	Grunts āķu jeda/rinda	30°16,500'S	172°53,295'E	
Three Kings	Three Kings	Grunts āķu jeda/rinda	30°16,500'S	174°20,000'E	
Three Kings	Three Kings	Grunts āķu jeda/rinda	30°40,245'S	174°20,000'E	
Three Kings	Three Kings	Grunts āķu jeda/rinda	30°40,245'S	174°00,200'E	
Three Kings	Three Kings	Grunts āķu jeda/rinda	30°53,670'S	174°00,200'E	
Three Kings	Three Kings	Grunts āķu jeda/rinda	30°53,670'S	173°08,819'E	Uz rietumiem pa Jaunzēlandes EEZ līdz sākumpunktam
West Norfolk Ridge	West Norfolk Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	32°17,000'S	166°41,530'E	
West Norfolk Ridge	West Norfolk Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	32°17,000'S	166°41,921'E	Uz dienvidaustrumiem pa Austrālijas EEZ
West Norfolk Ridge	West Norfolk Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	32°28,633'S	168°00,000'E	
West Norfolk Ridge	West Norfolk Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	34°12,000'S	168°00,000'E	
West Norfolk Ridge	West Norfolk Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	34°12,000'S	167°13,000'E	
West Norfolk Ridge	West Norfolk Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	34°00,000'S	167°13,000'E	
West Norfolk Ridge	West Norfolk Ridge	Grunts āķu jeda/rinda	34°00,000'S	166°41,530'E	
Westpac Bank	Westpac Bank	Grunts āķu jeda/rinda	39°39,000'S	167°05,000'E	
Westpac Bank	Westpac Bank	Grunts āķu jeda/rinda	39°39,000'S	167°21,090'E	

Bloka nosaukums	Atrašanās vieta	Metode	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>Westpac Bank</i>	<i>Westpac Bank</i>	Grunts āķu jeda/rinda	39°55,000'S	167°05,000'E	
<i>Westpac Bank</i>	<i>Westpac Bank</i>	Grunts āķu jeda/rinda	39°55,000'S	167°21,090'E	

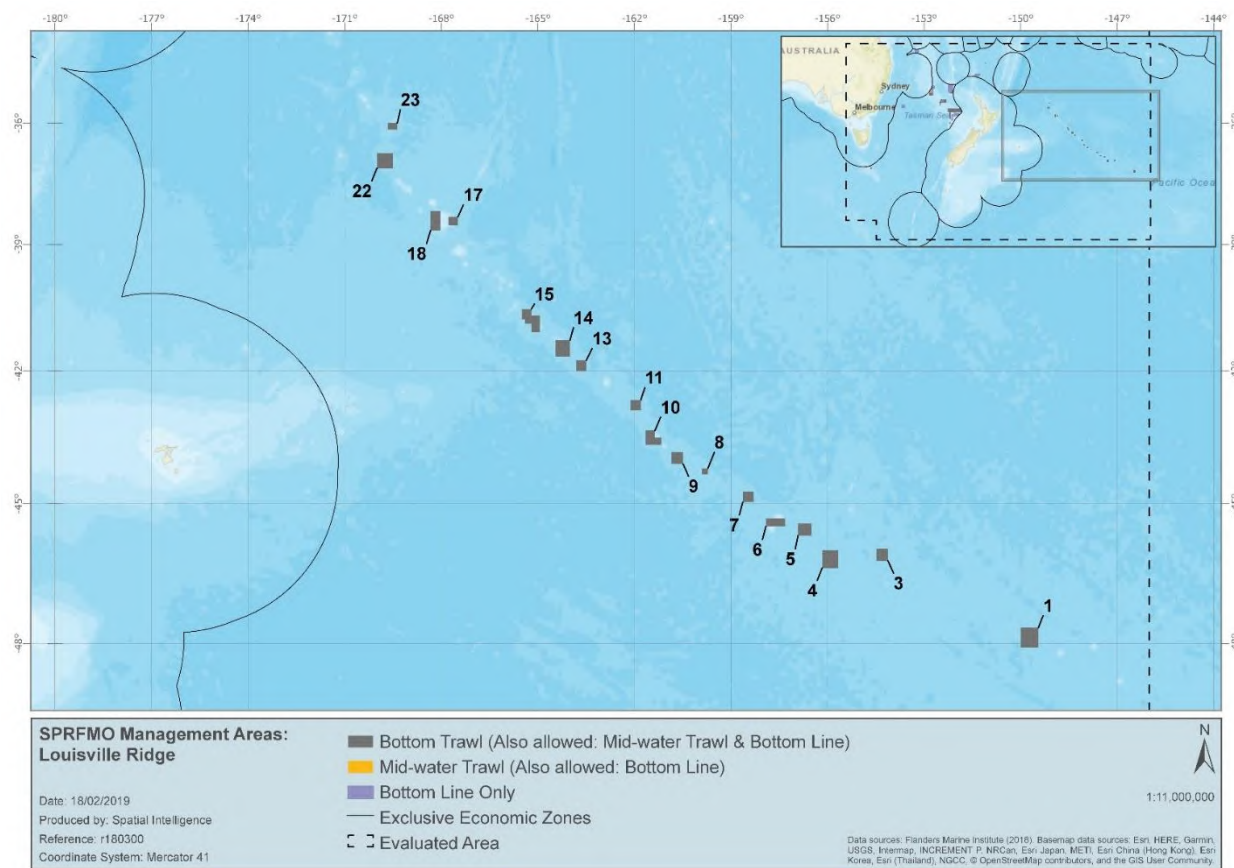
1. att. *SPRFMO* pārvaldības apgabala pārskats



Apzīmējumi

- *SPRFMO Management Areas: Overview* – *SPRFMO pārvaldības apgabali: pārskats*
- *Bottom Trawl (Also allowed: Mid-water Trawl & Bottom Line)* – *Grunts tralis (atļauts arī pelagiskais tralis un grunts āķu jeda/rinda)*
- *Bottom Line Only* – *Tikai grunts āķu jeda/rinda*
- *Mid-water Trawl (Also allowed: Bottom Line)* – *Pelagiskais tralis (atļauta arī grunts āķu jeda/rinda)*
- *Exclusive Economic Zone* – *Ekskluzīvā ekonomikas zona*
- *Evaluated Area* – *Izvērtētā teritorija*

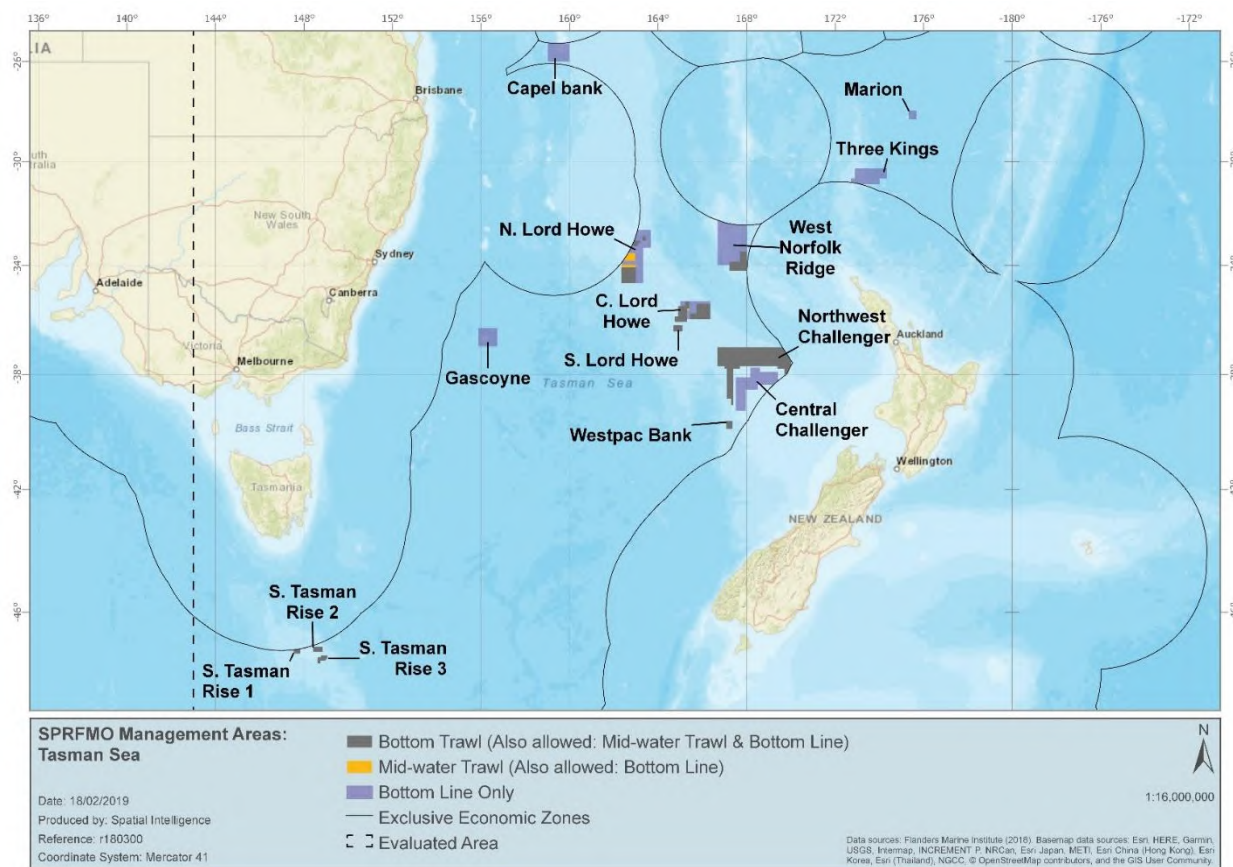
2. att. SPRFMO grunts zvejas pārvaldības apgabali *Louisville Ridge*



Apzīmējumi

- SPRFMO Management Areas: Louisville Ridge – SPRFMO pārvaldības apgabali: Louisville Ridge
- Bottom Trawl (Also allowed: Mid-water Trawl & Bottom Line) – Grunts tralis (atļauts arī pelaģiskais tralis un grunts āķu jeda/rinda)
- Bottom Line Only – Tikai grunts āķu jeda/rinda
- Mid-water Trawl (Also allowed: Bottom Line) – Pelaģiskais tralis (atļauta arī grunts āķu jeda/rinda)
- Exclusive Economic Zone – Ekskluzīvā ekonomikas zona
- Evaluated Area – Izvērtētā teritorija

3. att. SPRFMO grunts zvejas pārvaldības apgabali Tasmana jūrā



Apzīmējumi

- SPRFMO Management Areas: Tasman Sea – SPRFMO pārvaldības apgabali: Tasmana jūra
- Bottom Trawl (Also allowed: Mid-water Trawl & Bottom Line) – Grunts tralis (atļauts arī pelaģiskais tralis un grunts āķu jeda/rinda)
- Bottom Line Only – Tikai grunts āķu jeda/rinda
- Mid-water Trawl (Also allowed: Bottom Line) – Pelaģiskais tralis (atļauta arī grunts āķu jeda/rinda)
- Exclusive Economic Zone – Ekskluzīvā ekonomikas zona
- Evaluated Area – Izvērtētā teritorija

XV pielikums

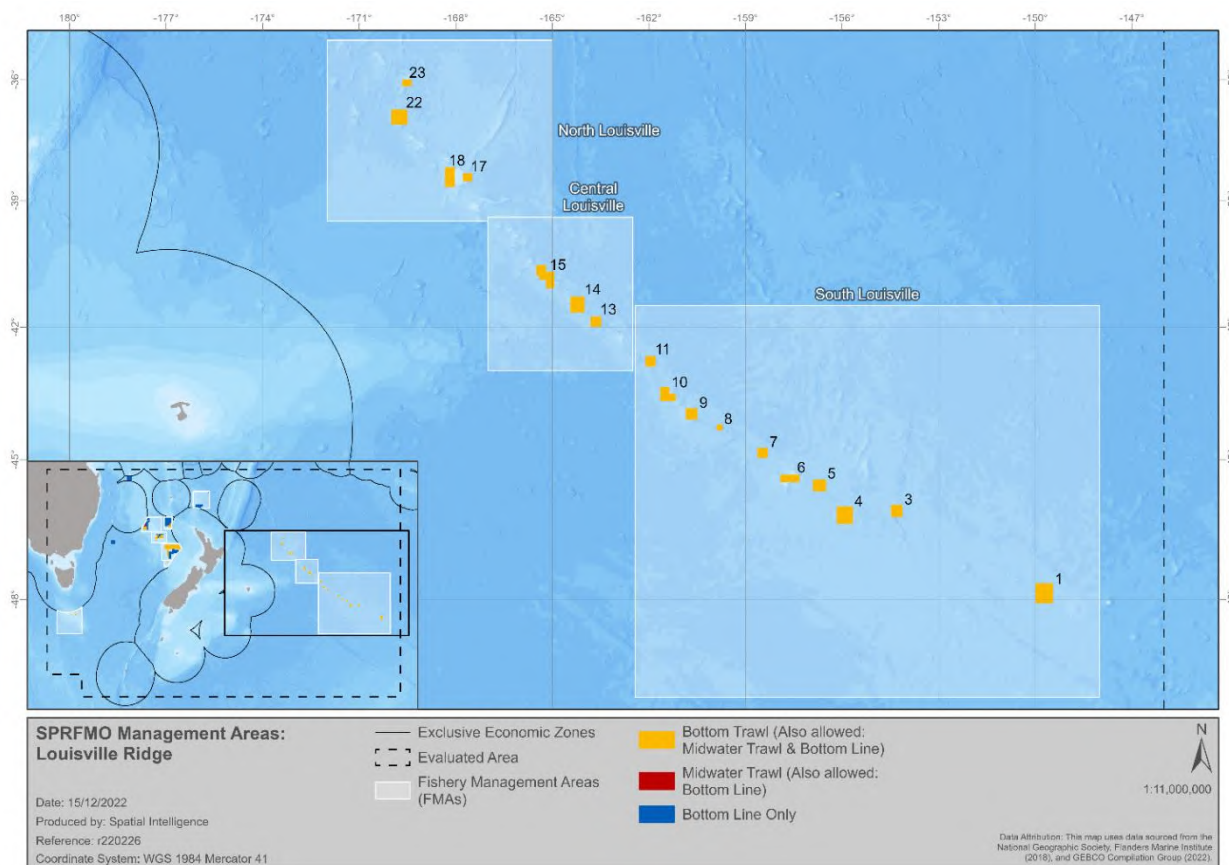
Zvejniecības pārvaldības apgabali

Katra zvejniecības pārvaldības apgabala koordinātas

ZPA	Punkt u secība	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>Central Lord Howe Rise</i>	1	35°00,000'S	164°00,000'E	
<i>Central Lord Howe Rise</i>	2	35°00,000'S	167°00,000'E	
<i>Central Lord Howe Rise</i>	3	36°45,000'S	167°00,000'E	
<i>Central Lord Howe Rise</i>	4	36°45,000'S	164°00,000'E	
<i>Central Louisville</i>	1	39°24,000'S	167°00,000'W	
<i>Central Louisville</i>	2	39°24,000'S	162°30,000'W	
<i>Central Louisville</i>	3	43°00,000'S	162°30,000'W	
<i>Central Louisville</i>	4	43°00,000'S	167°00,000'W	
<i>North Lord Howe Rise</i>	1	32°30,000'S	163°06,980'E	Sākumpunkts Austrālijas EEZ
<i>North Lord Howe Rise</i>	2	32°30,000'S	166°00,000'E	
<i>North Lord Howe Rise</i>	3	35°00,000'S	166°00,000'E	
<i>North Lord Howe Rise</i>	4	35°00,000'S	162°00,000'E	
<i>North Lord Howe Rise</i>	5	34°13,064'S	162°00,000'E	Uz ziemeļiem pa Austrālijas EEZ līdz sākumpunktam
<i>North Louisville</i>	1	35°00,000'S	172°00,000'W	
<i>North Louisville</i>	2	35°00,000'S	165°00,000'W	
<i>North Louisville</i>	3	39°24,000'S	165°00,000'W	
<i>North Louisville</i>	4	39°24,000'S	167°00,000'W	
<i>North Louisville</i>	5	39°30,000'S	167°00,000'W	
<i>North Louisville</i>	6	39°30,000'S	172°00,000'W	
<i>Northwest Challenger</i>	1	36°50,000'S	166°00,000'E	
<i>Northwest Challenger</i>	2	36°50,000'S	169°28,474'E	Uz dienvidaustrumiem pa Jaunzēlandes EEZ
<i>Northwest Challenger</i>	3	37°29,902'S	170°00,000'E	Uz dienvidiem līdz punktam Jaunzēlandes EEZ
<i>Northwest Challenger</i>	4	37°41,589'S	170°00,000'E	Uz dienvidrietumiem pa Jaunzēlandes EEZ

ZPA	Punkt u secība	Ģeogrāfiskais platums	Ģeogrāfiskais garums	EEZ virziens
<i>Northwest Challenger</i>	5	39°30,000'S	168°08,799'E	
<i>Northwest Challenger</i>	6	39°30,000'S	166°00,000'E	
<i>South Louisville</i>	1	41°30,000'S	162°26,000'W	
<i>South Louisville</i>	2	41°30,000'S	148°00,000'W	
<i>South Louisville</i>	3	50°00,000'S	148°00,000'W	
<i>South Louisville</i>	4	50°00,000'S	162°26,000'W	
<i>South Tasman Rise</i>	1	46°25,979'S	150°00,000'E	Sākumpunkts Austrālijas EEZ
<i>South Tasman Rise</i>	2	50°00,000'S	150°00,000'E	
<i>South Tasman Rise</i>	3	50°00,000'S	145°00,000'E	
<i>South Tasman Rise</i>	4	46°55,906'S	145°00,000'E	Uz austrumiem pa Austrālijas EEZ līdz sākumpunktam
<i>Three Kings</i>	1	28°00,000'S	172°20,000'E	
<i>Three Kings</i>	2	28°00,000'S	175°40,000'E	
<i>Three Kings</i>	3	31°00,000'S	175°40,000'E	
<i>Three Kings</i>	4	31°00,000'S	173°32,686'E	Uz rietumiem pa Jaunzēlandes EEZ
<i>Three Kings</i>	5	30°47,558'S	172°20,000'E	
<i>West Norfolk</i>	1	34°30,000'S	168°01,318'E	Sākumpunkts Jaunzēlandes EEZ
<i>West Norfolk</i>	2	34°30,000'S	166°30,000'E	
<i>West Norfolk</i>	3	32°30,000'S	166°30,000'E	
<i>West Norfolk</i>	4	32°30,000'S	168°10,000'E	
<i>West Norfolk</i>	5	33°19,412'S	168°10,000'E	Uz dienvidiem pa Jaunzēlandes EEZ līdz sākumpunktam
<i>Westpac Bank</i>	1	39°31,000'S	166°30,000'E	
<i>Westpac Bank</i>	2	39°31,000'S	168°08,176'E	Uz dienvidrietumiem pa Jaunzēlandes EEZ
<i>Westpac Bank</i>	3	40°30,000'S	167°21,903'E	
<i>Westpac Bank</i>	4	40°30,000'S	166°30,000'E	

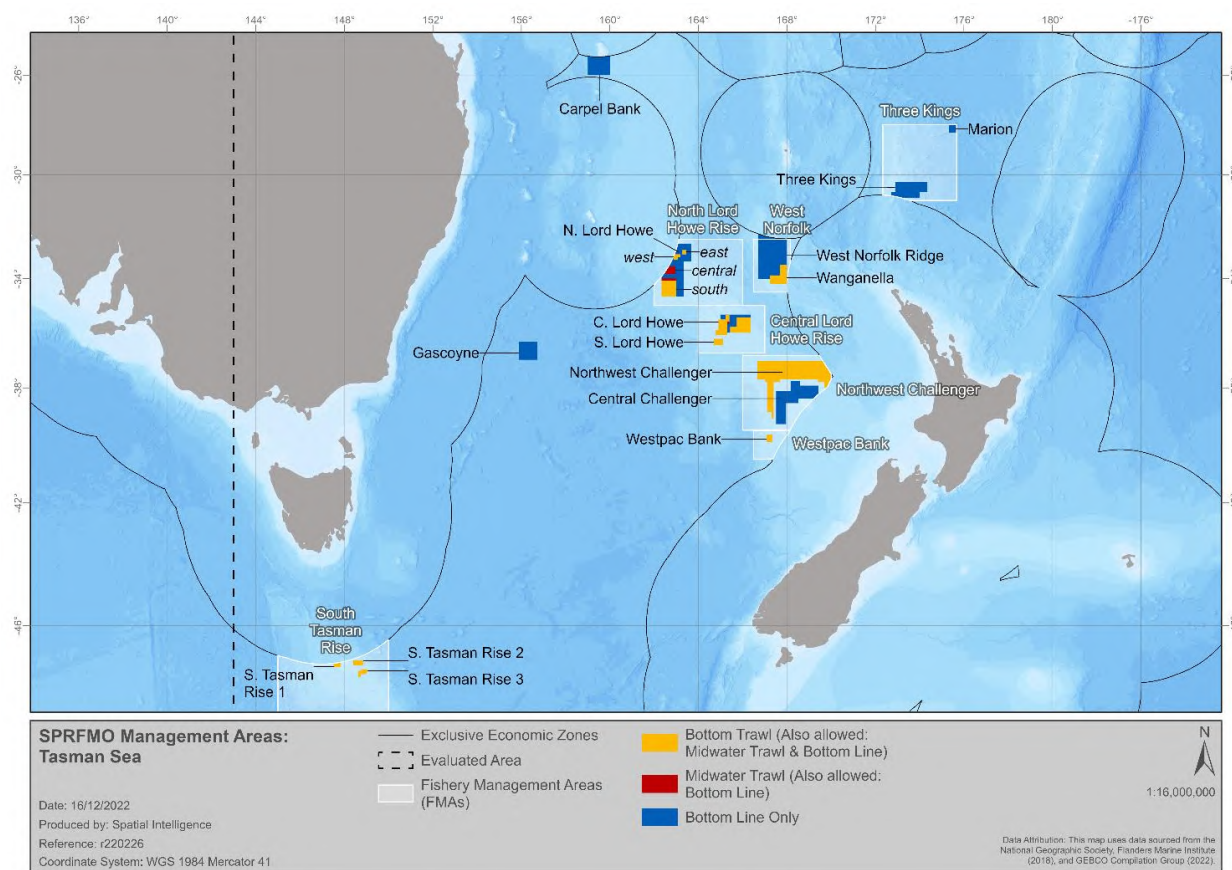
1. att. Zvejniecības pārvaldības apgabali *Louisville Ridge*



Apzīmējumi

- *SPRFMO Management Areas: Louisville Ridge* – SPRFMO pārvaldības apgabali: Louisville Ridge
- *Exclusive Economic Zone* – Ekskluzīvā ekonomikas zona
- *Evaluated Area* – Izvērtētā teritorija
- *Fisheries Management Areas (FMAs)* – Zvejniecības pārvaldības apgabali (ZPA)
- *Bottom Trawl (Also allowed: Mid-water Trawl & Bottom Line)* – Grunts tralis (atļauts arī pelaģiskais tralis un grunts āķu jeda/rinda)
- *Mid-water Trawl (Also allowed: Bottom Line)* – Pelaģiskais tralis (atļauta arī grunts āķu jeda/rinda)
- *Bottom Line Only* – Tikai grunts āķu jeda/rinda

2. att. Zvejniecības pārvaldības apgabali Tasmana jūrā



Apzīmējumi

- SPRFMO Management Areas: Tasman Sea – SPRFMO pārvaldības apgabali: Tasmana jūra
- Exclusive Economic Zone – Ekskluzīvā ekonomikas zona
- Evaluated Area – Izvērtētā teritorija
- Fisheries Management Areas (FMAs) – Zvejniecības pārvaldības apgabali (ZPA)
- Bottom Trawl (Also allowed: Mid-water Trawl & Bottom Line) – Grunts tralis (atļauts arī pelagiskais tralis un grunts āķu jeda/rinda)
- Mid-water Trawl (Also allowed: Bottom Line) – Pelagiskais tralis (atļauta arī grunts āķu jeda/rinda)
- Bottom Line Only – Tikai grunts āķu jeda/rinda

XVI pielikums

JJE indikatoretaksonu saraksts

Taksonomiskais rangs	Vispārpieņemtais nosaukums	Atbilstošie taksoni
Jūtīgi taksoni		
<i>Porifera</i> tips	Sūkļi	Visi <i>Demospongiae</i> un <i>Hexactinellidae</i> klases taksoni
<i>Cnidaria</i> tips		
<i>Anthozoa</i> klase		
<i>Scleractinia</i> kārta	Akmenskorāļi	Visi taksoni, kas pieder pie šādām ģintīm: <i>Solenosmilia</i> , <i>Goniocorella</i> , <i>Oculina</i> , <i>Enallopsammia</i> , <i>Madrepora</i> , <i>Lophelia</i>
<i>Antipatharia</i> kārta	Melnie korāļi	Visi taksoni
<i>Alcyonacea</i> kārta	Mīkstkoraļi	Visi taksoni, izņemot gorgonārijas
Neoficiāla grupa, ko veido <i>Alcyonacea</i> kārtas gorgonārijas	Jūras vēdekļi (astņstarkoraļi)	Visi taksoni, kas pieder pie šādām apakškārtām: <i>Holaxonia</i> , <i>Calcaxonia</i> , <i>Scleraxonia</i>
<i>Pennatulacea</i> kārta	Jūrasspalvas	Visi taksoni
<i>Actiniaria</i> kārta	Aktīnijas	Visi taksoni
<i>Zoantharia</i> kārta	Sešstarkoraļi	Visi taksoni
<i>Hydrozoa</i> klase	Hidrozoji	Visi <i>Anthoathecata</i> un <i>Leptothecata</i> kārtas taksoni, izņemot <i>Stylasteridae</i>
<i>Anthoathecatae</i> kārta		
<i>Stylasteridae</i> dzimta	Hidrokorāļi	Visi taksoni
<i>Bryozoa</i> tips	Sūneņi	Visi <i>Cheilostomatida</i> un <i>Ctenostomatida</i> kārtas taksoni
Dzīvotņu indikatori		
<i>Echinodermata</i> tips		
<i>Asteroidea</i> klase		
<i>Brisingida</i> kārta	Brisingidas (jūraszvaigznes)	Visi taksoni

<i>Crinoidea</i> klase	Jūraslilijas	Visi taksoni
------------------------	--------------	--------------

XVII pielikums

Vienam JJE indikatortaksonam piemērojamais svara robežsliekšnis, kas aktivizē JJE saskares protokolu, ja sasniegts vienā tralējumā

Taksonomiskais rangs	Vispārpieņemtais nosaukums	Svara robežsliekšnis (kg)
Jutīgi taksoni		
<i>Porifera</i> tips	Sūkļi	25
<i>Cnidaria</i> tips		
<i>Anthozoa</i> klase		
<i>Scleractinia</i> kārtā	Akmenskorāļi	60
<i>Antipatharia</i> kārtā	Melnie korāļi	5
Neoficiāla grupa, ko veido <i>Alcyonacea</i> kārtas gorgonārijas	Jūras vēdekļi (astņstarkorāļi)	15
<i>Actiniaria</i> kārtā	Aktīnijas	35
<i>Zoantharia</i> kārtā	Sešstarkorāļi	10

XVIII pielikums

Trijiem vai vairāk JJE indikatortaksoniem piemērojamais svara robežsliekšnis, kas aktivizē JJE saskares protokolu, ja sasniegts vienā tralējumā

Taksonomiskais rangs	Vispārpieņemtais nosaukums	Svara robežsliekšnis (kg)
Jutīgi taksoni		
<i>Porifera</i> tips	Sūkļi	5
<i>Cnidaria</i> tips		
<i>Anthozoa</i> klase		
<i>Scleractinia</i> kārtā	Akmenskorāļi	5
<i>Antipatharia</i> kārtā	Melnie korāļi	1
<i>Alcyonacea</i> kārtā	Mīkstkorāļi	1

Taksonomiskais rangs	Vispārpieņemtais nosaukums	Svara robežsliekšnis (kg)
Neoficiāla grupa, ko veido <i>Alcyonacea</i> kārtas gorgonārijas	Jūras vēdekļi (astoņstarkoraļļi)	1
<i>Pennatulacea</i> kārtā	Jūrasspalvas	1
<i>Actiniaria</i> kārtā	Aktīnijas	5
<i>Zoantharia</i> kārtā	Sešstarkoraļļi	1
<i>Hydrozoa</i> klase	Hidrozoji	1
<i>Anthoathecatae</i> kārtā		
<i>Stylasteridae</i> dzimta	Hidrokorāļi	1
<i>Bryozoa</i> tips	Sūneņi	1
<i>Echinodermata</i> tips		
<i>Asteroidea</i> klase		
<i>Brisingida</i> kārtā	Brisingidas (jūraszvaigznes)	1
<i>Crinoidea</i> klase	Jūraslilijas	1

XIX pielikums

Novērotāju klātbūtne grunts zvejā

Zvejas rīka tips	Novērotāju klātbūtnes minimums
Kuģi, kas izmanto grunts traļus un pelaģiskos traļus	100 % novērotāju klātbūtne
Grunts āķu jeda/rinda	Vismaz 10 % novērotāju klātbūtne zvejas gada laikā ⁴

XX pielikums

SPRFMO inspekcijas karogs un vimpelis

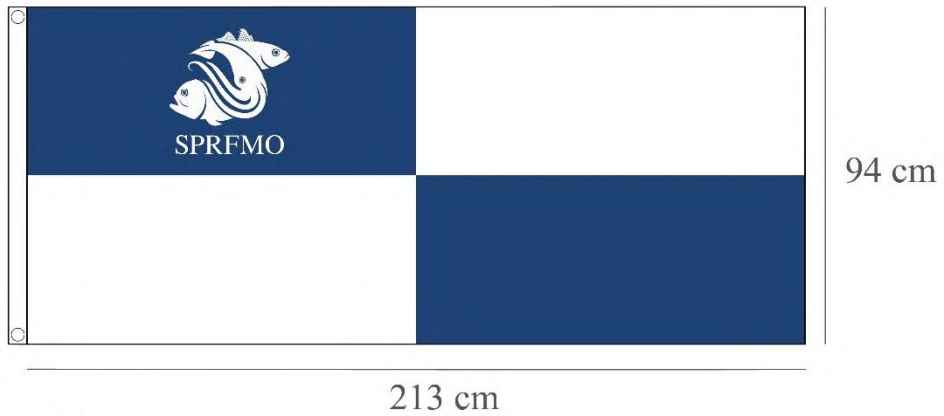
1. att. SPRFMO inspekcijas karogs

⁴

Izteikta procentos no novēroto āķu kopskaita.

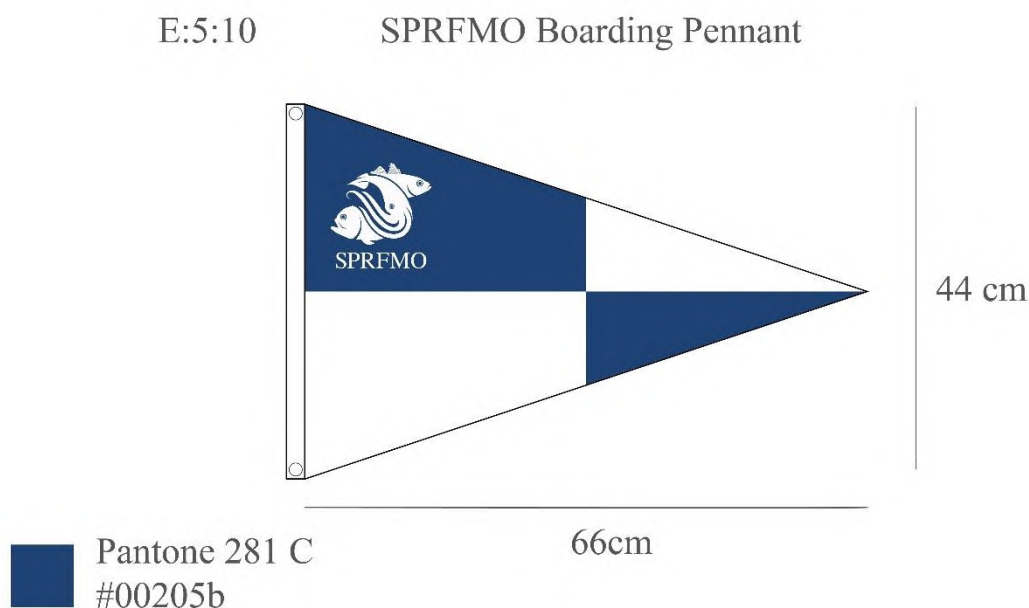
E:2:10

SPRFMO Inspection Flag



 Pantone 281 C
#00205b

2. att. *SPRFMO* vimpelis, kas signalizē uzkāpšanu uz kuģa



”

II PIELIKUMS

Regulas (ES) 2019/833 pielikuma 38. punktu aizstāj ar šādu:

“38. *CEM IV.A* pielikumā noteiktā pārraudzības ziņojuma veidlapa, kas minēta 30. panta 1. punktā, 30. panta 2. punkta b) apakšpunktā un 45. panta a) punktā.”

III PIELIKUMS

Regulai (ES) 2021/56 pievieno II, III, IV, V, VI, VII, VIII un IX pielikumu:

“II pielikums

Satelītbojas inaktivēšanas ziņojums

Par satelītbojas inaktivēšanu dalībvalstis sekretariātam ziņo vai prasa saviem kuģiem ziņot, izmantojot šādus datu laukus no pirmā paziņojuma, ko boja pārraidījusi pēc tās aktivēšanas:

datums [GGGG/MM/DD],

laiks [hh:mm],

bojas identifikācijas kods,

ģeogrāfiskais platums [izteikts grādos un minūtēs decimālformā],

ģeogrāfiskais garums [izteikts grādos un minūtēs decimālformā],

ātrums [mezglos] un

inaktivēšanas iemesls: zaudēts signāls, ZPI nozagta, atrodas uz sēkļa, inaktivēta uz zvejas aizlieguma laiku, nodotas īpašumtiesības, ZPI atrodas ārpus Regulas (ES) 2021/56 6. panta 2.a punktā norādītajiem apgabaliem, cits iemesls (konkretizēt).

III pielikums

Satelītbojas attālinātas reaktivēšanas ziņojums

Par satelītbojas attālinātu reaktivēšanu dalībvalstis sekretariātam ziņo vai prasa saviem kuģiem ziņot, izmantojot šādus datu laukus no pēdējā paziņojuma, ko boja pārraidījusi pirms tās inaktivēšanas:

datums [GGGG/MM/DD],

laiks [hh:mm],

bojas identifikācijas kods,

ģeogrāfiskais platums [izteikts grādos un minūtēs decimālformā],

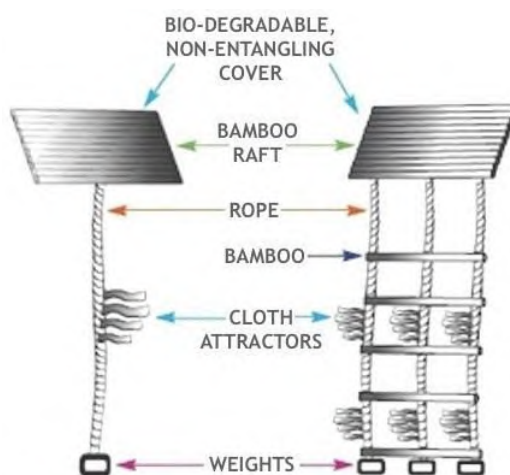
ģeogrāfiskais garums [izteikts grādos un minūtēs decimālformā],

ātrums [mezglos] un

attālinātās reaktivēšanas iemesls: zaudētais signāls atjaunots, reaktivēta pēc inaktivēšanas uz zvejas aizlieguma laiku, īpašumtiesības nodotas, kamēr ZPI atrodas jūrā, cits iemesls (konkretizēt).

IV pielikums

Dreifējošu zivju pievilināšanas ierīču (DZPI) neiepinošas un bionoārdāmas konstrukcijas principi



Attēls: neiepinošas bionoārdāmas ZPI piemērs

Apzīmējumi

- Biodegradable non-entangling cover – Bionoārdāms neiepinošs pārsegums
- Bamboo raft – Bambusa plosts
- Rope – Virve
- Bamboo – Bambuss
- Cloth Attractors – Auduma pievilinātāji
- Weights – Gremdes”;

Gan DZPI virsūdens struktūra (plosts), gan tās iegremdētā struktūra ir konstruēta bez linuma vai cita iepinoša materiāla.

Šajā regulā atkarībā no bionoārdāmības pakāpes (diapazonā no bionoārdāmām līdz 100 % bionoārdāmām) izdalītas tālāk nosauktās DZPI kategorijas, ar piebildi, ka attiecīgās definīcijas nav piemērojamas elektroniskajām bojām, kas ZPI piesitprinātas lokalizācijas vajadzībām.

I kategorija. DZPI izgatavota no pilnībā bionoārdāmiem materiāliem.

II kategorija. DZPI izgatavota no pilnībā bionoārdāmiem materiāliem, izņemot peldelementus uz plastmasas bāzes (tādus kā plastmasas bojas, putas, riņķvada pludiņi).

III kategorija. DZPI zemūdens daļa izgatavota no pilnībā bionoārdāmiem materiāliem, savukārt virsūdens daļa un jebkuri peldelementi satur bionenoārdāmus materiālus (tādus kā sintētiskā rafija, metāla rāmis, plastmasas pludiņi, neilona virves).

IV kategorija. ZPI zemūdens daļa satur bionenoārdāmus materiālus, savukārt virsūdens daļa izgatavota no pilnībā bionoārdāmiem materiāliem, iespējams, izņemot peldelementus.

V kategorija. ZPI virsūdens daļa un zemūdens daļa satur bionenoārdāmus materiālus.

V pielikums

Definīcijas

1. EM (elektroniskais monitorings): EM aprīkojuma izmantošana kuģa darbību reģistrēšanai.
2. EMS (elektroniskā monitoringa sistēma): sistēma, ko izmanto EM ieviešanai uz kuģiem un iegūto EM ierakstu vākšanai, apstrādei un analīzei.
3. EM standarti: saskaņotie standarti, noteikumi un procedūras, kas reglamentē EMS izveidošanu un ekspluatāciju un piemērojami visiem sistēmas komponentiem, tā kā tos var izmantot attiecībā uz noteiktiem kuģiem konkrētā apgabalā un/vai konkrēta veida zvejas darbību.
4. EMS programma: nacionāla vai reģionāla programma, kas izveidota EMS īstenošanas vajadzībām.
5. EM aprīkojums: uz kuģiem uzstādīto un šo kuģu darbību reģistrēšanai izmantoto elektronisko kameru, sensoru un/vai datu glabāšanas ierīču tīkls.
6. EM ieraksti: EM aprīkojuma reģistrētie attēli un citi dati.
7. EM dati: EM ierakstu analīzē iegūtie dati.
8. EM analīze: EM ierakstu analīze, kurā tiek sagatavoti EM dati.
9. EM analītiķis: persona, kas kvalificēta analizēt EM ierakstus un sagatavot EM datus.
10. EM izskatīšanas centrs: vieta, kur EM ierakstus analizē, lai sagatavotu EM datus.
11. EM aptvērums: EMS faktiski aptverto kuģu vai zvejas darbību daļa.
12. EM izskatīšanas īpatsvars: EM ierakstu daļa, kas analizēta, lai sagatavotu EM datus.
13. EM pakalpojumu sniedzējs: EM aprīkojuma nodrošinātājs un/vai tehnisko un loģistikas pakalpojumu sniedzējs.

VI pielikums

Atkarībā no kuģa tipa EM aprīkojumam piemērojamās minimālās tehniskās prasības, veikspējas standarti, ieteicamās konfigurācijas un kameru skats uz EMS aptvertajām zvejas darbībām

EM aprīkojums

- EM aprīkojums ir aizsargāts pret kuģa elektroapgādes pārtraukumiem, un rezerves elektroenerģijas sistēma spēj darboties līdz brīdim, kad kuģa elektroapgāde ir atjaunota (piem., 30 minūtes). Turklāt tas spēj savāktos EM ierakstus saglabāt arī tad, ja kuģa elektroapgāde atslēgusies uz ilgāku laiku, nekā projektētais rezerves energosistēmas darbības laiks.
- Informācijas fiksēšanai dažādos kuģa darbības posmos priekšroka parasti tiek dota

digitāliem videoierakstiem, taču arī nekustīgi attēli var būt lietderīgs risinājums, sevišķi ierobežotas krātuves ietilpības dēļ. Optimāla konfigurācija var nozīmēt, ka uzstādītās kameras noteiktās zonās vai brīžos uzņem videoierakstus, bet citās zonās vai brīžos – nekustīgus fotoattēlus.

- EM ieraksti ietver vismaz atrašanās vietu, datumu un laika zīmogus un, ciktāl iespējams, kuģa identifikatoru, un tos integrē ar citiem datu vākšanas un monitoringa rīkiem (piem., sensoriem).
- Saskarne uz kuģa ietver uz kuģa uzstādītu ekrānu vai līdzvērtīgu saskarni, kas ļauj kapteinim/apkalpei pārliecināties par EM aprīkojuma pareizu funkcionēšanu.
- EM pakalpojumu sniedzējs nodrošina, ka EM aprīkojuma radiofrekvences nerada traucējumus citām kuģa sakaru, navigācijas, drošības, ģeolokācijas ierīcēm vai zvejas aprīkojumam.
- EM aprīkojums automātiski un autonomi vāc EM ierakstus, lai ģenerētu vajadzīgos EM datus, ir izturīgs pret neatļautu iejaukšanos un uzrāda tās mēģinājumus, un reģistrē automātiskus brīdinājumus, kurus attiecīgajam EM koordinatoram un EM pakalpojumu sniedzējam gandrīz reāllaikā nosūta darbības traucējumu, manuālas aktivēšanas/izslēgšanas, manuālas datu ievades, ārējas datu manipulēšanas gadījumos vai gadījumos, kad konstatēti uz EM aprīkojumu vai ierakstiem vērsti iejaukšanās mēģinājumi. Ja šos reģistrētos automātiskos brīdinājumus EM programmas koordinatoram un EM pakalpojumu sniedzējam nevar nosūtīt gandrīz reāllaikā, tos nosūta pēc iespējas drīzāk, attiecīgā reisa beigās kopā ar citiem EM ierakstiem. Jābūt iespējai datu reģistrēšanu kontrolēt arī manuāli, bet tikai gadījumā, ja EM aprīkojums neieslēdzas vai neapstājas automātiski, un jebkādai manuālai aktivēšanai jāiedarbina automātisks brīdinājums. Manuāla izslēgšana nav atļauta.

Kameras

- Kameru skaits un kvalitāte ir pietiekama, lai izpildītu EMS datu prasības, un tās nodrošina augstas izšķirtspējas attēlus, kas ļauj identificēt sugas, konkrētas zvejas darbības un kuģa apkārtni.
- Uz kuģa uzstādītās EM aparatūras komponenti ir pietiekami putekļizturīgi un ūdensizturīgi un pietiekoši ilgizturīgi, lai varētu droši darboties dažādos apstākļos, kādi paredzami to atrašanās vietā uz kuģa.
- Kameras spēj ierakstīt videomateriālus un/vai nekustīgus attēlus atbilstoši katras kameras izmantošanas nolūkam. Sugu noteikšanā izmantotajām kamerām video izšķirtspēja ir vismaz 720 p, minimālais kadru ātrums 5–10 kadri sekundē (fps). Nekustīgu attēlu uzņemšanas intervāls nav ilgāks par 1 sekundi un izšķirtspēja nav mazāka par 2 MP.
- Kameras izvieto tā, lai iegūtu skaidru un neaizsegtu skatu uz aptvertajām zonām.
- Uz riņķvada kuģiem kameras aptver vismaz darba klāju (kreisā borta un labā borta pusi), linuma maisu un kapleru, priekšgala klāju vai kuģa vidusdaļu un (attiecīgā gadījumā) rezervuāru klāju un konveijera lenti. Apraksti un attēls, kā kameras varētu būt izvietotas uz 2.–6. klases riņķvada kuģiem, doti 1. tabulā un 1. attēlā.
- Uz āķu jedu kuģiem kameras nodrošina vismaz skatu uz visiem dzīvniekiem, kas

uzķērušies uz āķa, gan tiem, ko paceļ uz kuģa, gan – ja iespējams– tiem, ko izmet vai atbrīvo, iepriekš nepaceļot uz kuģa. Apraksti un attēls, kā uz āķu jedu kuģiem varētu būt izvietotas kameras, kas šādus skatus nodrošinātu, doti 2. tabulā un 2. attēlā.

- Kameras spēj darbības reģistrēt slikta un ļoti spilgta dabiskā apgaismojuma apstākļos (zems un augsts kontrasts). Nakts zvejas darbībās, kurās gūst sugu nozvejas, nodrošina pietiekamu apgaismojumu (piem., uz āķu jedām). Šādos gadījumos EM pakalpojumu sniedzējs pārbauda attēla kvalitāti, lai pārlicinātos, ka gaisma nav pārmērīgi žilbinoša.

Sensori

- EM aprīkojumā var būt sensori nevizuālu datu (piem., kuģa kustības, hidrauliskā spiediena, vides informācijas) reģistrēšanai, un var būt arī kameru aktivēšanas/inaktivēšanas mehānismi, kas vajadzīgi, lai vizuālo datu vākšana notiktu tieši interesējošo darbību laikā.
- GPS sensors vai līdzvērtīgs sensors spēj automātiski reģistrēt pozīciju un, ja vien EM aprīkojums neizmanto nepārtrauktas ierakstīšanas kameras, kuģa ātrumu un kursu.

Datu glabāšana

- EM aprīkojumam ir pietiekami ietilpīga krātuve, lai vismaz viena zvejas reisa laikā uzglabātu visus prasītos EM ierakstus, arī GPS (vai līdzvērtīgus) ierakstus, pozīciju, datumu, laiku, kuģa vārdu un, attiecīgā gadījumā, sensoru informāciju.
- Uz kuģiem ir pietiekami daudz tukšu datu glabāšanas ierīču (vēlams cietvielu disku) gadījumam, ja tās jānomaina, atrodoties jūrā. Īpaši apmācītam apkalpes loceklim var nākties ierīces nomainīt zvejas reisa laikā, ja datu krātuves ietilpība ir izsmelta, un šāda nomaiņu vienmēr koordinē ar EM pakalpojumu sniedzēju.
- EM aprīkojumam ir atsevišķas dublēšanas ierīces, kas nodrošina, ka vienas ierīces atteices gadījumā dati netiek zaudēti.

Savietojamība

- EM datus *IATTC* iesniedz formātā, kas ir savietojams ar *IATTC* datubāzēm un IT resursiem (piem., datu struktūru, mērvienībām, sugu identifikatoriem/citiem zvejas darbību kodiem utt.).
- Attēlus ieraksta plaši izmantotā un pieejamā video vai attēlu datņu formātā, piemēram, MP4 vai JPEG.
- Visi EM sistēmas ģenerētie EM ieraksti ir savietojami ar EM analīzes programmatūru, ko izmanto EM izskatīšanas centrs, uz kuru EM ierakstus nosūta, lai ģenerētu EM datus.

EM aprīkojuma apkope

- Jūrā visas EM aprīkojuma apkopes, remonta un nomaiņas darbības veic norīkots apmācīts kuģa apkalpes loceklis vai locekļi, un to dara tikai koordinēti ar EM pakalpojumu sniedzēju un tikai pēc attiecīgiem norādījumiem, ko attālināti devis minētais pakalpojumu sniedzējs.

- Uz sauszemes visas EM aprīkojuma apkopes, remonta un nomaiņas darbības veic tehniķis koordinēti ar EM pakalpojumu sniedzēju.
- Lai nodrošinātu EM ierakstu skaidrību, uz katra kuģa ir norīkots apkalpes loceklis, kas atbild par kameras lēcu regulāru tīrīšanu saskaņā ar īpašu protokolu, kas jāizstrādā *IATTC* zinātniskajam personālam. Lai lēcas netiktu bojātas, jāizmanto piemēroti tīrīšanas materiāli, kam vienmēr jābūt pieejamiem uz kuģa.

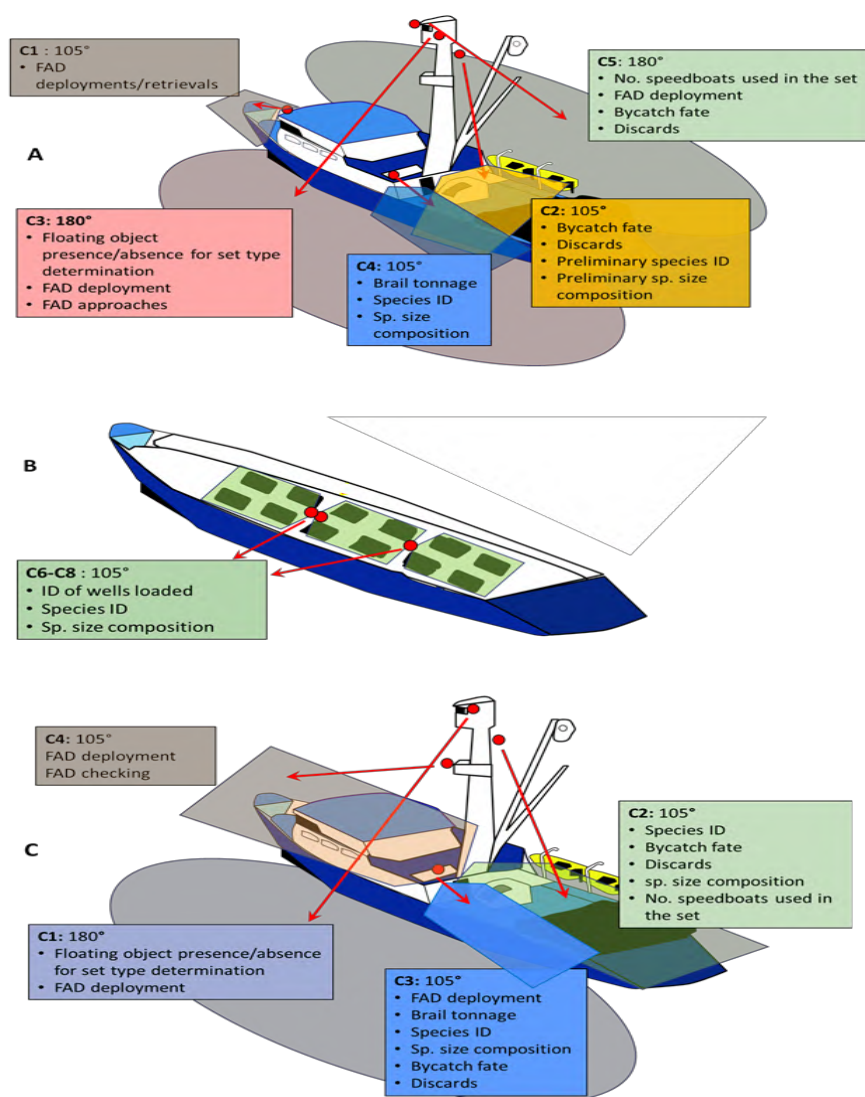
1. TABULA. Piemērs, kā izvietojamas kameras uz 2.–6. klases riņķvada kuģiem.

6. klases kuģi ar sešām vai vairāk rezervuāru rindām
• Divas panorāmskata kameras (piem., 180°), kas uzstādītas uz masta novērošanas platformas, aptver kreisā borta pusi (peldoša objekta klātesība/klātneesība, kas ļauj noteikt zvejas rīka ievietošanas veidu un darbības ar ZPI, ievietošanas laikus) un labā borta pusi (ievietošanā izmantoto ātrlaivu skaits, ZPI izvietošana, lielizmēra piezvejas identificēšana, izmetumi, ievietošanas laiki). • Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta masta novērošanas platformas aizmugurē, aptver galveno klāju un linuma maisa zonu (nozvejas un piezvejas sugu noteikšana, izmetumi). • Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta uz komandtiltiņa jumta, aptver kuģa priekšgalu (ZPI izvietošana, izgūšana). • Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta uz izlices vadības bloka jumta, aptver nozvejas izsmelšanas zonu (kopējās nozvejas aplēse, piezvejas sugu noteikšana, izmetumi). • Trīs kameras (piem., 105°), kas katra aptver vienādu skaitu rezervuāru rindu (nozvejas un piezvejas sugu noteikšana un aplēses pa sugām, izmetumi).
5. klases kuģi ar mazāk nekā sešām rezervuāru rindām
• Divas panorāmskata kameras (piem., 180°), kas uzstādītas uz masta novērošanas platformas, aptver labā borta un kreisā borta pusi. • Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta masta novērošanas platformas aizmugurē, aptver galveno klāju un linuma maisa zonu (ZPI izvietošana un izgūšana). • Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta uz izlices vadības bloka jumta, aptver nozvejas izsmelšanas zonu. • Divas kameras (piem., 105°), kas katra aptver vienādu skaitu rezervuāru rindu.
2. klases kuģi bez piekļuves rezervuāru klājam
• Viena panorāmskata kamera (piem., 180°), kas uzstādīta uz masta novērošanas platformas, aptver kreisā borta pusi. • Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta masta novērošanas platformas aizmugurē, aptver galveno klāju. • Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta uz komandtiltiņa jumta, aptver kuģa priekšgalu. • Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta uz izlices vadības bloka jumta, aptver nozvejas izsmelšanas zonu.

2. TABULA. Pirmais piemērs, kā izvietojamas kameras uz āķu jedu kuģiem.

Tālāk doti kameru uzstādīšanas piemēri, kuru pamatā ir informācija, kas savākta no EM pakalpojumu sniedzējiem un starptautiskām iniciatīvām (piem., Carnes *et al.*, 2019).

Mazi ($LOA < 20$ m) āķu jedu kuģi
- Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta uz darba klāja, tiek izmantota sugu noteikšanas vajadzībām. - Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta margu ārpusē, aptver zivju durvis laikā, kad nozveju paceļ uz kuģa.
Vidēji ($LOA 20\text{--}24$ m) un lieli ($LOA > 24$ m) āķu jedu kuģi
- Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta kuģa pakaļgalā, reģistrē ievietošanā izmantoto pludiņu un āķu skaitu un ēsmu. - Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta kuģa vidusdaļā, aptver kopējo nozveju un izmetumus pēc sugas, izmēra un notveršanas iznākuma. - Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta kuģa priekšgalā, aptver paturēto nozveju pēc sugas, izmēra un notveršanas iznākuma zvejas rīka pacelšanas laikā. (fakultatīvi, ja vajadzīgs, lai uzņemtu vajadzīgos skatus) - Viena kamera (piem., 105°), kas uzstādīta uz izlices margu ārpusē āķu jeda pacelšanas vietā, lai reģistrētu iespējamu izvairīšanos no nozvejas, auklu pārgriešanu utt. (20–24 m gariem kuģiem – fakultatīvi)



Apzīmējumi

A

- C1 :105° ZPI izvietošana/ izgūšana
- C2 :105° Piezvejas īpatsvars, izmetumi, provizoriska sugas noteikšana, provizorisks sugu izmērsastāvs
- C3 :180° Peldoša objekta klātesība/klātnesība, pēc kuras nosaka ievietošanas veidu, ZPI izvietošana, ZPI pieejas
- C4 : 105° Kaplera izsmeltā nozveja tonnās, sugu noteikšana, sugu izmērsastāvs
- C5 : 180° Ievietošanā izmantoto ātrlaivu skaits, ZPI izvietošana, piezvejas notveršanas iznākums, izmetumi

B

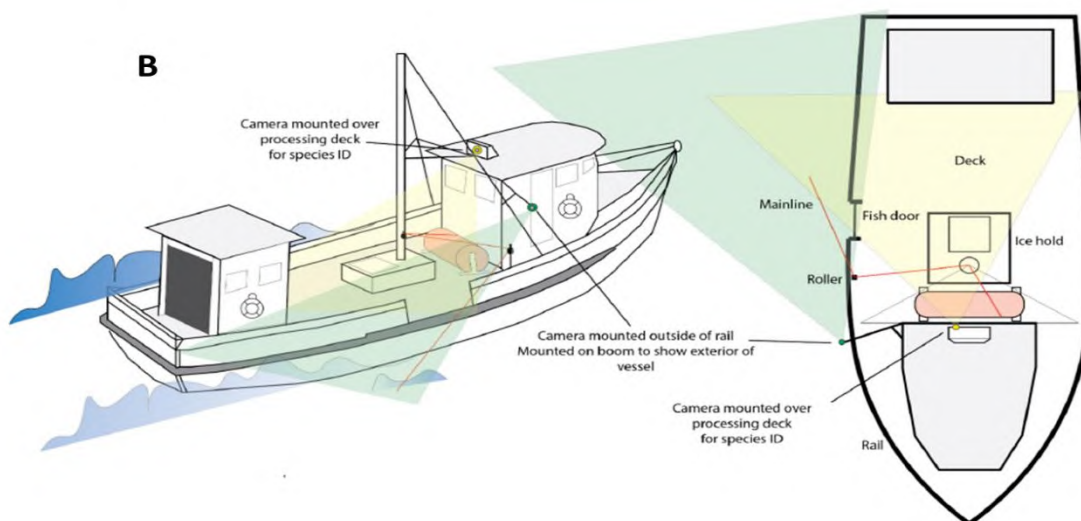
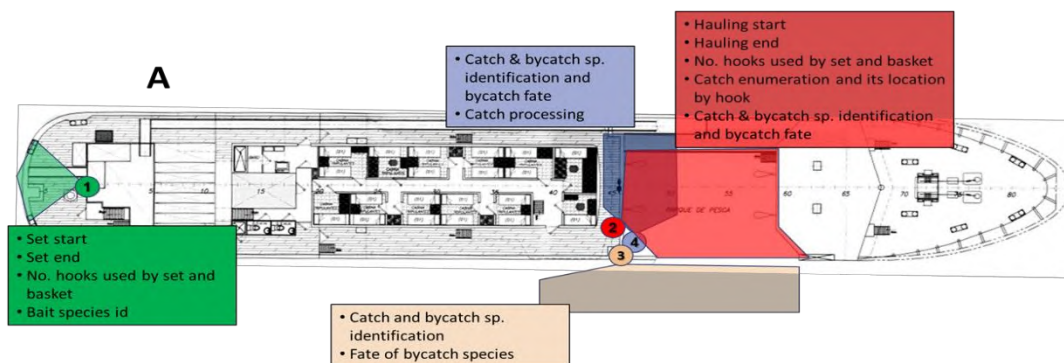
- C6–C8 :105° Piepildīto rezervuāru noteikšana, sugas noteikšana, sugu izmērsastāvs
- C4: 105° ZPI izvietošana, ZPI pārbaudīšana

C

- C1 :180° Peldoša objekta klātesība/klātnesība, pēc kuras nosaka ievietošanas veidu, ZPI izvietošana
- C2 :105° Sugas noteikšana, piezvejas notveršanas iznākums, izmetumi, sugu izmērsastāvs, jūrā izmantoto ātrlaivu skaits
- C3 :105° ZPI izvietošana, kaplera izsmeltā nozveja tonnās, sugas noteikšana, sugu izmērsastāvs, piezvejas notveršanas iznākums, izmetumi
- C4 : 105° ZPI izvietošana, ZPI pārbaudīšana

1. ATTĒLS. Kameru konfigurācija un reģistrējamās zvejas darbības uz tunzivis zvejojoša

6. klases riņķvada kuģa galvenā klāja (A) un rezervuāru klāja (B) un uz 2. klases kuģa (C).



Apzīmējumi

- A

- 1 : Ievietošanas sākums, ievietošanas beigas, izmantoto āķu skaits vienā ievietošanas reizē un segmentā
- 2 : Izcelšanas sākums, izcelšanas beigas, izmantoto āķu skaits vienā ievietošanas reizē un segmentā, nozvejoto īpatņu skaits un āķi, uz kuriem tiem uzķērušies, nozvejas un piezvejas sugu noteikšana un piezvejas notveršanas iznākums
- 3 : Nozvejas un piezvejas sugu noteikšana, piezvejas sugu notveršanas iznākums
- 4 : Nozvejas un piezvejas sugu noteikšana un piezvejas notveršanas iznākums, nozvejas apstrāde

- B

- Camera mounted over processing deck for species ID – Virs apstrādes klāja uzstādīta kamera sugu noteikšanai
- Camera mounted outside of rail, mounted on boom to show exterior of vessel – Margu ārpusē uzstādīta kamera, uz izlīces uzstādīta kamera, kas rāda kuģa ārpusi
- Mainline – Pamataukla
- Roller – Spole
- Fish door – Zivju durvis
- Deck – Klājs
- Icehold – Ledus tilpne
- Rail – Margas

2. attēls. Provizorisks kameru konfigurācija un zvejas darbības, kuras paredzēts reģistrēt uz liela kuģa, kas zvejo ar āķu jēdām (A), un EM kameru konfigurācija uz maza Havaju salu kuģa, kas zvejo

ar āķu jedām (B). Apakšējais attēls no Carnes *et al.* (2019).

VII pielikums

Minimālās datu prasības atkarībā no kuģa tipa

- Minimālie vācamo un iesniedzamo datu lauki, kas attiecas uz darbībām ar riņķvadu, norādīti 1. tabulā.
- Minimālie vācamo un iesniedzamo datu lauki, kas attiecas uz darbībām ar āķu jedām, norādīti 2. tabulā.

1. tabula. Par zveju ar riņķvadu vācamo datu lauku minimums

INFORMĀCIJA PAR REISU		
Iziešanas osta	Ostas nosaukums un valsts, datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)	
Ienākšanas osta	Ostas nosaukums un valsts, datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)	
KUĢA DARBĪBA		
Pozīcija un ātrums	Ik pēc 2 sekundēm (pamatojoties uz EM aprīkojuma funkcionālajām iespējām), bet ne retāk kā reizi 60 minūtēs	
INFORMĀCIJA PAR IEMETIENU		
	Iemetiena veids	
Iemetiena sākums	Datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)	
Riņķvada savilkšana	Datums/laiks	
Iemetiena beigas	Datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)	
Vēja ātrums	Reģistrē pēc Boforta skalas	
Darbības traucējumi	Datums/laiks, apraksts par jebkuru būtisku darbības traucējumu, kas aptur vai aizkavē ievietošanu	
NOZVEJA UN IZMETUMI		
	Mērksugas	Nemērķa sugas
Sugas identifikators	Kopējā nozveja un izmetumi, ciktāl iespējams konstatēt ar EM tehnoloģiju. Ja sugas noteikt nav iespējams, drīkst ziņot apvienoto nozveju.	Haizivis, <i>Lamnidae</i> dzimtas haizivis, vaļhaizivs, mobulīdrazas, buruzivju un marlīnu dzimtas, makreļu dzimtas, stavridu dzimtas un mugurradžu dzimtas zivis, jūras bruņurupuči, jūrasputni un jūras zīdītāji: katru īpatni identificē līdz zemākajam iespējamajam taksonam (t. i., sugai), ciktāl iespējams konstatēt ar EM tehnoloģiju. Ja sugu noteikt nav

		iespējams, dzīvnieku drīkst identificēt ar augstāku taksonu (piem., ģinti, dzimtu).
Izmērs	Kad vien iespējams, izmanto svara kategorijas (piem., mazizmēra īpatņi 2,5 kg, līdz 15 kg).	Kad iespējams, īpatņus mēra šādi ar precizitāti līdz tuvākajam cm: haizivīm mēra kopgarumu, buruzivju un marlīnu dzimtas zivīm – garumu no acs dobuma kaudālās malas līdz astes spuras šķēlumam, pārējām zivīm – garumu no purna gala līdz astes spuras šķēlumam, rajām – ķermeņa platumu (attālumu starp krūšu spuru galiem), bruņurupučiem – vairoga garumu pāri izliekumam. Gadījumos, kad īpatni izmērīt nav iespējams, dzīvnieku drīkst klasificēt pēc izmēra kategorijas (t. i., mazs, vidējs, liels), vadoties pēc <i>IATTC</i> novērotāju prakses.
Stāvoklis		Kad iespējams, novērtē īpatņa stāvokli laikā, kad tas sagūstīts, pacelts uz klāja un atbrīvots.
Iezīmējuma zīme		Kad iespējams, iezīmējuma zīmi atgūst un informāciju reģistrē.
Notveršanas iznākums	Paturētā un izmestā katras sugas nozveja tonnās	Kad iespējams, uz klāja paceltā īpatņa notveršanas iznākums (piem., paturēts, izmests utt.)
PELDOŠI OBJEKTI/ZPI		
Izvietošana	Datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)	
Izgūšana	Datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)	
Apmeklējumi	Kad iespējams, datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)	
Bojas identifikators	Piestiprinātās satelītbojas burtciparu kods, kad iespējams	

2. tabula. Par zveju ar āķu jedām vācamo datu lauku minimums

INFORMĀCIJA PAR REISU	
Iziešanas osta	Ostas nosaukums un valsts, datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)

Ienākšanas osta	Ostas nosaukums un valsts, datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)
KUĢA DARBĪBA	
Pozīcija un ātrums	Datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)
Ievietošanas beigas	Datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)
Pacelšanas sākums	Datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)
Pacelšanas beigas	Datums/laiks, pozīcija (ģeogrāfiskais platums un garums decimālgrādos)
Izcelšanas virziens	No jedas sākumgala uz beigām; no jedas beigām uz sākumgalu
Zili iekrāsotas ēsmas izmantošana	Jā vai nē, ciktāl iespējams konstatēt ar EM tehnoloģiju
Segmenti vai pludiņi	Ievietošanā izmantotais kopskaits
Āķi	Ievietošanā izmantotais kopskaits
Pagarinātājstieples pie atzaru auklām	Jā vai nē, ciktāl iespējams konstatēt ar EM tehnoloģiju
Haizivju zvejas auklas	Tieši no āķu jedas pludiņiem vai piesējuma auklām izejošo atzaru auklu skaits, ciktāl iespējams konstatēt ar EM tehnoloģiju.
MĒRKSUGU UN NEMĒRĶA SUGU NOZVEJA UN IZMETUMI	
Sugas identifikators	Katra nozvejotā īpatņa sugas noteikšana, kurā katru īpatni identificē līdz zemākajam iespējamajam taksonam (t. i., sugai), ciktāl iespējams konstatēt ar EM tehnoloģiju.
Izmērs	Katra nozvejotā īpatņa izmērs, ko nosaka, izmantojot ieteicamo katras sugas mērīšanas pieeju un atbilstošo mērījuma kodu (standarta garums, garums no purna gala līdz astes spuras šķēlumam, garums no acs dobuma kaudālās malas līdz astes spuras šķēlumam, ķermeņa platums u. c.), ciktāl iespējams ar EM tehnoloģiju.
Stāvoklis	Kad iespējams, aptuveni novērtē īpatņa stāvokli laikā, kad tas sagūstīts, pacelts uz klāja un atbrīvots.
Notveršanas iznākums	Uz klāja paceltā īpatņa notveršanas iznākums (piem., paturēts, izmests u. c.)

Iezīmējuma zīme	Atgūtās iezīmējuma zīmes informāciju reģistrē, ciktāl iespējams ar EM tehnoloģiju
Mijiedarbība ar nozveju	Veids, kādā notikusi mijiedarbība ar nozveju (piem., īpatnis iepinies, uzķēries uz āķa no iekšpuses, uzķēries uz āķa no ārpuses, mijiedarbība tikai ar kuģi)

VIII pielikums

EM kuģa monitoringa plāna (KMP) saturs

KMP atbilst šādiem nosacījumiem.

KMP izstrādā katram kuģim vai grupai kuģu, uz kuriem paredzēts uzstādīt EM aprīkojumu, un to iesniedz karoga līgumslēdzējas puses kompetentajām iestādēm.

KMP izstrādā sadarbībā ar EM pakalpojumu sniedzēju, kuģa īpašnieku un attiecīgajām karoga līgumslēdzējas puses zivsaimniecības iestādēm.

EM pakalpojumu sniedzējs vai karoga dalībvalsts zivsaimniecības iestādes apseko katru kuģi, uz kura plānots uzstādīt EM aprīkojumu; kuģu grupas gadījumā apseko paraugkuģi. Šajā apsekojumā izsver tālāk minētos KMP izstrādes aspektus ar mērķi panākt, ka sistēma atbilst 2. pielikumā izklāstītajām minimālajām datu vākšanas prasībām.

Kameru novietojums un iestatījumi

Cik kameru jāuzstāda, lai nodrošinātu optimālu skatu uz zonu, kurā notiek apiešanās ar nozveju.

Galvenās apsekojamās zonas, kurās notiek apiešanās ar nozveju (īpatņu sugas noteikšana un uzglabāšana) un izmešanas vai atbrīvošanas zonas.

KMP iekļauj vismaz tālāk uzskaitīto informāciju.

Kontaktinformācija: kuģa īpašnieka, kuģa operatora un – uz līguma darbības laiku – EM pakalpojumu sniedzēja tagadējā kontaktinformācija.

Vispārīga informācija par kuģi: pamatinformācija par kuģi un tā zvejas darbībām un operācijām (piem., kuģa vārds, reģistrācijas numurs, specializētā zvejniecība, zvejas apgabali, zvejas rīki, LOA).

Zvejas rīku tips un konfigurācija.

Kuģa izkārtojums: detalizēta informācija par kuģa aprīkojumu, kuģa izkārtojuma un dažādu zonu plāns (piem., klājs, apstrādes zona, uzglabāšanas zona, arī rezervuāru skaits).

EM aprīkojuma konfigurācija: EM aprīkojuma iestatījumu apraksts, piemēram, darbības laiks, kameru skaits, kameru iestatījumi (kadru ātrums un izšķirtspēja) un aptvertās zonas, katras kameras laika reģistrēšana, sensoru skaits, attiecīgā gadījumā – izmantotā programmatūra, vadības bloka novietojums utt.

Kārtība, kādā notiek apiešanās ar nozveju: apkalpes un tās veikto operāciju apraksts.

Katra prasītā kameras skata piemērs.

Karoga līgumslēdzējas puses iestādēm ziņo par visām kuģa fiziskajām izmaiņām, kuģa kategorizācijas (flotes segmentācijas) izmaiņām vai pielāgojumiem uz klāja, kurā notiek apiešanās ar nozveju, arī gadījumiem, kuru rezultātā kuģis pie tā sākotnējās grupas vairs

nepieder. Pēc tam KMP attiecīgi atjaunina pirms nākamā zvejas reisa sākuma.

KMP paraksta kuģa īpašnieks un apstiprina karoga līgumslēdzējas puses kompetentā iestāde vai tās norīkotas institūcijas.

EM aprīkojums neietekmē kuģa stabilitāti veidā, kas apdraudētu kuģa operācijas, apkalpes drošību vai vidi. Turklāt tas netraucē kuģa drošai navigācijai.

Tālāk dots KMP veidnes piemērs. **EM kuģa monitoringa plāns. A daļa**

Kuģa īpašnieks iesniedz karoga Puses kompetentajai iestādei vai tās izraudzītām institūcijām.

1. Informācija, ko sniedz kuģa īpašnieks

Ārējā reģistrācija:		Galvenā zvejniecība (zvejniecības):	
Kuģa vārds:		Zvejas rīka tips (tipi):	
IATTC kuģu reģistra Nr.:		Apkalpes lielums:	
IRCS:		Uz kuģa var būt novērotājs:	
Bāzes osta:		Īpašnieka pārstāvis:	
Kuģa garums (m):		Tālrūņa numurs:	
Kuģa tips:		E-pasts:	
Riņķvada linuma garums (jūras asis):		Pamatauklas garums (jūras asis):	
Riņķvada dziļums (linuma sloksnes):		Āķa tips:	
Kaplera ietilpība (tonnas):		Atzaru auklu materiāls:	

Apraksts par apkalpes apiešanos ar zivīm un cita noderīga informācija

(1) Kuģa vispārējā iekārtojuma plāna kopija vai attēls, ja pieejams

--

(2) Vispārējais izkārtojums un apiešanās zona (nav obligāti jābūt mērogā)

--

(3) Vispārīgas piezīmes

B daļa

Par šo daļu atbild karoga līgumslēdzējas puses kompetentā iestāde, un tā jāvalidē karoga līgumslēdzējas puses kompetentajai iestādei

- (4) Kuģa attēls
- (5) EM aprīkojuma konfigurācija
- (6) Vispārīgs sistēmas darbības apraksts

Sensoru ieraksts (attiecīgā gadījumā)	Iestatījumu apraksts:
Videoieraksts	Iestatījumu apraksts:

- (7) Sistēmas komponentu atrašanās vieta

Vadības bloks:	Lietotāja saskarne:
<i>Vadības bloka atrašanās vietas attēls</i>	
GPS vai līdzvērtīga ierīce	Detalizēta informācija par GPS:
<i>GPS vai līdzvērtīgas ierīces atrašanās vietas attēls</i>	
Spoles rotācijas sensors:	Detalizēta informācija par spoles rotācijas sensoru:

<i>Spoles sensora atrašanās vietas attēls</i>	
Hidrauliskā spiediena sensors (HSS):	Detalizēta informācija par HSS
<i>HSS atrašanās vietas attēls</i>	
XX sensors:	Detalizētas ziņas par XX sensoru:
<i>XX sensora atrašanās vietas attēls</i>	
XX sensors:	Detalizētas ziņas par XX sensoru:
<i>XX sensora atrašanās vietas attēls</i>	
XX sensors:	Detalizētas ziņas par XX sensoru:
<i>XX sensora atrašanās vietas attēls</i>	

XX sensors:	Detalizētas ziņas par XX sensoru:
XX sensora atrašanās vietas attēls	

1. kamera – klāja kamera	
1. kameras atrašanās vietas attēls	Skats un mērķi:
Klāja kameras atrašanās vietas attēls	Kameras iestatījumi:
2. kamera – nozvejas pacelšanas zonas/kopskata kamera	
2. kameras atrašanās vietas attēls	Skats un mērķi:
Nozvejas pacelšanas zonas/kopskata kameras attēls	Kameras iestatījumi:
3. kamera – šķirošanas līnijas kamera	
3. kameras atrašanās vietas attēls	Skats un mērķi:
Šķirošanas līnijas kameras attēls	Kameras iestatījumi:
4. kamera – izmetumu kamera	
4. kameras atrašanās vietas attēls	Skats un mērķi:
Izmetumu kameras attēls	Kameras iestatījumi:

XX. kamera – XX kamera	
XX. kameras atrašanās vietas attēls	Skats un mērķi:

<i>XX kameras attēls</i>	Kameras iestatījumi:
XX. kamera – XX kamera	
<i>XX. kameras atrašanās vietas attēls</i>	Skats un mērķi:
<i>XX kameras attēls</i>	Kameras iestatījumi:
XX. kamera – XX kamera	
<i>XX. kameras atrašanās vietas attēls</i>	Skats un mērķi:
<i>XX kameras attēls</i>	Kameras iestatījumi:
XX. kamera – XX kamera	
<i>XX. kameras atrašanās vietas attēls</i>	Skats un mērķi:
<i>XX kameras attēls</i>	Kameras iestatījumi:

Vadības bloka iestatījumu kopsavilkums:	Kameras iestatījumu kopsavilkums:
<i>Galvenās konfigurācijas ekrāns</i>	
Informācija par šķirošanas zonas izmēriem:	

C daļa

(Aizpilda EM pakalpojumu sniedzējs)

(8) EM lietotāja rokasgrāmata

- (9) Apraksts par to, kā izgūt atmiņas ierīces
- (10) Apraksts par to, kā iedarbināt sistēmu
- (11) Apraksts par to, kā veikt funkciju testu
- (12) Kuģim specifiski rīkošanās protokoli

Apraksts par visiem īpašajiem protokoliem, kas varētu būt piemērojami KMP minētajam kuģim.

- (13) To kontroles punktu apraksts un diagrammas, kuros veic īpašas procedūras. Pie katra zonas apraksta jābūt klāt protokolam par to, kā nodrošināt, ka nozveja paliek kameras skata laukā.

D daļa

(Aizpilda EM pakalpojumu sniedzējs)

EMS pakalpojumu sniedzēju kontaktinformācija:

Vārds un uzvārds	Tālrunis	E-pasts	Biroja adrese

E daļa

(Aizpilda kuģa īpašnieks un EM pakalpojumu sniedzējs)

Šī daļa apliecina, ka kuģa īpašnieks/operatori ir apmācīti un izprot uz kuģa uzstādītās EMS funkcijas un darbību un ka operators piekrīt pildīt KMP.

<u>Kuģa īpašnieks/operatori</u>	<u>EM pakalpojumu sniedzējs</u>
Pilns vārds:	Pilns vārds:
Paraksts:	Paraksts:
Datums un laiks:	Datums un laiks:

IX pielikums

Loģistikas un datu analīzes un ziņošanas standarti

Datu nosūtīšana

- Kuģa karaļa dalībvalsts iestāde atļauj katra reisa beigās izgūt un droši pārraidīt EM ierakstus.
- Gan kuģu īpašnieki, gan kuģa iestāde izstrādā detalizētu protokolu, kā no kuģa izgūt datus nosūtīšanai iestādēm vai EM izskatīšanas centram, un par to vienojas KMP.
- Kad EMS ieraksti tiek pārraidīti (izmantojot Wi-Fi, mobilo datu tīklu vai satelītu vai piegādājot cieto disku), datus pārraida zvejas reisa beigās, ja tas iespējams. Ja tas nav iespējams, datus glabā drošā veidā un pārraida nekavējoties/pie pirmās izdevības.
- Neatkarīgi no EM ierakstiem izmantotās datu pārraidīšanas metodes tiek nodrošināts, ka informācija ir pienācīgi šifrēta. Turklāt uz kuģa paliek šifrēta atmiņas ierīce, kas satur to pašu EM ierakstu informācijas dublējumkopiju. Ierakstus no kuģa dublēšanas ierīcēm dzēš tikai tad, kad EM ieraksti EM izskatīšanas centrā ir pārveidoti EM datos.

Datu izskatīšana

- EM datus ģenerē programma, kas monitorējusi attiecīgo reisu. Ar noteikumu, ka standarta protokoli un procedūras ir ievērotas, dalībvalstu iestādes var izvēlēties, vai par darbu slēgt līgumu ar komerciālu EM izskatīšanas pakalpojumu sniedzēju vai pilnvarotu darbuzņēmēju, vai arī darbu veikt pašām.
- EM aprīkojumam ir atsevišķas dublēšanas ierīces, kas nodrošina, ka vienas ierīces atteices gadījumā dati netiek zaudēti.

EM datu glabāšana un paturēšana

- Visu informāciju par kuģa zvejas operācijām *IATTC* uzskata par konfidencialu, un uz to attiecas *IATTC* konfidencialitātes noteikumi.
- Kārtību, kur, kā un cik ilgi EM ierakstus glabā pēc EM analīzes, nosaka karaļa dalībvalsts. Lēmumi par glabāšanu ir atkarīgi no EM programmas mērķiem un personāla, kam būs vajadzīga piekļuve monitoringa ierakstiem, piekļuves biežuma un nolūka.

Datu analīzes un ziņošanas standarti

Apmācība

- Dalībvalstis, vajadzības gadījumā piesaistot *IATTC* personālu, EM pakalpojumu sniedzējus un citus ekspertus, izstrādā un organizē mācību kursus EM analītiķiem.
- EM analīzi veic tikai kvalificēti EM analītiķi, kuriem ideālā gadījumā ir zināma pieredze zvejas darbībās, prasmes, kā izmantot specializēto analīzes programmatūru un novērot un pareizi reģistrēt datus, kas jāvāc saskaņā ar programmu. EM analītiķi nav darbinieki zvejas kuģu sabiedrībā, kas iesaistīta novērotajā zvejniecībā, un viņiem nav citu tiešu interešu konfliktu.

Automatizācija

- Lai paātrinātu EM analīzi un informāciju tieši iekļautu EM datos vai ziņojumos, EM datu ģenerēšanu, kad iespējams, padara automatisku un lietotājdraudzīgu.

- EM ieraksti, kurus nodod EM analīzei, satur vismaz kuģa vārdu, kuģa identifikatoru un reisa identifikatoru, kameras numuru, ģeolokācijas datus (datums, laiks (*UTC*), ģeogrāfiskais platums un garums), sensoru datus, ja tādi ir, kameras ierakstīšanas statusu un EM aprīkojuma sistēmas statusu, ja tie pieejami, un attēlus.

Datu kvalitāte

- EM analīzē izmanto specializētu programmatūru, kas ļauj sinhronizētā veidā analizēt visus uzglabātos datus, attēlus un attiecīgā gadījumā sensoru datus. Dalībvalstis nodrošina, ka datu analīzes procedūras garantē datu un norišu izsekojamību un efektīvu analīzi, kas ļauj signalizēt iespējamās kļūdas, un digitālus mērinstrumentus.
- EM analīzes programmatūra ļauj ziņot obligātos minimālajām prasībām atbilstošos datu laukus, kas noteikti 11. pielikuma 3. daļas (EMS aptvertās zvejas darbību zonas un minimālās datu prasības atkarībā no kuģu tipa) 1. un 2. tabulā. Tā var atļaut ziņot arī brīvprātīgi ziņojamu datu laukus.

Pārrēķina koeficienti

- *IATTC* sekretariāts izstrādā un vajadzības gadījumā atjaunina sugām specifiskus standartizētus koeficientus, pēc kuriem garumu pārrēķina svarā vai svaru pārrēķina skaitā un kuru pamatā ir zinātniski recenzēti pētījumu rezultāti un/vai empīriskie dati un kurus apstiprina ZPK un pieņem *IATTC* komisija.

Formāts

- Lai ģenerētu EM datu laukus (piemēram, datumu formātā DDMMGG, ģeogrāfisko platumu un garumu decimālformā, ātrumu mezglos, svaru kg, garumu centimetros) un izveidotu EM datu datnes (piem., csv, accdb, xls), izmanto novērotāju ziņojumiem piemērojamās standarta formātus.

Ziņošanas procedūra

- EM datus iesniedz, izmantojot īpašu mākoņdatošanas portālu, ko var izstrādāt *IATTC* sekretariāts, vai izmantojot citus piemērotus līdzekļus. Portāls ir pēc iespējas lietotājdraudzīgs un automatizēts un ietver kvalitātes kontroles procedūras (piem., formāta pārbaudi, kļūdu signalizēšanu), kā arī automātiskus atgādinājumus par EM datu savlaicīgu iesniegšanu.”

IV PIELIKUMS

Grozījumi Regulā (ES) 2022/2343

Regulas (ES) 2022/2343 pielikumus groza šādi:

1. regulas 2. pielikumu aizstāj ar šādu:

“2. PIELIKUMS

Dreifējošu zivju pievilināšanas ierīču (DZPI) pārvaldības plānu sagatavošanas pamatnostādnes

DZPI pārvaldības plānā (DZPI pārvaldības plāns), kas dalībvalstīm, kuru flotes zvejo *IOTC* kompetences apgabalā un izmanto DZPI, jāiesniedz Komisijai, iekļauj tālāk minēto informāciju.

- (1) Mērķis
- (2) Darbības joma

Plāna piemērošanas apraksts, kas attiecas uz šādiem elementiem:

- kuģu tipi, atbalsta kuģi un palīgkuģi
 - izvietojamo DZPI skaits un DZPI signālbāku skaits
 - ar DZPI izvietojumu saistītas ziņošanas procedūras
 - nejaušas piezvejas samazināšanas un izmantošanas politika
 - apsvērumi par mijiedarbību ar citu tipu zvejas rīkiem
 - nozaudētu DZPI uzraudzības un izgūšanas plāni
 - “DZPI īpašumtiesību” paziņojums vai politika
- (3) Institucionālā kārtība, kādā pārvaldāmi DZPI pārvaldības plāni:
 - iestāžu atbildība
 - kārtība, kādā notiek pieteikšanās uz DZPI un/vai DZPI signālbāku izvietojuma apstiprinājumu
 - kuģu īpašnieku un kapteiņu pienākumi, kas saistīti ar DZPI un/vai DZPI signālbāku izvietojumu un izmantošanu
 - DZPI un/vai DZPI signālbāku nomaiņas politika
 - ziņošanas pienākumi
 - (4) DZPI uzbūves specifikācijas un prasības:
 - DZPI konstrukcijas parametri (apraksts)
 - DZPI marķējums un identifikatori, arī DZPI signālbākas
 - apgaismojuma prasības
 - radiolokācijas atstarotāji
 - redzamības attālums
 - radioboja (jānorāda sērijas numurs)
 - satelīta raidzvērinātāji (jānorāda sērijas numurs)
 - hidrolokatori (marka un tehniskās specifikācijas)
 - (5) Piemērošanas apgabali:
 - detalizēta informācija par aizlieguma apgabaliem vai periodiem, piemēram, teritoriālie ūdeņi, kuģošanas ceļi, nerūpniecisko zvejniecību tuvums utt.
 - (6) DZPI pārvaldības plāna piemērošanas periods
 - (7) DZPI pārvaldības plāna īstenošanas uzraudzības un izskatīšanas līdzekļi
 - (8) DZPI žurnāla paraugs (vācamie dati norādīti 3. pielikumā)

Noenkurotu zivju pievilināšanas ierīču (NZPI) pārvaldības plānu sagatavošanas pamatnostādnes

NZPI pārvaldības plānā (NZPI pārvaldības plāns), kas dalībvalstīm, kuru flotes zvejo *IOTC* kompetences apgabalā un izmanto NZPI, jāiesniedz Komisijai, iekļauj tālāk minēto informāciju.

(9) Mērķis

(10) Darbības joma

Plāna piemērošanas apraksts, kas attiecas uz šādiem elementiem:

- (1) kuģu tipi
- (2) izvietojamo NZPI skaits un/vai NZPI signālbāku skaits (katram NZPI tipam)
- (3) ar NZPI izvietojumu saistītas ziņošanas un/vai reģistrācijas procedūras
- (4) nozaudētu NZPI uzraudzības un izgūšanas plāni
- (5) “NZPI īpašumtiesību” paziņojums vai politika
- (6) Institucionālā kārtība, kādā pārvaldāmi NZPI pārvaldības plāni:
- (7) iestāžu atbildība
- (8) noteikumi, kas piemērojami NZPI ievietošanai un izmantošanai
- (9) jūrā veikta NZPI remonta, tehniskās apkopes noteikumi un nomaiņas politika
- (10) datu vākšanas sistēma
- (11) ziņošanas pienākumi
- (12) NZPI uzbūves specifikācijas un prasības:
- (13) NZPI konstrukcijas raksturlielumi (apraksts)
- (14) NZPI marķējums un identifikatori, arī NZPI signālbākas, ja tādas ir
- (15) apgaismojuma prasības, ja tāds ir
- (16) radiolokācijas atstarotāji, ja tādi ir
- (17) radioboja, ja tādas ir (jānorāda sērijas numurs)
- (18) satelīta raidztvērēji, ja tādi ir (jānorāda sērijas numurs)
- (19) eholote, ja tāda ir
- (20) Piemērošanas apgabali: sīka informācija par visiem slēgtajiem apgabaliem, piem., kuģošanas ceļiem, aizsargājamajām jūras teritorijām, rezervātiem u. c.
- (21) NZPI pārvaldības plāna īstenošanas uzraudzības un izskatīšanas līdzekļi.
- (22) Regulas 3. pielikumā norādīto datu reģistrēšanas un ziņošanas metodika.”;

2. regulas 3. pielikumu aizstāj ar šādu:

“3. PIELIKUMS

Dreifējošu zivju pievilināšanas ierīču (DZPI) un to instrumentālo boju datu vākšana

- (1) Par katru darbību ar DZPI, peldošu objektu un/vai instrumentālo boju neatkarīgi no tā, vai darbībai seko zvejas rīka ievietošana, katrs zvejas kuģis un apgādes kuģis ziņo tālāk minēto informāciju.

Kategorija	Elements	Elementa datu veids	Obligāti	Piezīmes
Kuģis	Kuģa IOTC ID	Kuģa identifikators	Jā	
	Tips	Vārdnīcas šķirklis	Jā	Izsecināms
Datums	Gads	Vesels skaitlis	Jā	
	Mēnesis	Vesels skaitlis	Jā	
	Diena	Vesels skaitlis	Jā	
Peldošā objekta un/vai instrumentālās bojas atrašanās vieta operācijas laikā	Ģeogrāfiskais garums	Decimāldaļskaitlis	Jā	
	Ģeogrāfiskais platums	Decimāldaļskaitlis	Jā	
Kuģa atrašanās vieta, ja nesakrīt ar peldošā objekta vai bojas atrašanās vietu	Ģeogrāfiskais garums	Decimāldaļskaitlis	Jā	
	Ģeogrāfiskais platums	Decimāldaļskaitlis	Jā	
Peldošais objekts	Identifikators	Identifikators	Jā (ja ir)	DZPI apmeklējuma laikā to norāda, ciktāl iespējams, neizceļot DZPI no ūdens.
	Tips	Vārdnīcas šķirklis	Jā	Definīcijas dotas šā pielikuma 3. punktā
	Bionoārdāmbas kategorija (ja peldošais objekts ir DZPI)	Vārdnīcas šķirklis	Jā	Definīcijas dotas 3.b pielikumā
	Darbības veids	Vārdnīcas šķirklis	Jā	Definīcijas dotas šā pielikuma 4. punktā
Viršūdens daļa	Vai tajā ir plastmasa?	Loģiskā vērtība	Jā (ja skaidri redzams)	
	Vai tajā ir metāls?	Loģiskā vērtība		
	Garums	Decimāldaļskaitlis		cm
	Platums	Decimāldaļskaitlis		cm
	Augstums	Decimāldaļskaitlis		cm
	Vai tajā ir linums?	Loģiskā vērtība		
	Linuma acs izmērs	Decimāldaļskaitlis		mm

Iegremdētā daļa	Vai tajā ir plastmasa?	Loģiskā vērtība	Jā (ja skaidri redzams)	
	Vai tajā ir metāls?	Loģiskā vērtība		
	Garums	Decimāldaļskaitlis		cm
	Platums	Decimāldaļskaitlis		cm
	Augstums	Decimāldaļskaitlis		cm
	Vai tajā ir linums?	Loģiskā vērtība		
	Linuma acs izmērs	Decimāldaļskaitlis		mm
Boja	Identifikators	Identifikators	Jā (ja boja ir)	
	Pozīcija zināma	Loģiskā vērtība		
	Darbības veids	Vārdnīcas šķirklis		Definīcijas dotas šā pielikuma 5. punktā. Bojas inaktivēšanas gadījumā – inaktivēšanas iemesls (DZPI izcelta no ūdens, pamesta vai nozaudēta) un kuģa pozīcija.

- (2) Ja apmeklējumam seko zvejas rīka ievietošana, saskaņā ar tālāk doto tabulu reģistrē ievietošanas rezultātus nozvejas un piezvejas izteiksmē neatkarīgi no tā, vai tā paturēta vai izmesta nedzīva vai dzīva. Dalībvalstis Komisijai datus ziņo agregētā veidā par katru kuģi un laukumu, kura lielums ir 1 platuma grāds reiz 1 garuma grāds (attiecīgā gadījumā).

Kategorija	Elements	Elementa datu veids	Obligāti	Piezīmes
Kuģis	Kuģa IOTC ID	Kuģa identifikators	Jā	
	Tips	Vārdnīcas šķirklis	Jā	Izsecināms
Datums	Gads	Vesels skaitlis	Jā	
	Mēnesis	Vesels skaitlis	Jā	
Atrašanās vieta	Režģis 1x1 grāds	CWP koordinātu tīkla identifikators	Jā	
Peldošais objekts	Tips	Vārdnīcas šķirklis	Jā	Definīcijas dotas šā pielikuma 3. punktā
	Darbības veids	Vārdnīcas šķirklis	Jā	Definīcijas dotas šā pielikuma 4. punktā
Zvejas piepūle	Darbību skaits	Vesels skaitlis	Jā	
	Ievietošanas reižu skaits	Vesels skaitlis		Var būt 0
	Iegūti dati?	Loģiskā vērtība		
	Sugas kods	ASFIS identifikators		Viena suga

Nozveja Nr. 1	Notveršanas iznākums	Vārdnīcas šķirklis	Jā (darbība , kam seko ievietoš ana)	Paturēta / izmesta
	Nozvejas / izmetumi	Decimāldaļskaitlis		Daudzums
	Mērvienība	Vārdnīcas šķirklis		Svars vai skaits
...	...	...	...	...
Nozveja Nr. N	Sugas kods	ASFIS identifikators	Jā (darbība , kam seko ievietoš ana)	Viena suga
	Notveršanas iznākums	Vārdnīcas šķirklis		Paturēta / izmesta
	Nozvejas / izmetumi	Decimāldaļskaitlis		Daudzums
	Mērvienība	Vārdnīcas šķirklis		Svars vai skaits

(3) Peldošo objektu klasifikācija

Kods	Apraksts latviešu valodā
ANLOG	Dabisks dzīvnieku izcelsmes priekšmets vai peldošas dzīvnieku izcelsmes atliekas
DFAD	Dreifējoša ZPI
AFAD	Noenkurota ZPI
FALOG	Mākslīgs priekšmets vai peldošas atliekas, kas radušās cilvēka darbības rezultātā (un ir saistītas ar zvejas darbībām)
HALOG	Mākslīgs priekšmets vai peldošas atliekas, kas radušās cilvēka darbības rezultātā (bet nav saistītas ar zvejas darbībām)
VNLOG	Dabisks augu izcelsmes priekšmets

(4) Ar peldošu objektu veiktu darbību klasifikācija

Kods	Darbība	Apraksts
DE	Izvietošana	DZPI izvietošana jūrā
CO	Nostiprināšana	DZPI izvietošana uz peldoša objekta (piem., lai uzlabotu peldspēju)
VF	Apmeklējums kopā ar zveju	Peldoša objekta apmeklēšana, kam seko zvejas rīka ievietošana
VI	Apmeklējums bez zvejas	Peldoša objekta apmeklēšana, kuras laikā zveja nenotiek
LO	Nozaudēšana	Peldoša objekta izmantošanas izbeigšana, kas nav brīvprātīga (boja beigusi raidīt signālu)
AB	Pamešana	Peldoša objekta izmantošanas tīša izbeigšana nepārvaramas varas apstākļu dēļ vai tāpēc, ka peldošais objekts nav sasniedzams (uz tā joprojām atrodas raidītspējīga boja)
ST	Atstāšana uz sēkļa	Peldošais objekts tiek pamests tāpēc, ka tas uzskrējis uz seklām jūras dzīvotnēm un vairs nedrēifē
RE	Izgūšana	Peldoša objekta izgūšana

(5) Ar instrumentālām bojām veikto darbību klasifikācija

Kods	Darbība	Apraksts
DE	Izvietošana	Bojas izvietošana (marķēšana) uz peldoša objekta, kas jau dreifē jūrā bez bojas, vai ar boju aprīkotas DZPI izvietošana
LO	Nozaudēšana	Bojas izmantošanas izbeigšana, kas nav brīvprātīga (boja nozaudēta vai nejauši beigusi raidīt signālu)
AB	Pamešana	Bojas izmantošanas brīvprātīga izbeigšana (boja vēl aizvien ir raidītspējīga)
RE	Izgūšana	Uz jūrā dreifējoša peldoša objekta uzstādītas bojas izgūšana
TR	Nomaina	Citam kuģim piederošas bojas nomaina pret kuģa boju

(6) DZPI izvietošanas iznākuma klasifikācija

DZPI izvietota un boja aktivēta						
Boja ir aktīva						
Boja raida signālu un var tikt lokalizēta				Boja neraida signālu un nevar tikt lokalizēta		
DZPI var izgūt		DZPI nevar izgūt		Lokalizēt DZPI nav iespējams, tāpēc to nevar izgūt		
Bojas inaktivēšanas iemesls	DZPI un boja tiek izcelta no jūras	Bojas īpašnieks nolemj DZPI neatgūt	Nav sasniedzama (piem., atrodas citas valsts EEZ)	Boja ir nozagta, bet raida signālu	DZPI ir nozagta	Boja ir salūzusi / bojai ir tehniska problēma / boja ir nogrimusi
DZPI galīgais statuss	Izgūta ZPI	Izmesta DZPI	Pamesta DZPI	Nozaudēta DZPI		

Noenkurotu zivju pievilināšanas ierīču (NZPI) datu vākšana

- (7) Visas zvejas darbības, kas saistītas ar NZPI, arī nozveja un piezveja neatkarīgi no tā, vai tā paturēta vai izmesta nedzīva vai dzīva.
- (8) Par katru darbību ar NZPI (arī remontu, ieviešanu, nostiprināšanu utt.) neatkarīgi no tā, vai darbībai seko zvejas rīka ievietošana vai citas zvejas darbības:
- (9) Pozīcija (notikuma vieta (ģeogrāfiskais platums un garums) grādos un minūtēs)
- (10) Datums (formātā DD/MM/GGGG, diena/mēnesis/gads)
- (11) NZPI identifikators (t. i., NZPI nacionālais identifikācijas numurs, signālbākas identifikators vai jebkāda informācija, kas ļauj identificēt īpašnieku).”;

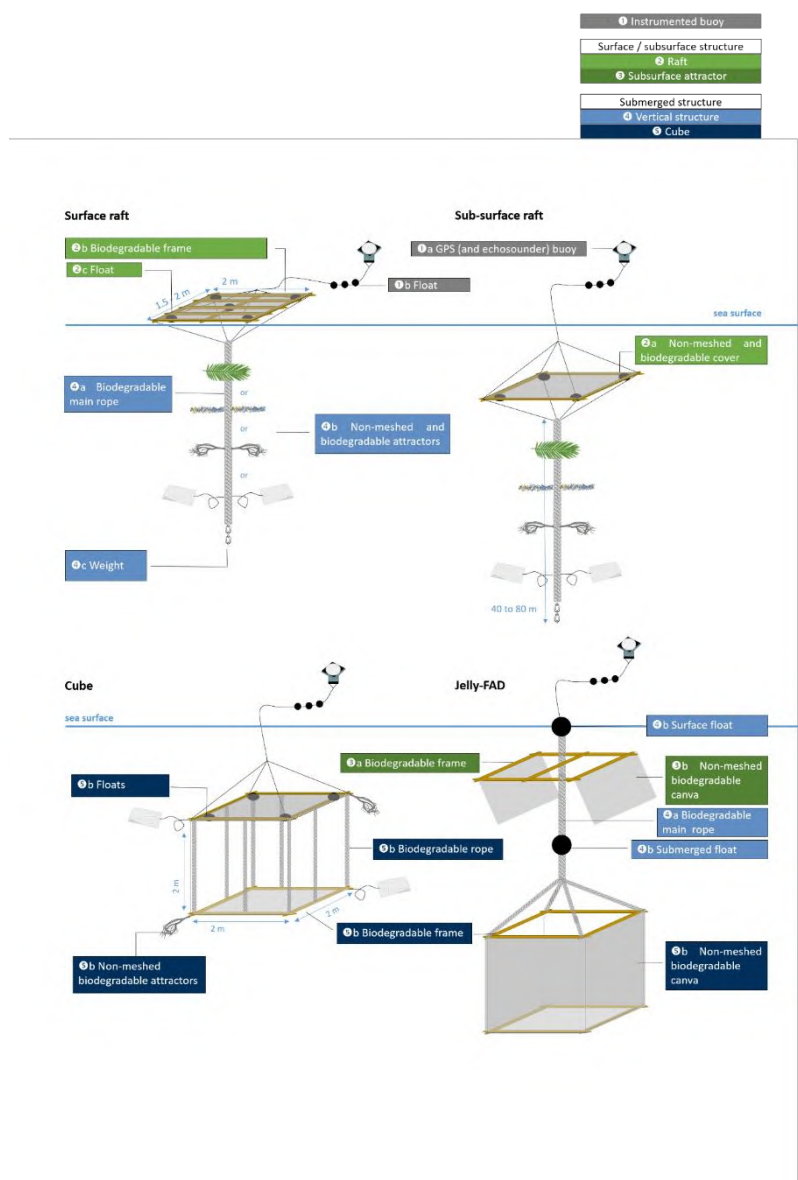
3. iekļauj šādu 3.a pielikumu:

“3.a pielikums

Dreifējošu ZPI konstrukcija un uzbūve

DZPI konstrukcijas un izvietojanas piemēri

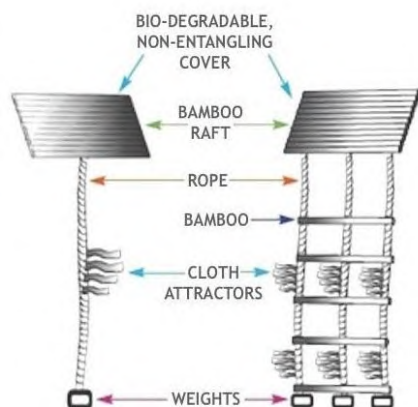
- (1) DZPI virsūdens struktūra nav pārklāta vai ir pārklāta tikai ar materiālu, kurā nav acu. Plosta konstrukcijā neizmanto saules aizsargaudumu vai citus iepinošus materiālus, piemēram, linumu. DZPI zemūdens struktūra nedrīkst būt garāka par 50 metriem.
- (2) Ja izmanto zemūdens komponentu, to neizgatavo no linuma, bet gan no materiāliem, kuros nav acu, piemēram, no virvēm vai buraudekla gabaliem.



Apzīmējumi

- Instrumented buoy – Instrumentāla boja
- Surface Raft – Virsūdens plosts
- Biodegradable frame – Bionoārdāms rāmis
- Float – Pludiņš
- Biodegradable main rope – Bionoārdāma galvenā virve
- Non-meshed and biodegradable attractors – Bionoārdāmi pievilinātāji bez acojuma
- Weight – Gremde
- Sub-surface raft – Zemūdens plosts
- GPS and echosounder buoy – GPS un eholotes boja
- Non-meshed and biodegradable cover – Bionoārdāms pārsegums bez acojuma

- *Cube – Kubs*
- *Floats – Pludiņi*
- *Biodegradable rope – Bionoārdāma virve*
- *Jelly-FAD – Medūzas tipa ZPI*
- *Surface float – Virsmas pludiņš*
- *Non-meshed biodegradable canva – Bionoārdāms buraudekls bez acojuma*
- *Submerged float – Iegremdēts pludiņš*
- *Subsurface attractor – Zemūdens pievilinātājs*
- *Submerged structure – Iegremdētā struktūra*
- *Vertical Structure – Vertikālā struktūra*
- *Subsurface structure – Zemūdens struktūra*



Apzīmējumi

- *Biodegradable non-entangling cover – Bionoārdāms neiepinošs pārsegums*
- *Bamboo raft – Bambusa plosts*
- *Rope – Virve*
- *Bamboo – Bambuss*
- *Cloth Attractors – Auduma pievilinātāji*
- *Weights – Gremdes”;*

4. iekļauj šādu 3.b pielikumu:

“3.b pielikums

DZPI kategorijas atkarībā no bionoārdāmības pakāpes

Šajā regulā atkarībā no bionoārdāmības pakāpes (diapazonā no bionenoārdāmām līdz 100 % bionoārdāmām) izdala tālāk nosauktās DZPI kategorijas ar noteikumu, ka attiecīgās definīcijas nav piemērojamas elektroniskajām bojām, kas piestiprinātas DZPI lokalizācijas vajadzībām.

I kategorija. DZPI izgatavota no pilnībā bionoārdāmiem materiāliem.

II kategorija. DZPI izgatavota no pilnībā bionoārdāmiem materiāliem, izņemot peldelementus (tādus kā bojas, putas, riņķvada pludiņi).

III kategorija. DZPI zemūdens daļa izgatavota no pilnībā bionoārdāmiem materiāliem, savukārt virsūdens daļa un jebkuri peldelementi satur bionenoārdāmus materiālus (tādus kā sintētiskā rafija, metāla rāmis, plastmasas pludiņi, neilona virves).

IV kategorija. DZPI zemūdens daļa satur bionenoārdāmus materiālus, savukārt virsūdens daļa izgatavota no pilnībā bionenoārdāmiem materiāliem, iespējams, izņemot peldelementus.

V kategorija. DZPI virsūdens daļa un zemūdens daļa satur bionenoārdāmus materiālus.”;

5. regulas 4. pielikuma tabulā pievieno šādu rindu:

“Mazināšana	Apraksts	Specifikācijas
Āķu aizsargierīces	Izmanto āķu aizsargierīces, ko Albatrosu un vētrasputnu saglabāšanas nolīguma Puses iekļāvušas sarakstā ar labākās prakses ieteikumiem un kas nosedz ar ēsmu aprīkoto āķu smailes un atkarpes, lai ievietošanas laikā jūrasputni neuzķertos uz āķa.	Āķu aizsargierīces atbilst šādiem veikspējas parametriem. Ierīcēm: • āķa smaile un atkarpe jānosedz līdz brīdim, kad āķis sasniedz vismaz 10 m dziļumu vai zem ūdens atradies vismaz 10 minūtes; • jāatbilst šādiem pašreizējiem minimālajiem standartiem attiecībā uz atzaru auklu noslogošanu: 1 m attālumā no āķa piestiprina gremdes, kas kopā sver vairāk nekā 45 g, vai 3,5 m attālumā no āķa piestiprina gremdes, kas kopā sver vairāk nekā 60 g, vai 4 m attālumā no āķa piestiprina gremdes, kas kopā sver vairāk nekā 98 g; • jābūt konstruētām tā, lai tās paliktu pie zvejas rīka, nevis pazustu.

6. pievieno 11. pielikumu:

“11. pielikums

IOTC zvejniecībā piemērojamie elektroniskā monitoringa standarti

1. DAĻA. *IOTC* ELEKTRONISKĀ MONITORINGA PROGRAMMAS STANDARTI

Vispārīga informācija

IOTC Reģionālajā elektroniskā monitoringa programmā (REMP) var iekļaut nacionālas/reģionālas datu vākšanas programmas, kurās izmanto elektroniskā monitoringa sistēmas (EMS), ko karoga dalībvalsts kompetentā iestāde sertificējusi kā *IOTC* pieņemtajiem elektroniskā monitoringa programmas (EMP) minimālajiem standartiem atbilstošas.

Mērķi

IOTC REMP mērķis ir ar EMS palīdzību vākt verificētus nozvejas datus un citus zinātniskus datus, kas saistīti ar tunzivju un tunzivjveidīgo sugu zvejniecībā *IOTC* kompetences apgabalā, un panākt EM novērotāju klātbūtni/izskatīšanas aptvērums, kas ļauj izpildīt prasības, kuras izvirzītas *IOTC* Rezolūcijā par reģionālo novērotāju shēmu (RNS).

Nolūks

IOTC REMP nolūks ir ļaut dalībvalstīm izmantot EMS datu vākšanai, lai palīdzētu ES izpildīt prasības, kas noteiktas *IOTC* Rezolūcijā par reģionālo novērotāju shēmu, arī situācijās, kad novērotāju klātbūtne uz kuģa ir maza vai tās nav vispār.

REMP nolūks ir uzlabot zvejniecības datu kvantitāti un kvalitāti un *IOTC* zvejniecību monitoringu un novērst zvejniecības datu vākšanas un verificēšanas nepilnības. Turklāt REMP var palīdzēt dalībvalstīm nākotnē izpildīt citu pienākumu prasības.

Darbības joma

IOTC REMP izveido satvaru EMS izvēršanai šādās *IOTC* zvejniecībās:

- riņķvada kuģi, kuru lielākais garums (*LOA*) pārsniedz 24 m, ja zvejo ārpus savas valsts EEZ – riņķvada kuģi, kuru *LOA* ir mazāks par 24 m,
- āķu jedu kuģi, kuru *LOA* pārsniedz 24 m, ja zvejo ārpus savas valsts EEZ – āķu jedu kuģi, kuru *LOA* ir mazāks par 24 m,
- žaunu tīklu kuģi, kuru *LOA* pārsniedz 24 m, ja zvejo ārpus savas valsts EEZ – žaunu tīklu kuģi, kuru *LOA* ir mazāks par 24 m,
- makšķerrīku kuģi, kuru *LOA* pārsniedz 24 m, ja zvejo ārpus savas valsts EEZ – makšķerrīku kuģi, kuru *LOA* ir mazāks par 24 m,
- kuģi, kuri zvejo ar citiem zvejas rīkiem un kuru *LOA* ir mazāks par 24 m (ja zvejo atklātā jūrā).

IOTC REMP vai jebkura nacionāla EMP, kas ietilpst *IOTC* REMP, nodrošina, ka EMS savāktie dati tiek dokumentēti un ka EMS izpilda visas RNS minimālo datu standarta prasības (piem., “obligātā ziņošana”), ko vajadzības gadījumā papildina ar jebkādu papildu monitoringa programmu (piem., paraugošanu ostā, bioloģisko paraugošanu utt.).

Definīcijas

Elektroniskās tehnoloģijas (ET): jebkurš elektronisks rīks, ko izmanto, lai atbalstītu no zvejniecībām atkarīgu datu vākšanu gan krastā, gan jūrā, arī elektronisko ziņošanu (ER) un elektronisko monitoringu (EM).

Elektroniskā ziņošana (ER): elektronisku sistēmu (lietotnes, programmatūras, veidlapas vai datnes) izmantošana zvejniecības datu reģistrēšanai, glabāšanai, saņemšanai un pārraidīšanai.

Monitorings: prasība pastāvīgi vākt ar zvejniecību saistītus datus.

Elektroniskais monitorings (EM): elektronisku ierīču izmantošana zvejas kuģa darbību reģistrēšanai ar videotehnoloģiju, kas saistīta ar globālo pozicionēšanas sistēmu (GPS) un var ietvert sensorus.

EM programma: nacionālas vai reģionālas pārvaldes iestādes administrēts process, kas regulē EMS izmantošanu uz kuģiem, lai, ieviešot EMS noteiktā apgabalā un/vai zvejniecībā, vāktu un verificētu zvejniecības datus un informāciju.

EM programmas standarti: saskaņoti standarti, specififikācijas un procedūras (SSP), kas reglamentē EM programmas izveidi un darbību un piemērojamas visiem EMS komponentiem.

EM datu standarti: *IOTC* reģionālo novērotāju shēmas (RNS) saskaņotā prasīto datu apakškopa, ko varētu vākt ar EMS palīdzību.

EM ieraksti: Attēli un, iespējams, sensoru dati vai ar pozīcijas datiem saistīti neapstrādāti dati, ko vāc ar EM aprīkojuma palīdzību un ko var izskatīt, lai sagatavotu EM datus.

EM dati: apstrādāti/analizēti dati, kas sagatavoti, izskatot EM ierakstus, un atbilst EM datu standartiem.

EM aprīkojums: uz kuģa uzstādītu un šo kuģu darbību reģistrēšanai izmantotu elektronisko kameru, sensoru un datu glabāšanas ierīču tīkls.

Kuģa monitoringa plāns (KMP): kuģa EM aprīkojuma parametri un tas, kā kuģa EM aprīkojums ir uzstādīts un konfigurēts, lai monitorētu zvejas darbības un atbilstu EM programmai un EM datu standartiem, kā prasīts *IOTC* Reģionālajā elektroniskā monitoringa programmā.

EM izskatīšana: EM ierakstu izskatīšana, ko EM novērotāji/izskatītāji veic, lai sagatavotu EM datus.

EM novērotājs/izskatītājs: persona, kas kvalificēta izskatīt EM ierakstus, glabāt un sagatavot EM datus saskaņā ar EM datu standartiem un analīzes procedūru.

EM izskatīšanas sistēma: lietojumprogramma, ko EM novērotājs izmanto, lai izskatītu EM ierakstus un sagatavotu apstrādātus EM datus saskaņā ar EM datu standartiem.

EM izskatīšanas centrs: vietējais, nacionālais vai reģionālais birojs, kurā EM ieraksti tiek saņemti un izskatīti, lai sagatavotu un glabātu EM datus.

EM izskatīšanas pakalpojumu sniedzējs: trešā persona, kas sniedz EM izskatīšanas pakalpojumus, kuri ļauj izskatīt EM ierakstus un sagatavot EM datus. EM aprīkojuma nodrošināšanas un EM izskatīšanas pakalpojumus var sniegt viena un tā pati trešās personas organizācija, bet tos var sniegt arī dažādi pakalpojumu sniedzēji.

EM uzstādīšanas aptvērums: flotes kuģu daļa, kuros uzstādīts EM aprīkojums, kas darbojas.

EM ierakstu aptvērums: zvejas piepūles daļa, par kādu ar uzstādītā EM aprīkojuma palīdzību tiek vākti EM ieraksti.

EM novērotāju/izskatītāju aptvērums: zvejas piepūles daļa, par kādu savāktie EM ieraksti tiek izskatīti, lai sagatavotu EM datus, un iesniegti *IOTC*.

EM pakalpojumu sniedzējs: trešā persona, kas nodrošina EM aprīkojumu (un/vai sistēmu) un sniedz tehniskos un loģistikas pakalpojumus, kas vajadzīgi EM aprīkojuma apkopei un tā pareizas darbības uzraudzīšanai.

EM sistēmas (EMS)

Lai nodrošinātu REMP (un RNS) minimālo standartu izpildi, kas ietver EM aprīkojuma uzstādīšanu (saskaņīgi ar EM kuģu monitoringa plānu), RNS minimālajiem datu standartiem atbilstošu datu vākšanu, EM ierakstu izskatīšanu, ko veic akreditētas uzņēmēj sabiedrības/organizācijas, un EMS neatkarības saglabāšanu, EMS apstiprina un akreditē attiecīga *IOTC* struktūra (piem., *IOTC* Elektroniskā monitoringa programmas standartu izstrādes *ad hoc* darba grupa, *IOTC* Datu vākšanas un statistikas darba grupa (*WPDCS*)) vai dalībvalstis. Ja EMS apstiprinātāja bijusi *IOTC*, dalībvalsts iesniedz Komisijai katra kuģa KMP kopiju, un Komisija kā pielikumu zinātniskajai komitejai adresētajiem ES ziņojumiem iesniedz zinātniskajai komitejai flotes līmeņa pārskatu par ES KMP.

Dati

Uz EM datiem, ko iesniegušas reģionālas vai nacionālas EMP, attiecas Rezolūcija 12/02 *par datu konfidencialitātes politiku un procedūrām*, kas noteic prasības par publiskā domēna datu kopīgošanu (piem., stratifikācijas līmenis, kas jāpieņem, lai no publicētajiem datiem nebūtu iespējams skaidri identificēt atsevišķa kuģa darbību) un ierakstu aizsardzības procedūras.

EM datus, kas savākti ar EM palīdzību, sniedz saskaņā ar prasībām, kuras *IOTC* noteikusi Rezolūcijā

15/01 par zvejas kuģu nozvejas un zvejas piepūles datu reģistrēšanu IOTC kompetences apgabalā, Rezolūcijā 15/02 par obligātajām statistikas ziņošanas prasībām, kas jāpilda IOTC līgumslēdzējām pusēm un sadarbīgām pusēm, kas nav līgumslēdzējas puses (Pusēm), un IOTC Rezolūcijā par reģionālo novērotāju shēmu.

Lai datus varētu iekļaut IOTC reģionālo novērotāju shēmas datubāzē, EM datus IOTC iesniedz saskaņā ar elektroniskā datu formāta specifikācijām, ko nodrošinājis IOTC sekretariāts un pieņēmusi IOTC. EM datus datubāzē pienācīgi marķē, lai tie būtu atšķirami no datiem, ko savākuši uz kuģa strādājošie novērotāji.

IOTC REMP darbības uzsākšana – nacionālo EMP akreditācija un revīzija

Lai nodrošinātu atbilstību RNS minimālajiem datu standartiem, dalībvalstis lūdz Komisiju iesniegt IOTC sekretariātam pieteikumu uz savas nacionālās EM programmas atzīšanu par daļu no IOTC REMP.

IOTC, vadoties pēc EM minimālajiem standartiem, revidē nacionālās EM programmas.

Nacionālās EM programmas izskata un regulāri un periodiski revidē saskaņā ar IOTC vienošanos.

IOTC var atļaut nacionālās EM programmas, ko apstiprinājušas citas tunzivju RZPO.

2. DAĻA. IOTC elektroniskā monitoringa sistēma un datu standarti

1. EM MINIMĀLIE TEHNISKIE STANDARTI

Minimālajos tehniskajos standartos apraksta EM prasības. Dalībvalstis nodrošina, ka viss EM aprīkojums, kas uzstādīts to nacionālo vai apakšreģionālo programmu satvarā, atbilst šīm tehniskajām specifikācijām.

Pielāgošana kuģa līmenī: nav standarta konfigurācijas, kas aptvertu visus kuģus flotēs, kuras darbojas Indijas okeāna reģionā, tāpēc katra EM aprīkojuma iekārta jāpielāgo kuģa līmenī. Uz zvejas kuģa uzstādāmais EM aprīkojums sastāv no vadības sistēmas, kas savieno vairākas kameras un fakultatīvi vairākus dažādus sensorus, kurus izmanto, lai vāktu un ierakstītu EM programmas mērķu sasniegšanai vajadzīgos attēlus. Kameru un sensoru skaitu, vadoties pēc kuģa monitoringa plāna, katram kuģim pielāgo tā, lai tiktu sasniegti programmas vispārējie mērķi, bet nenonāktu pie pārāk liela preskriptīvisma, un iekļauj pietiekamu skaitu kameru. Lai gan tas būs atkarīgs no katra konkrētā kuģa konfigurācijas, kameras parasti aptver šā 11. pielikuma 3. daļas 1. un 2. tabulā un 1.–3. attēlā norādītās zonas un darbības⁵. Lai vāktu prasītajos RNS laukos ievadāmos minimālos obligātos datus, katrs kuģis izstrādā kuģa monitoringa plānu, kurā norāda, cik ir kameras, kur tās atrodas un kādi ir to iestatījumi. Dažu prasīto RNS minimālajiem standartiem atbilstošo datu vākšanu var papildināt ar paraugošanu ostā un/vai citām datu vākšanas metodēm, kas aprakstītas IOTC Reģionālās novērotāju shēmas datu vākšanas laukā⁶. Konkrētā EM programmā var būt nepieciešama arī zināma saskaņošana kuģu starpā (kameru novietojums un iestatījumi).

⁵ Par vispārēju ceļvedi būtu jāuzskata 3. pielikums, jo tajā doti esošu EMS iekārtu piemēri. Pēc tam EM konfigurācija (kameru skaits, atrašanās vieta un katras kameras monitoringa mērķi), izmantojot kuģa monitoringa plānu, būtu jāpielāgo katrai zvejniecībai/kuģim.

⁶ EM spējas vākt datus, kas ievadāmi RNS minimālajām prasībām atbilstošajos laukos (<https://iotc.org/documents/ROS/DataStandards>), dažādās flotēs var atšķirties, ja apiešanās ar nozveju un zvejas rīku ievietošanas/izcelšanas manevri flotēs atšķiras. Tāpēc šīs vērtības būtu jāuzskata par vispārīgām norādēm un būtu pastāvīgi jāizskata.

Iekļautie sensori/automātiskās ierīces: tā kā EM ierakstiem ir vajadzīga liela krātuves ietilpība, lielākā daļa EMS kuģu darbības neregistrē pilnlaika režīmā. Dažas kameras ierakstīšanu var sākt, kad konstatē zvejas rīka izmantošanu vai zvejas darbību. Tāpēc EMS var iekļaut sensorus un citas procedūras (datorredze, mākslīgais intelekts), ko izmanto, lai atklātu, kad notiek zveja vai citas interesējošas kuģa darbības. Tas nodrošinās pienācīgu EM ierakstu iegūšanu (piem., iedarbinās videoierakstīšanu brīdī, kad sākas zvejas operācija) un atvieglās EM ierakstu izskatīšanu.

Globālā pozicionēšanas sistēma (GPS): tā vajadzīga, lai monitorētu kuģa pozīciju, maršrutu, ātrumu un sniegtu informāciju par zvejas darbību datumu/laiku un vietu. Zvejas kuģa pozīciju un datuma/laika zīmogus integrē tieši attēlos vai attēlu metadatos.

Savietojamība: ideālā gadījumā EMS būtu jāspēj integrēt citus uzraudzības, kontroles un pārraudzības rīkus (piemēram, kuģu monitoringa sistēmu).

Robusta sistēma: ārpus telpām uzstādītā EM aprīkojuma komponenti (tādi kā kameras/kameru korpusi un sensori) spēj izturēt bargus laikapstākļus jūrā un skarbu vidi uz kuģa.

Droša sistēma: EM aprīkojuma komponentiem un datiem jābūt izturīgiem pret neatļautu iejaukšanos un jāuzrāda tās mēģinājumi, ideālā gadījumā jāizmanto šifrēti dati, lai neatļautas modifikācijas nebūtu iespējamas.

Kameras: ja iespējams, ieteicams izmantot augstas izšķirtspējas digitālas kameras, kas aptver visas interesējošās kuģa zonas atkarībā no kuģa un zvejas operācijām. Kameru novietojumam, iestatījumiem un ierakstiem jāgarantē kuģa darbību, nozvejas un piezvejas sugu detektēšana un jānodrošina pareiza sugu (vismaz visu *IOTC* pilnvarojuma aptverto sugu) noteikšana. Sistēmai jāspēj ierakstīt darbības slikta un ļoti spilgta dabiskā apgaismojuma apstākļos (zems un augsts kontrasts). Kamerām jābūt ūdensizturīgām un jāatrodas autonomā, pret laikapstākļiem noturīgā kastē.

EM ieraksti: EM ieraksti satur šādu informāciju: EM ieraksta datnes nosaukums, kas ietver vismaz kuģa vārdu un kuģa identifikatoru, kameras identifikatoru, reisa identifikatoru, ģeolokācijas datus (datums, laiks (*UTC*), ģeogrāfiskais platums un garums), kameras ierakstīšanas statusu, EM funkcionēšanas stāvokli (ja pieejams), attēlus un sensora datus, ja izmanto sensoru.

Neatkarība: sistēmai jābūt autonomai, izņemot minimālu apkopi, ko veic apkalpe (piem., sensoru un kameru tīrīšanu). Sistēma var ietvert tās funkciju attālinātu verifikāciju, ko veic reāllaikā, lai savāktu visu informāciju. Norīkota persona pirms ostas atstāšanas un jūrā pārliecinās par sistēmas pienācīgu darbību, un šim nolūkam ir izveidots protokols (kontROLSaraksts).

Traucējumu neradīšana: EM aprīkojums nerada vai neizraisa radiofrekvenču traucējumus citām kuģa sakaru, navigācijas, drošības, ģeolokācijas ierīcēm (piem., *VMS*) vai zvejas aprīkojumam.

Autonomija: EM aprīkojumam ir savs nepārtraukts barošanas avots vai tas ir pieslēgts kuģa elektroapgādei, lai nodrošinātu, ka tas var darboties arī kuģa elektroapgādes pārtraukuma gadījumā. EM aprīkojumam ir atsevišķas dublēšanas ierīces, kas nodrošina, ka vienas uzglabāšanas ierīces atteices gadījumā dati netiek zaudēti.

EM datu glabāšanas autonomija: EM aprīkojumam ir pietiekama krātuves ietilpība, lai uzglabātu visus EM ierakstus noteiktu laiku, kas ir vismaz viens pilns reiss. Ilgums būs atkarīgs no kuģa darbības raksturlielumiem, un varētu ilgt no četriem mēnešiem (riņķvada kuģiem) līdz 12 mēnešiem vai ilgāk (āķu jēdu kuģiem).

Savietojamība: ideālā gadījumā EMS ģenerē EM ierakstus, kas ir savietojami starp dažādiem EM pakalpojumu sniedzējiem un izskatīšanas veicējiem un, ja iespējams, integrējami ar citiem datu vākšanas un monitoringa rīkiem.

Apkope: izraudzītu personu uz kuģa (un/vai uz sauszemes) norīko, lai tā uzturētu aprīkojumu (piem., tīrītu lēcas u. c.) un ziņotu EM aprīkojuma nodrošinātājam un kompetentajai iestādei (piem., *IOTC* vai karoga valstij), ja sistēma nedarbojas ostā vai jūrā tā, lai sistēma tiktu salabota pēc iespējas drīzāk, un visas EM aprīkojuma atteices reģistrē īpašā veidlapā.

2. EM MINIMĀLIE LOĢISTIKAS STANDARTI

EM ierakstu izgūšana: EM ierakstus pārraida, izmantojot mobilo tīklu, Wi-Fi vai satelītu vai apmainoties ar atmiņas ierīcēm (t. i., SSD vai HDD). Pēdējā minētajā gadījumā īsteno arī protokolu par uzglabāšanas ierīču atgūšanu un nosūtīšanu norīkotajam EM izskatīšanas centram.

EM ierakstu glabāšana: Kuģis/sabiedrība/EM pakalpojumu sniedzējs/EM izskatīšanas pakalpojumu sniedzējs/EM programmas administrators EM ierakstus glabā vismaz vienu gadu vai laiku, kas noteikts nacionālajās/reģionālajās EM programmās.

EM ierakstu dublēšana: ja EM ieraksti tiek automātiski pārraidīti elektroniski, tiek īstenotas operacionālas procedūras to saņemšanai un dublēšanai, ņemot vērā visus vajadzīgos pārraudzības ķēdes pasākumus.

Atmiņas ierīces pārraudzības ķēde: EMS jānodrošina katras atmiņas ierīces un EM ierakstu izsekojamība. Jānodrošina EMS atmiņas ierīču pārraudzības ķēde.

Biežums: EM programmās iekļauj prasības par metodi un biežumu (piem., pēc katra reisa), kādā EM ierakstu pārraida EM izskatīšanas centriem, un metode un biežums atbilst dalībvalsts, ES vai *IOTC* noteiktajiem minimālajiem standartiem.

3. EM DATU IZSKATĪŠANAS MINIMĀLIE STANDARTI

EM izskatīšanas programmatūra: EMS ietver programmatūru, kas atvieglo EM ierakstu izskatīšanu un sagatavo EM datus, kurus var kompilēt un ziņot *IOTC* kopīgā izvaddatu formātā, ko izmanto datu apmaiņai/iesniegšanai *IOTC*. Ideālā gadījumā EM izskatīšanas programmatūru var izmantot, lai izskatītu EM ierakstus, kas savākti no dažādiem EM aprīkojuma nodrošinātājiem.

EM izskatīšana un EM datu ziņošana: EM ierakstu izskatīšanu un EM datu ziņošanu veic iestādes, organizācijas un neatkarīgas uzņēmēj sabiedrības ar pierādītām zināšanām un pieredzi (piem., darba pieredzi ar novērotājiem uz kuģa). Ja tiek īstenota reģionāla programma, šos uzdevumus var centralizēt reģionālā EM izskatīšanas centrā, un/vai tos var veikt nacionālas vai neatkarīgas organizācijas.

EM ierakstu un EM datu kvalitātes pārbaude: EM ierakstu izskatīšanas process ietver kvalitātes kontroli, ko nodrošina EM ierakstu kvalitātes pārbaude, EM datu ievades pārbaudes, automātiska iespējamu kļūdu identificēšana EM datos (piem., zvejas rīka ievietošanas pozīcija norādīta nepareizi – uz sauszemes utt.), EM novērotāju iztaujāšana. Pirms sagatavoto EM datu ziņošanas *IOTC* sekretariātam tos pārbauda.

EM dati: EMS ļauj vākt un ziņot vismaz RNS minimālos standarta datu laukus. EM datus *IOTC* sekretariātam iesniedz, izmantojot *IOTC* standarta veidlapas, termiņā, kas norādīts Rezolūcijā 22/04 vai jebkurā to aizstājošā rezolūcijā. Visiem *IOTC* sekretariātam iesūtītajiem EM datiem piemēro datu konfidencialitātes prasības, kas izklāstītas Rezolūcijā 12/02 “Datu konfidencialitātes politika un procedūras” vai jebkurā to aizstājošā rezolūcijā.

EM novērotāju apmācība: EM novērotājiem jābūt īpašai kvalifikācijai, kas saistīta ar EM ierakstu izskatīšanu un kas integrēta reģionālās vai nacionālās EM programmas standartos. EM novērotājs piedalās specializētos mācībuursos, kurus pēc EM izskatīšanas protokola grozīšanas atjaunina, lai nodrošinātu augstus EM datu kvalitātes standartus.

EM novērotāju kvalifikācija: EM novērotājiem jāspēj izskatīt EM ierakstus un sagatavot EM datus saskaņā ar *IOTC* prasībām. EM novērotāji pārzina zvejas darbības un spēj identificēt i) *IOTC* sugas un īpaši interesējošas sugas, ii) *IOTC* zvejas metodes un iii) *IOTC* pieņemtās ietekmējuma mazināšanas metodes.

Saderība ar esošo standartizēto datu plūsmu un datubāzēm: EM datiem ir savietojams izvaddatu formāts (kas ietver standartizētu, vispāratzītu kodu sarakstu izmantošanu), kas ļauj ar savāktu informāciju apmainīties saskaņā ar pašreizējo *IOTC* datu ziņošanas formātu un standartiem, un šie dati atbilst *IOTC* noteikumiem par datiem. EM datus *IOTC* sekretariātam iesniedz apstiprinātā elektroniskās datu ziņošanas formātā, izmantojot *IOTC* standarta kodus un mērvienības.

Datu glabāšana un paturēšana *IOTC* izstrādā tiesību normas par datu aizsardzību, glabāšanu un paturēšanu un vienojas par to, vai tā ir REMP vai EM nacionālās programmas.

Īpašumtiesības uz EM ierakstiem: Īpašumtiesības uz EM ierakstiem ir kuģa īpašniekam/karoga valstij, bet *IOTC* saņem EM izvaddatus, ko integrē *IOTC* datubāzē izmantošanai, analīzei un likvidēšanai, kā noteikts *IOTC* Rezolūcijā par reģionālo novērotāju shēmu.

Īpašumtiesības uz aparāturu/programmatūru: neatkarīgi no EM programmas darbības jomas ir ieteicams, lai īpašumtiesības uz aparāturu un programmatūras licenci (un apkopi) būtu kuģa īpašniekam/karoga valstij.

3. DAĻA. KUĢA MONITORINGA PLĀNS (KMP)

Katrs kuģis izstrādā kuģa monitoringa plānu, kurā apraksta to kameru skaitu, kas izvietojamas, lai vāktu prasītajos RNS laukos ievadāmos minimālos datus, atrašanās vietu un iestatījumus, kā arī galvenās zonas, kas jāmonitorē attiecībā uz zvejas darbībām, apiešanos ar nozveju, sugu noteikšanu, īpatņu notveršanas iznākumu un uzglabāšanu. KMP tiek izstrādāts sadarbībā starp EM pakalpojumu sniedzēju, kuģa īpašnieku un zvejas iestādēm.

Kuģa īpašnieks paraksta KMP, tad to apstiprina karoga dalībvalsts kompetentā iestāde, un pēc tam tas tiek iesniegts *WGEMS/WPDCS*, lai pārliecinātos par atbilstību *IOTC* REMP un EM sistēmas un datu standartiem.

KMP iekļauj tālāk minēto informāciju.

- Kontaktinformācija: kuģa īpašnieka, kuģa operatora un – uz līguma darbības laiku – EM pakalpojumu sniedzēja kontaktinformācija.

- Vispārīga informācija par kuģi: pamatinformācija par kuģi un tā zvejas darbībām un operācijām (piem., kuģa vārds, reģistrācijas numurs, mērķsugas, zvejas apgabali, zvejas rīki, *LOA*).
- Kuģa izkārtojums: detalizēta informācija par kuģa aprīkojumu, kuģa izvietojuma un dažādu zonu plāns (piem., klāji, apstrādes zona, uzglabāšana utt.).
- EM aprīkojuma konfigurācija: EM aprīkojuma iestatījumu apraksts, piem., ierakstīšanas laiks, kameru skaits un aptvertās zonas, katras kameras laika reģistrēšana, sensoru (ja tādi ir) skaits un izvietojums, izmantotā programmatūra, vadības bloka atrašanās vieta, kārtība, kādā pārbauda, vai uz kuģa uzstādītais EM aprīkojums darbojas pareizi, utt.
- KMP iekļauj katras kameras momentuzņēmumu.
- Par katru kuģi reģistrē kuģa EM aprīkojuma raksturlielumus un to, kā kuģa EM aprīkojums ir optimizēts, lai tas atbilstu EM sistēmas un datu standartiem.

Uz riņķvada kuģiem kamerām ieteicams aptvert vismaz šādas zonas:

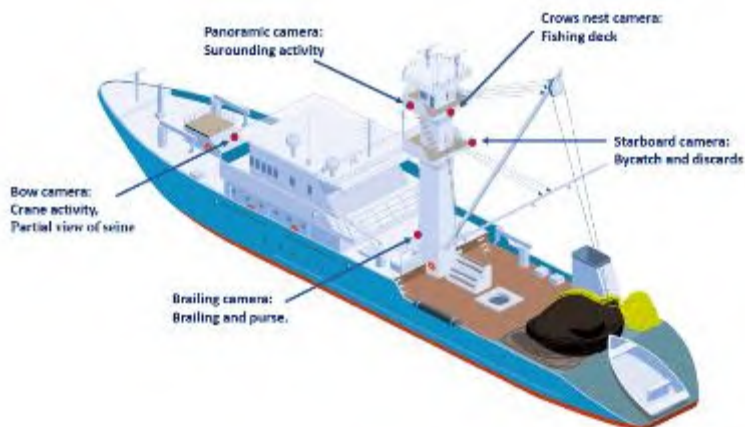
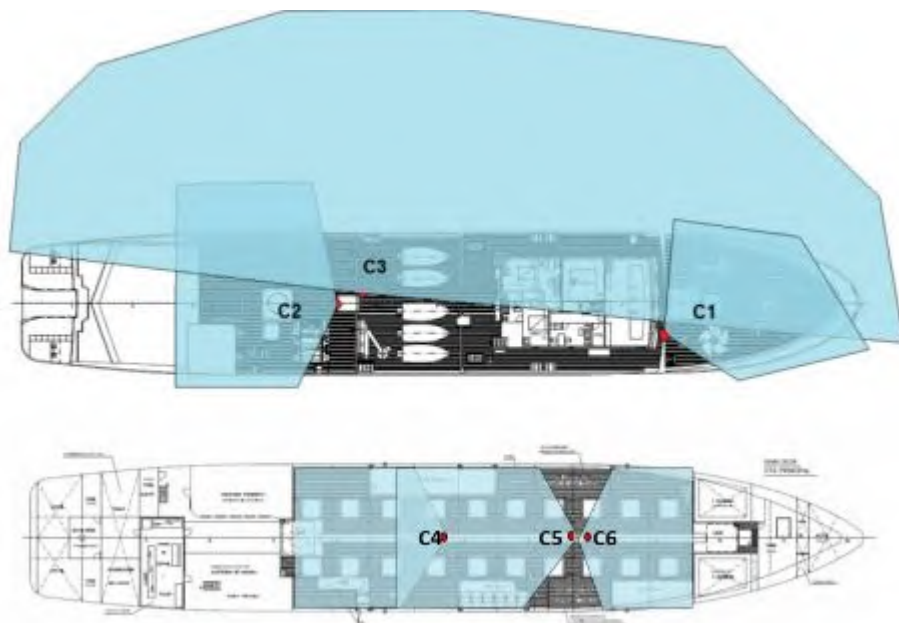
- darba klājs (kreisā borta un labā borta puse),
- linuma maiss un kaplers,
- priekšgala klājs vai kuģa vidusdaļa (piem., darbība ar ZPI),
- rezervuāru klājs un konveijera lente (Murua et al., 2022; Restrepo et al., 2018): kamera vajadzīga vairākās konveijera lentes vietās (piem., vismaz konveijera lentes sākumā un beigās). Ja ir izmetumu konveijera lente, kamerai jāaptver arī tā.
- Kamerām jāaptver šādas darbības: zvejas rīku ievietošana, nozvejas izsmelšana, zvejas rīka pacelšana, darbības ar ZPI, kopējā nozveja, nozvejas šķirošana rezervuāros (nozvejas ievietošana tilpnē vai rezervuāros), apiešanās ar piezveju un tās atbrīvošana, tunzivju izmešana (1. attēls un 1. tabula).
- Lai aptvertu zvejas operācijas un apiešanos ar zivīm, uz lieliem riņķvada kuģiem vajadzīgas vismaz sešas kameras; tomēr mazāku riņķvada kuģu gadījumā (piem., 300–400 tonnu tilpība) vajadzīgos datus varētu savākt ar mazāku skaitu kameru (piem., četrām kamerām).

Vēlams EM aprīkojuma konfigurācija, kas nodrošina lielāku skaitu augstākas kvalitātes/izšķirtspējas attēlu (kadru). Priekšroka parasti dodama digitāliem videoierakstiem, taču arī nekustīgi attēli var būt lietderīgs risinājums informācijas fiksēšanai dažādos kuģa darbības posmos. Tomēr, ņemot vērā to, ka krātuves ietilpība ir ierobežota, optimāla konfigurācija var nozīmēt, ka uzstādītās kameras noteiktās zonās vai brīžos uzņem videoierakstus, bet citās zonās vai brīžos – nekustīgus fotoattēlus. Fotoattēlu gadījumā minimālā prasība ir, lai fotokamera uzņemtu attēlu ar skata leņķi, kas pilnībā aptver zivju apsaimniekošanas zonas, vismaz reizi 2 sekundēs, kad notiek zvejas darbības (Restrepo et al., 2018). Attēla kvalitātei jābūt pietiekamai, lai varētu pareizi savākt visus vajadzīgos datu laukus, tādus kā sugas identifikators, ZPI materiāli un konstrukcija vai izmantotā ēsma, un tādējādi sasniegt monitoringa mērķus.

Par visām kuģa fiziskajām izmaiņām, kas ietekmēs EMS, ziņo karoga dalībvalsts kompetentajām iestādēm. Kompetentā iestāde, cik drīz vien iespējams, vēlreiz atjaunina un apstiprina KMP.

Par visām EM aprīkojuma izmaiņām (piem., jaunas paaudzes kameru uzstādīšanu) ziņo karoga dalībvalsts kompetentajām iestādēm. Kompetentā iestāde, cik drīz vien iespējams, vēlreiz atjaunina un apstiprina KMP.

A



B



Apzīmējumi

- Panoramic camera: surrounding activity – Panorāmskata kamera: apkārtējā darbība
- Crows nest camera: fishing deck – Masta novērošanas platformas kamera: zvejas klājs

- *Bow camera: crane activity, partial view of seine – Priekšgala kamera: celtņa darbība, daļējs skats uz riņķvadu*
- *Starboard camera: bycatch and discards – Labā borta kamera: piezveja un izmetumi*
- *Brailing camera: brailing and purse – Nozvejas izsmelšanas kamera: nozvejas izsmelšana un riņķvads*
- *Bycatch release method – Piezvejas atbrīvošanas metode*
- *Discards identification – Izmetumu identificēšana*
- *Captures and fates – Nozveja un notveršanas iznākums*
- *Good practices verification – Labas prakses verifikācija*
- *Capture sampling – Nozvejas paraugošana*
- *Big species measurement – Lielo sugu mērīšana*
- *Capture description and bycatch release from brail – Nozvejas apraksts un piezvejas atbrīvošana no kaplera*
- *Release of netted species – Tīklā sagūstīto sugu atbrīvošana*
- *Close view of the purse allows identifying not landed species, condition on release and/or discards – Riņķvada tuvplāns ļauj noteikt neizkrautās sugas, stāvokli atbrīvošanas un/vai izmešanas laikā*



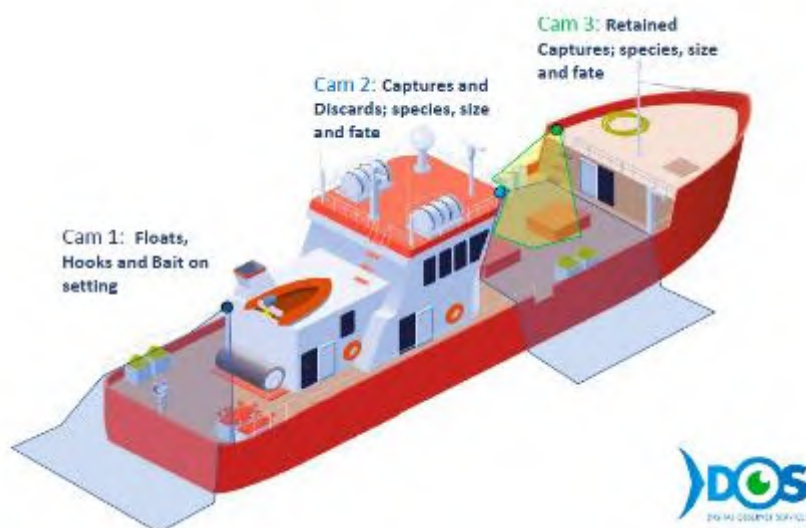
1. attēls. (A) Piemērs EM sistēmai ar sešām kamerām, kas uzstādītas uz riņķvada kuģa un aptver galvenās zonas, kurās notiek zvejas operācijas un apiešanās ar zivīm (no Murua et al., 2020b) un (B) EM sistēmai ar septiņām kamerām (četras augšējā klājā un trīs rezervuāru klājā), kas uzstādītas uz riņķvada kuģa un aptver galvenās zonas, kurās notiek zvejas operācijas un apiešanās ar zivīm, un vēl viena kamera, kas rāda konveijera lenti: (B1) 360° Panorāmskata kamera (piem., skats uz kreisā borta pusi), (B2) masta novērošanas platformas kameras skats uz kuģa pakaļgalu, (B3) celtna kameras skats uz darba klāju, (B4) klāja priekšgala kameras skats, (B5) konveijera lentes beigu kameras skats, (B6) konveijera lentes vidusdaļas kameras skats un (B7) konveijera lentes sākuma kameras skats (avots: Digitālo novērotāju pakalpojumi).

1. tabula. Minimālās zonas un darbības, kas jāmonitorē

Aptvertā zona	Aptvertā darbība	Nolūks	Monitorējamo datu prasību minimums
Darba klājs (kreisā borta puse)	Nozvejas izsmelšana	Kopējā nozveja ievietošanas reizē Sugu sastāvs	Kapleru skaits un katra kaplera pilnums. Paturēto tunzivju svars, izmērs un suga
	Tunzivju izmetumi	Kopējie tunzivju izmetumi katrā ievietošanas reizē	Izmesto tunzivju svars, izmērs un suga
	Apiešanās ar piezveju	Piezvejas aplēse	Īpatņu skaits, apiešanās veids Sugas identifikators
Darba klājs (labā borta puse)	Apiešanās ar piezveju	Piezvejas aplēse	Apiešanās veids
	Piezvejas atbrīvošana	Kopējā piezveja katrā ievietošanas reizē	Īpatņu skaits un sugas identifikators
Zona, kurā riņķvads atrodas ūdenī	Nozvejas izsmelšana	Kopējā nozveja katrā ievietošanas reizē	Kapleru skaits un katra kaplera pilnums
	Apiešanās ar piezveju un atsevišķu dzīvnieku droša atbrīvošana (vaļhaizivis, velnrajas u. c.)	Kopējā piezveja katrā ievietošanas reizē Apiešanās un drošas atbrīvošanas paraugprakses piemērošana	Apiešanās veids
	Lielo piezvejas sugu īpatņu (vaļhaizivju, velnraju u. c.) atbrīvošana	Kopējā piezveja katrā ievietošanas reizē Apiešanās un drošas atbrīvošanas paraugprakses piemērošana	Īpatņu skaits un sugas identifikators
Priekšgala klājs vai kuģa vidusdaļa	Darbība ar ZPI (izvietošana, nomaina, remonts u. c.)	Kopējais ZPI izvietošanas reižu skaits, ZPI konstrukcija un darbības ar ZPI katrā reisā	ZPI skaits, materiāls (dabisks vai mākslīgs) un pazīmes (iepinošas vai neiepinošas)
Rezervuāru klājs un konveijera lente	Nozvejas šķirošana rezervuāros	Sugu sastāvs	Paturēto tunzivju svars, izmērs un suga
	Apiešanās ar piezveju	Paraugprakse	Apiešanās veids
	Izmestās, atbrīvotās vai paturētās piezvejas aplēses	Kopējā piezveja katrā ievietošanas reizē Sugu sastāvs Apiešanās un drošas atbrīvošanas paraugprakses piemērošana	Īpatņu skaits, lielums vai svars, sugas identifikators un notveršanas iznākums

Uz āķu jedu kuģiem – minimālās zonas un darbības, ko ieteicams aptvert ar kamerām (2. tabula, 2. attēls):

- āķu jedas ievietošanas zona (parasti kuģa pakaļgala kamera),
- āķu jedas izcelšanas zona,
- darba klājs, uz kura notiek apiešanās ar nozveju,
- un apkārtējā ūdens zona, kur reģistrē izmestās sugas, kas netiek paceltas uz kuģa
- Kamerām jāaptver šādas darbības: āķu jedas ievietošana, informācija par ēsmas veidu, tas, vai tiek izmantoti ietekmējuma mazināšanas paņēmieni (piem., jūrasputnu atbaidīšanas auklas), āķu jedas izcelšana, visas uz āķiem uzķērušās sugas (paturētās un izmestās), nozvejas notveršanas iznākums un īpatņu izmērs.
- Lai aptvertu zvejas darbību un apiešanos ar zivīm, vairumā gadījumu uz kuģiem, kas ar āķu jedom zvejo tunzivis, ir vajadzīgas vismaz trīs kameras: viena, kas uzņem attēlus āķu jedas ievietošanas laikā, viena, kas ieraksta zvejas rīka izcelšanu un nozvejas pacelšanu uz kuģa, un vēl viena, kas uzstādīta virs apstrādes klāja, lai reģistrētu īpatņu sugu, lielumu un notveršanas iznākumu. Vēl vienu kameru, kura aptver apkārtējo ūdens zonu, ieteicams izmantot, lai reģistrētu izmestās sugas, kas netiek paceltas uz kuģa.



C1: Stern camera



C2: Fishing deck 1



C3: Fishing deck 2



Apzīmējumi

- Cam 3: Paturētās nozvejas: sugas, izmērs un notveršanas iznākums
- Cam 2: Nozvejas un izmetumi: sugas, izmērs un notveršanas iznākums
- Cam 1: Pludiņi, āķi un ēsmas uzlikšana
- C1: kuģa pakaļgala kamera
- C2: zvejas klājs 1
- C3: zvejas klājs 2

2. attēls. Piemērs EM aprīkojumam ar trim kamerām, kas uzstādītas uz āķu jedu kuģa un aptver galvenās zonas, kurās notiek zvejas operācijas un apiešanās ar zivīm. Triju kameru skats: (pa kreisi) kuģa pakalģala kamera – āķu jedas ievietošana, sniedz informāciju par āķiem, pludiņiem, ietekmējuma mazināšanas paņēmieniem un ēsmu; (vidū) zvejas klājs 1 – informācija par zvejas rīka pacelšanu, nozveju un izmetumiem, sugu ID, izmēru un notveršanas iznākumu; (pa labi) zvejas klājs 2 – sugu notveršanas iznākums, izmērs, identifikators (avots: Digitālo novērotāju pakalpojumi).

2. tabula. Vispārīgā konfigurācija un zonas/darbības, ko aptver EM sistēma uz āķu jedu kuģiem, kas zvejo tropiskās tunzivis

Aptvertā zona	Aptvertā darbība	Monitorējamo datu prasību minimums
Kuģa pakalģala kamera	Ievietošanas operācijas sākums un beigas	Pozīcija, datums un laiks
		Ievietoto āķu kopskaits un skaits starp pludiņiem
		Ievietoto pludiņu kopskaits
		Ēsmas veids
		Ēsmas sugas
		Ēsmas īpatsvars (%)
		Ietekmējuma mazināšanas pasākumi/jūras piesārņojums
Darba klājs	Nozveja uz kuģa	Nozvejoto sugu/īpatņu garums un svars ⁷
		Stāvoklis
		Notveršanas iznākums
		Novērotais plēsējs
	Izmestā, atbrīvotā vai paturētā piezveja	Kopējā piezveja vienā ievietošanas reizē un sugu sastāvs
Apstrādes zona	Nozveja	Kopējā nozveja katrā ievietošanas reizē
		Nozvejoto sugu/īpatņu garums un svars ¹
		Dzimums
		Notveršanas iznākums
Apkārtējā ūdens zona	Pacelšanas operācijas sākums un beigas	Pozīcija, laiks un datums
	Izmestās, atbrīvotās vai paturētās piezvejas aplēses	Kopējā piezveja vienā ievietošanas reizē un sugu sastāvs
		Sugas īpatņu stāvoklis un notveršanas iznākums

Uz makšķerrīku kuģiem ieteicams ar kamerām aptvert vismaz zonu, kurā notiek ēsmas zvejošana, zonu, kurā notiek makšķerrīku iemetiens un zvejas darbība ar makšķerrīkiem (kuģa pakalģala kamera), un darba klāju, kurā notiek apiešanās ar nozveju. Lai aptvertu galvenās zvejas darbības zonas,

⁷ Aplēsts, izmantojot garuma un svara sakarību.

apiešanos ar zivīm un ēsmas zvejošanu, uz tipiskiem Indijas okeāna makšķerīku kuģiem būs vajadzīgas vismaz divas vai trīs kameras.